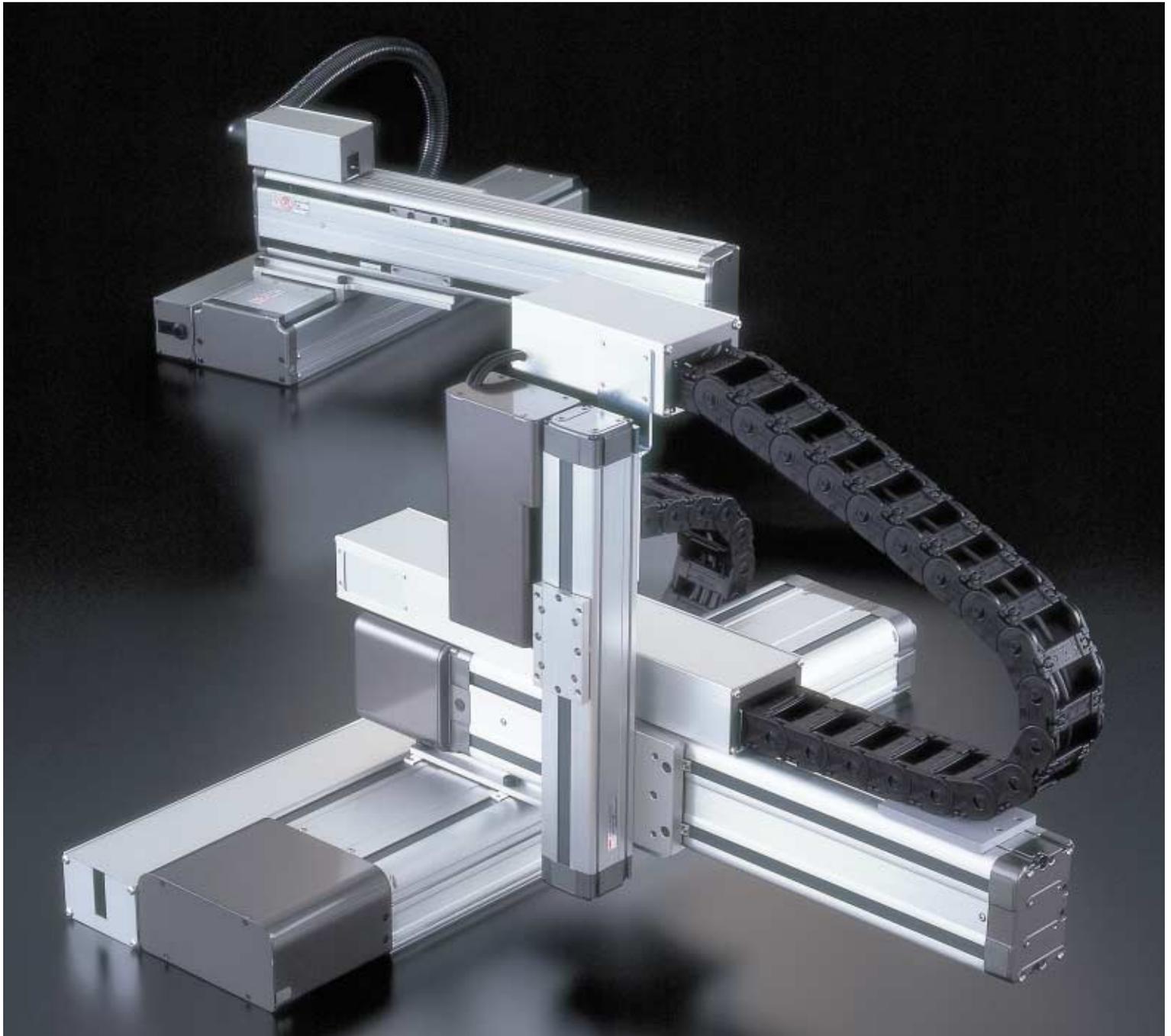


XYモジュール

Pシリーズ/Rシリーズ



日本精工株式会社は、外国為替及び外国貿易法等により規制されている製品・技術については、法令に違反して輸出しないことを基本方針としております。

規制に該当する当社製品を輸出される場合は、同法に基づく輸出許可を取得されるようお願い致します。

なお、当社製品の輸出に際しては、兵器・武器関連用途に使用されることのないよう十分留意下さるよう併せてお願い致します。

新シリーズ「XYモジュール」のご案内

XYモジュールは、NSKリニアガイドとボールねじを使用した組み合わせ自由な1軸モジュールです。「制御システムに対応したモータを取り付けてモジュールを使用したい」というお客様のご要望にお応えいたします。

■特長

1. 使用するモータを自由に選べます

代表的なモータを取り付けできる標準品をご用意しています。

●標準仕様（モータレス仕様）

本カタログ記載の取付寸法に合うモータをご用意頂き、お客様にてモータ取付が可能です。

・特殊仕様

お客様からのご支給モータの組み付け、ご指定モータの購入による組み付けも対応致します。

※ご使用するモータが弊社標準取付寸法に合わない場合はNSKにご相談ください。

2. 制御システムの自由度が広がります

構築するシステムに合わせたドライバ・モータ・コントローラ・ケーブル・センサ等をお客様にて自由にお選びいただけます。

3. 多軸組み合わせも可能です

構築するシステムに合わせ2軸組み合わせ、3軸組み合わせが可能です。

組み合わせに応じたブラケット、ケーブルサポート等をオプションをご用意しています。

4. Rシリーズにはクリーン仕様をご用意しています

Rシリーズはクリーン仕様を特殊対応として用意しております。

(モータを弊社で組み付けする場合のみの対応となります)

※クリーン仕様の実測データについては66ページをご参照下さい。

5. 環境に配慮した製品です

RoSH指令に対応予定です(2006年7月)。

※この度、これまで販売して参りましたロボットモジュールのラインナップを大幅に見直しました。

それに伴い、名称を「XYモジュール」と変更し、呼び番号も一部変更いたします。

目次

XYM-1	モジュール本体一覧表	2	XYM-9	組合せ寸法図	
	・Pシリーズ、Rシリーズ			(1) Pシリーズ組合せ	
XYM-2	モジュール本体の呼び番号	2		PG型	34
XYM-3	製品ラインナップ	4		PD型	36
	・Pシリーズ、Rシリーズ			(2) Rシリーズ組合せ	
XYM-4	システム構成	5		RG型	40
	・Pシリーズ、Rシリーズ			RD型	44
XYM-5	モジュール応用例	6		RT型	46
XYM-6	モジュール本体仕様、寸法図			RX型	47
	(1) Pシリーズ			RC型	49
	PMモジュール	8		RP型	50
	PHモジュール	10		RJ型	54
	(2) Rシリーズ		XYM-10	アクセサリ	
	RSモジュール	12		(1) Rシリーズ用サポートスライド	55
	RMモジュール	16		(2) 組合せ用ブラケット	57
	RHモジュール	19		(3) ケーブルサポート	59
	(3) 対応モータ外寸	22		(4) 取付け用ブラケット	61
	(4) モータ取付部詳細	23		(5) 四角ナット	61
XYM-7	多軸組合せ型	30	XYM-11	技術資料	
	・Pシリーズ、Rシリーズ			(1) XYモジュール選定例	62
XYM-8	多軸組合せ 可搬質量・呼び番号表	32		(2) ロボットモジュール、 XYモジュール対応表	65
				(3) Rシリーズ クリーン仕様 実測データ例	66

XYM-1 モジュール本体一覧表

(1) Pシリーズ

中、軽量クラスでコストパフォーマンスを追求

モジュール	ストローク[mm]								可搬質量[kg]	
	100	200	300	400	500	600	800	水平	垂直	
PM	100	200	300	400	500	600	800	20	4	
	100	200	300	400	500	600	800	40	8	
PH	100	200	300	400	500	600	800	40	12	
	100	200	300	400	500	600	800	80	25	

(2) Rシリーズ

独自の防塵機構（シールベルト）と多彩なバリエーションで広範囲の用途に適合

モジュール	ストローク[mm]								可搬質量[kg]	
	100	200	300	400	500	600	800	水平	垂直	
RS	330 430 530 630								20	8
	130	230	330	430	530	630			20	8
	100	200	300	400	500	600			20	20
RM	250 350 450 550 750 950								40	20
					1150 1350 1550				40	20
	250 350 450 550 750 950								40	40
RH	300 400 500 600 800 1000								80	20
					1200 1400 1600 1800 2000				80	20
	300 400 500 600 800 1000								200	40

XYM-2 モジュール本体の呼び番号

XY-HRS030-RH200D00

① NSKXYモジュール

② ストローク [cm] 030 : 300mm

③ シリーズ名 P、R

④ モジュール名 H、M、S (Rシリーズのみ)
(負荷容量 (=断面サイズ) 分類)

⑤ ボールねじのリード [cm] 1 : 10mm 2 : 20mm 4 : 40mm

⑥ 詳細区分 右表参照
(2桁で「モータ取付け位置 (次頁の図参照)」等を表示)

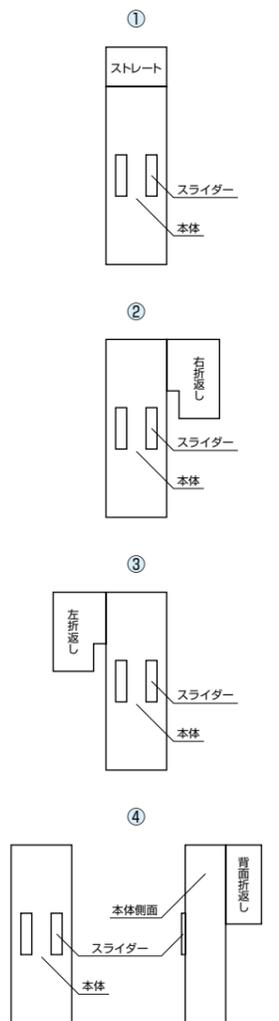
⑦ モータ仕様 D00 : モータレス仕様 D** : モータ支給仕様
(**モータによる追い番号)

- ① NSKロボットモジュール固有型番
- ② ストローク [cm] (例) 030 : 300mm
- ③ シリーズ名 P、R
- ④ モジュール名 H、M、S (Rシリーズのみ)
(負荷容量 (=断面サイズ) 分類)
- ⑤ ボールねじのリード [cm] 1 : 10mm 2 : 20mm 4 : 40mm
- ⑥ 詳細区分 右表参照
(2桁で「モータ取付け位置 (次頁の図参照)」等を表示)
- ⑦ モータ仕様 D00 : モータレス仕様 D** : モータ支給仕様
(**モータによる追い番号)

可搬モーメント [N・m]	最高速度 [mm/s]	適合モータ [W]	繰返し位置決め精度 [μm]	モータ取付け位置・掲載ページ(右図参照)			
				①	②	③	④
19	25	22	±20	8	-	-	9
	600	(100)	±20	8	-	-	-
113	97	66	±20	10	-	-	11
	600	(200)	±20	10	-	-	-

可搬モーメント [N・m]	最高速度 [mm/s]	適合モータ [W]	繰返し位置決め精度 [μm]	モータ取付け位置・掲載ページ(右図参照)			
				①	②	③	④
24	10	10	±10	-	12	13	-
32	24	24	±10	-	12	13	-
	1200	(100)	±10	16	17	18	-
	30,32参照	(200)	±20	-	17	18	-
	600	(200)	±10	16	17	18	-
		(400)	±10	16	17	18	-
600	450	400	±10	19	20	21	-
	36,38参照	(400)	±20	-	20	21	-
	600	(200,400)	±10	19	20	21	-

モーター取付け位置



⑥	00	02	04	05	08	09	12	34	36	40
1/2減速				○		○				
モーターカバー-S	○									
モーターカバー-L		○	○	○	○	○	○	○	○	○
モーターカバー-LL								○		
モータ右折返し			○	○					○	
モータ左折返し					○	○				○
モータ背面折返し							○			
高性能タイプ*									○	○

(例) ● [05] は「1/2減速、モータ右折返し、モータカバー-L」です。
 1/2減速の為⑤のボールねじのリードが [4] の場合、モータ軸換算でリード20mm相当となります。
 ● [00] は「減速無し、モータストレート、モータカバー-S」です。

XYM-3 製品ラインナップ

(1) Pシリーズ

- 中軽量クラスでコストパフォーマンスを追求
- コンパクトな全長
- 潤滑のメンテナンスフリー実現
(潤滑ユニットNSK K1装着)



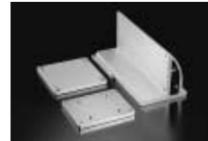
▲Pシリーズ組み合せ仕様・寸法 30~39



▲PHモジュール 10~11 ▲PMモジュール 8~9



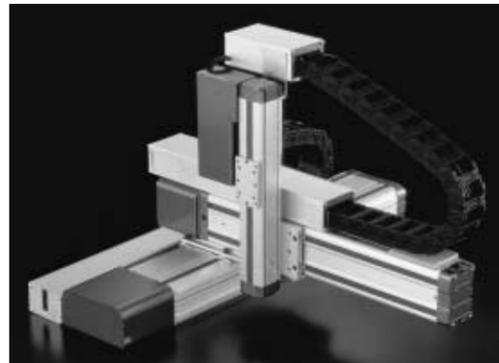
▲ケーブルサポート 59



▲組合せ用ブラケット 57 61 ▲取付け用ブラケット

(2) Rシリーズ

- 最適な直交型ロボットを簡単自在に構成
- 高精度(±0.01mm)
- シールベルト装着、高防塵性
- 潤滑のメンテナンスフリー実現
(潤滑ユニットNSK K1装着)



▲Rシリーズ組み合せ仕様・寸法 30~33 40~54



▲RSモジュール 12~15 ▲RMモジュール 16~18 ▲RHモジュール 19~21



▲Rシリーズ用サポートスライド 55~56 ▲組合せ用ブラケット 57~58 ▲取付け用ブラケット 61 ▲ケーブルサポート 59~60

(3) Rシリーズクリーン仕様 (モータを弊社で組み付ける場合のみの対応となります)

- 高いクリーン度 (LGUグリース採用) ※66ページ Rシリーズクリーン仕様実測データ例参照
- 少ない吸引量 (シールベルトによる高機密構造)
- 潤滑のメンテナンスフリー実現 (潤滑ユニットNSK K1装着)

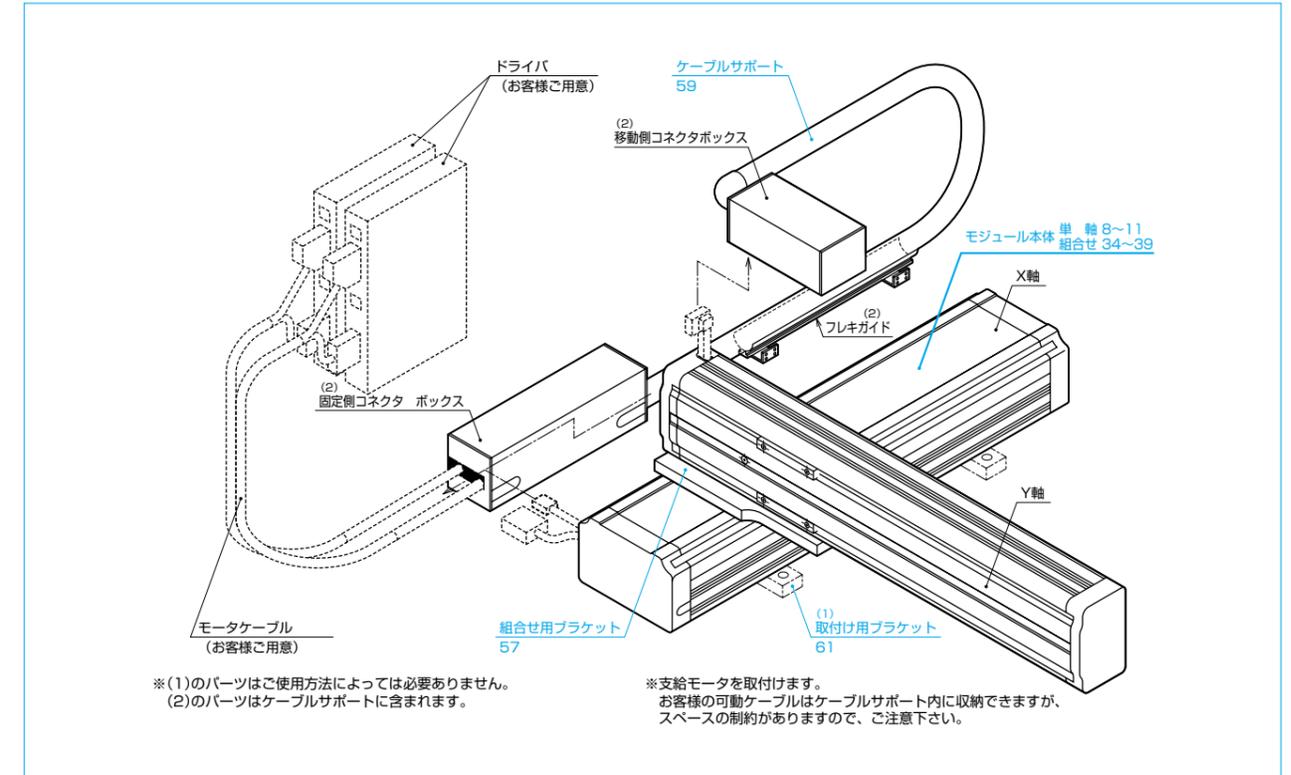


▲クリーン仕様RSモジュール ▲クリーン仕様RMモジュール ▲クリーン仕様RHモジュール

XYM-4 システム構成

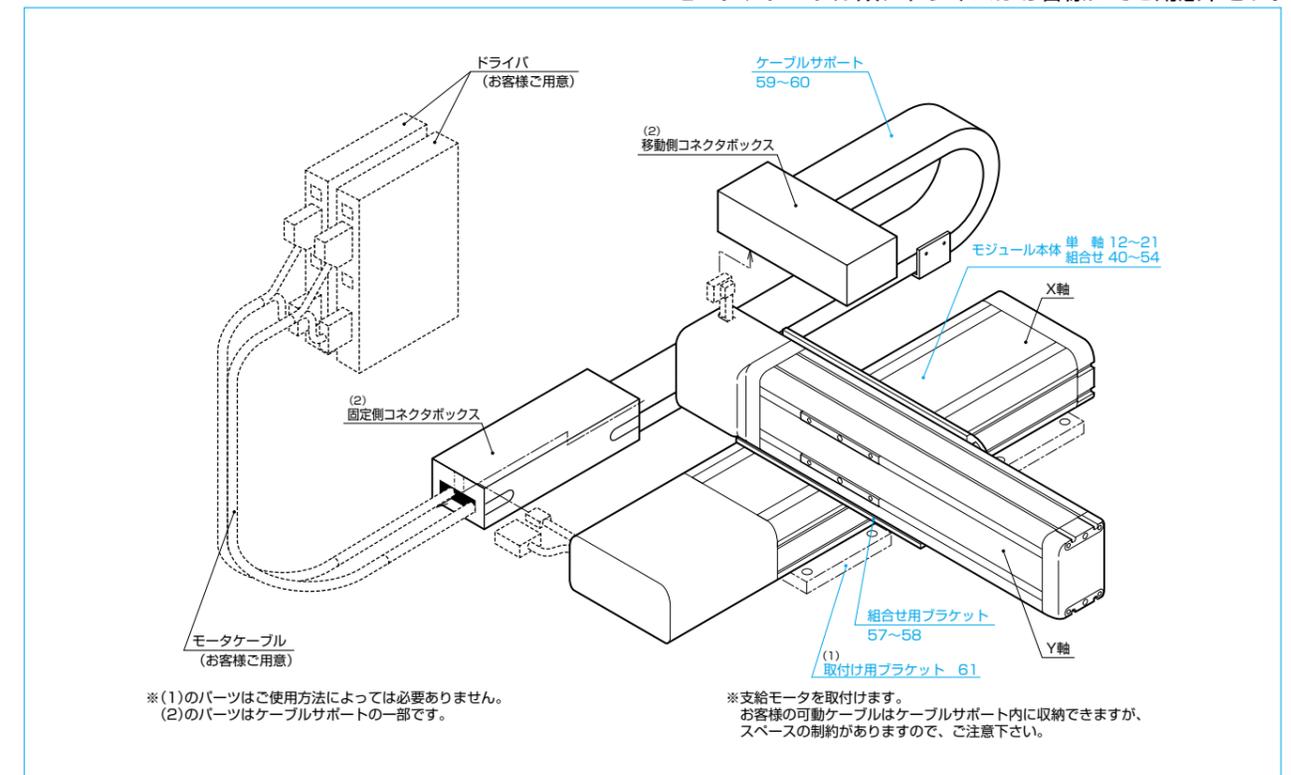
(1) Pシリーズ (2軸組合せ例)

モータ、ケーブル類、ドライバはお客様にてご用意下さい。



(2) Rシリーズ (2軸組合せ例)

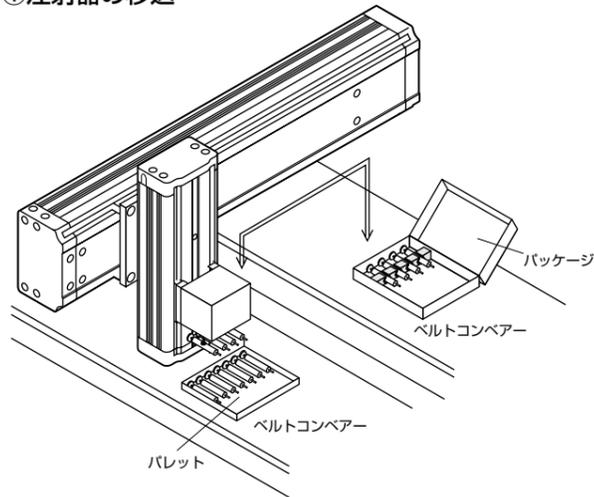
モータ、ケーブル類、ドライバはお客様にてご用意下さい。



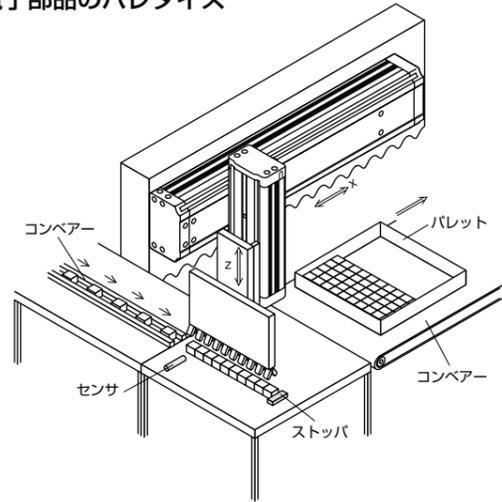
●組合せ用ブラケット 57~58 ●ケーブルサポート 59~60 ●取付け用ブラケット 61

XYM-5 応用例

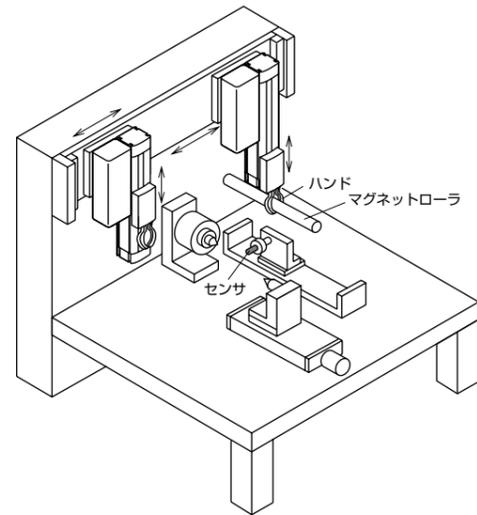
①注射器の移送



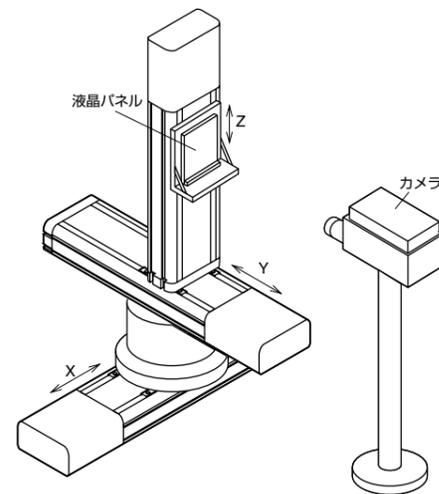
②電子部品のパレタイズ



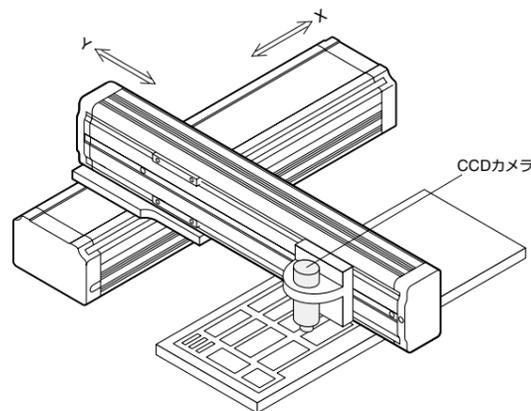
③検査装置のローダ・アンローダ



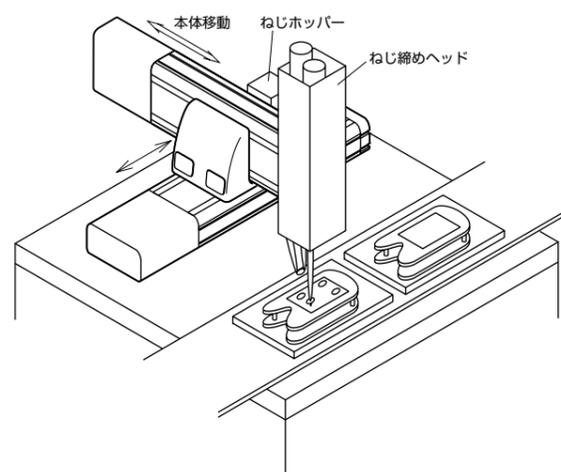
④液晶の検査装置



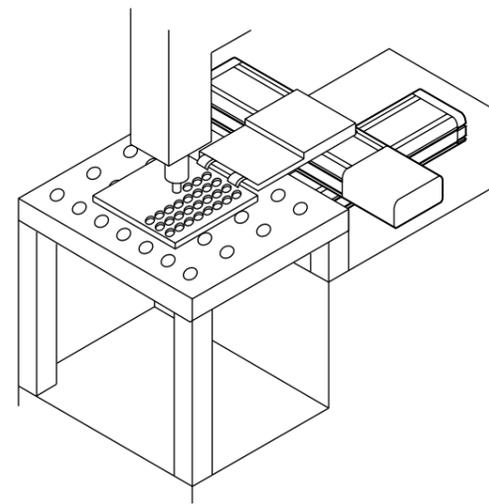
⑤基板外観検査



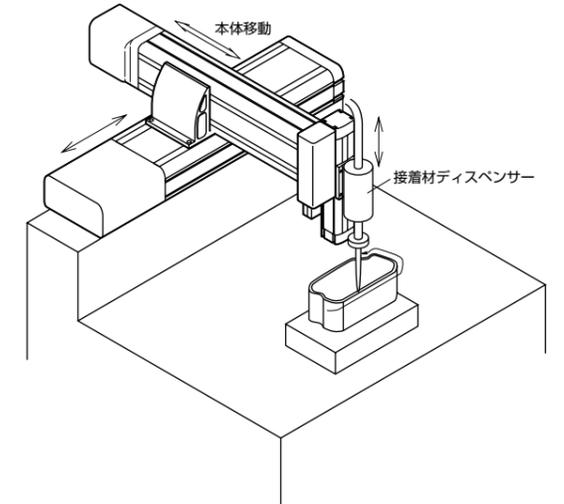
⑥組み立てラインのねじ締め機



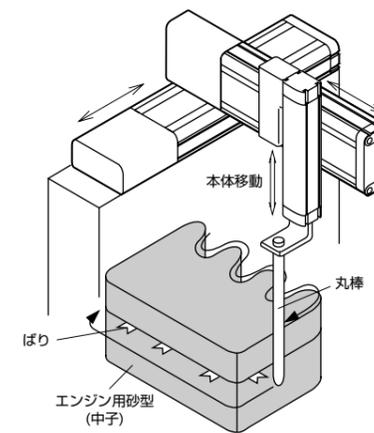
⑦プレス機のワーク送り



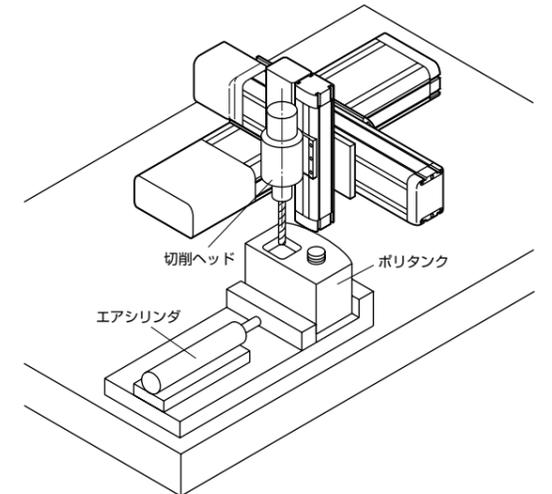
⑧自動車テールランプの接着



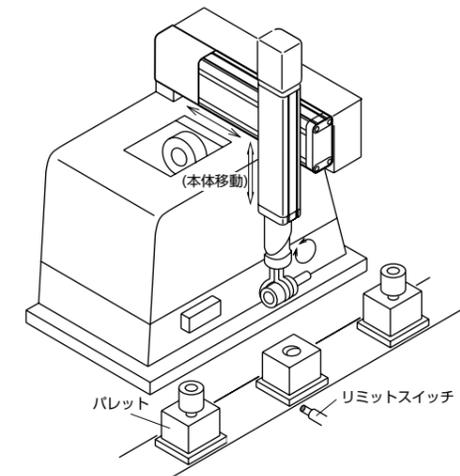
⑨鋳物のバリ取り装置



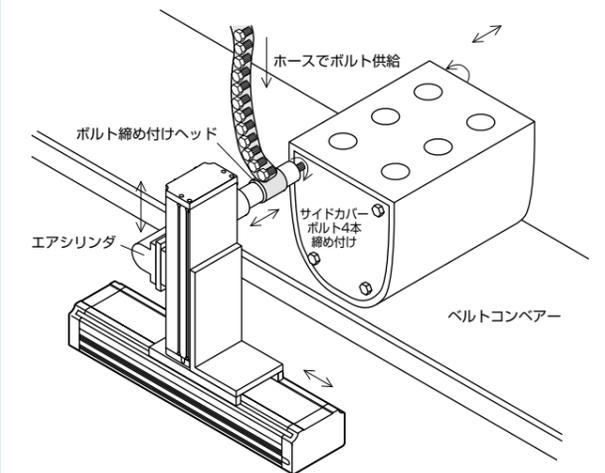
⑩ポリタンク加工機



⑪加工機の部品ローダ・アンローダ



⑫エンジンのボルト締め



XYM-6 モジュール本体仕様・寸法図

(1) Pシリーズ

PMモジュール ストレートタイプ (モータレス)

XY-HRS0□□-PM□□□D00

ストローク (cm)
リード
2:20mm 1:10mm
00:ストレート、全長S
02:ストレート、全長L
D00:モータレス

標準仕様				
モータレス				
モータ取付	ストレート	背面	右	左
対応モータ	100W	200W	400W	
特殊対応				
支給モータ取付				○
クリーン仕様				×

・取付可能なモータの外寸は22ページをご参照ください。

・特殊対応に関してはNSKにお問い合わせください。

仕様

呼び番号	XY-HRS0□□-PM1□□D00	XY-HRS0□□-PM2□□D00
ストローク (mm)	100, 200, 300, 400, 500, 600, 700, 800	
最高速度 (mm/s)	600	1200
水平可搬質量 (kg)	40	20
垂直可搬質量 (kg)	8	4
可搬モーメント ⁽¹⁾ (Nm)	ローリング:19、ピッチング:25、ヨーイング:22	
繰返し位置決め精度 (μm)	±20	
周囲環境	0~40℃、結露しないこと	

※ (1) 可搬モーメントは単一方向のモーメントが連続に作用した場合、リニアガイドの定格疲れ寿命1万kmとなる値です。

PMモジュール 背面折返しタイプ (モータレス)

XY-HRS0□□-PM212D00

ストローク (cm)
リード
2:20mm
12:背面折返し
D00:モータレス

標準仕様				
モータレス				
モータ取付	ストレート	背面	右	左
対応モータ	100W	200W	400W	
特殊対応				
支給モータ取付				○
クリーン仕様				×

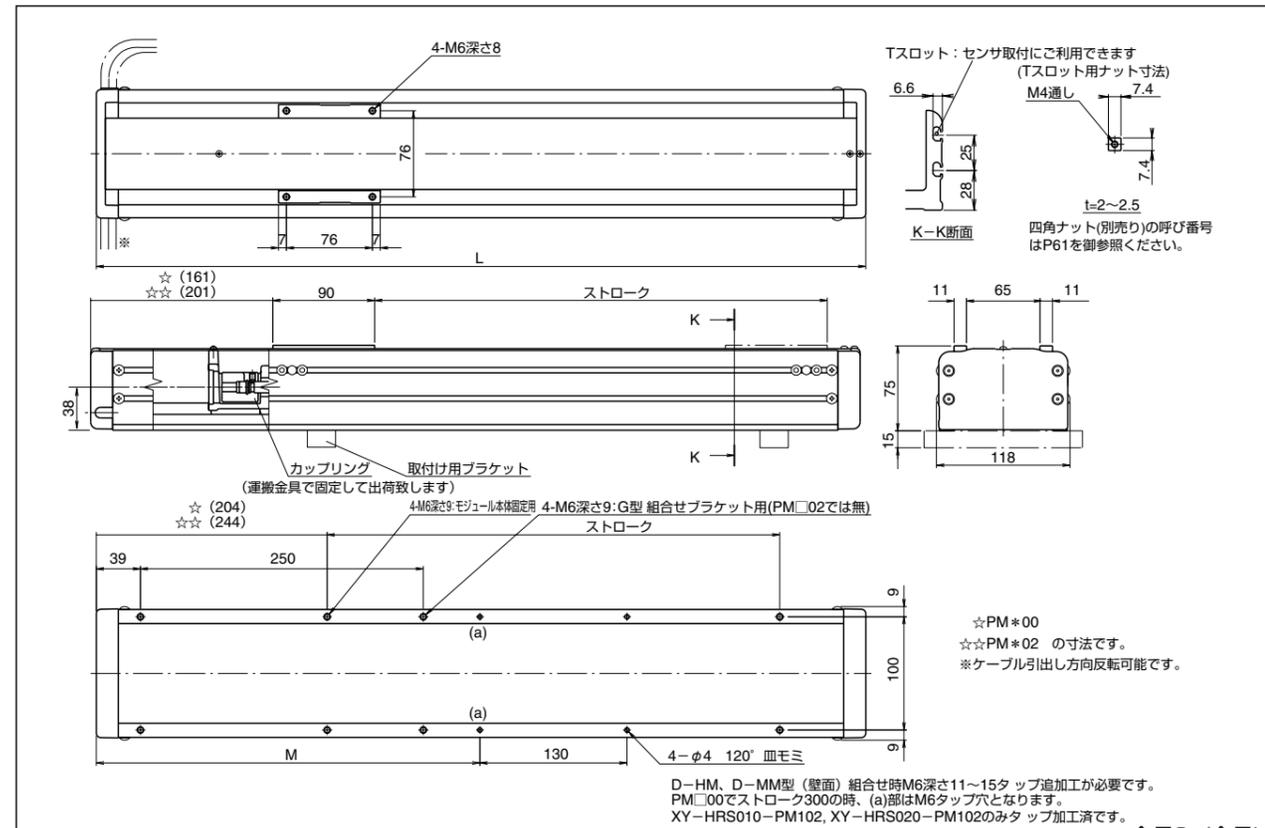
・取付可能なモータの外寸は22ページをご参照ください。

・特殊対応に関してはNSKにお問い合わせください。

仕様

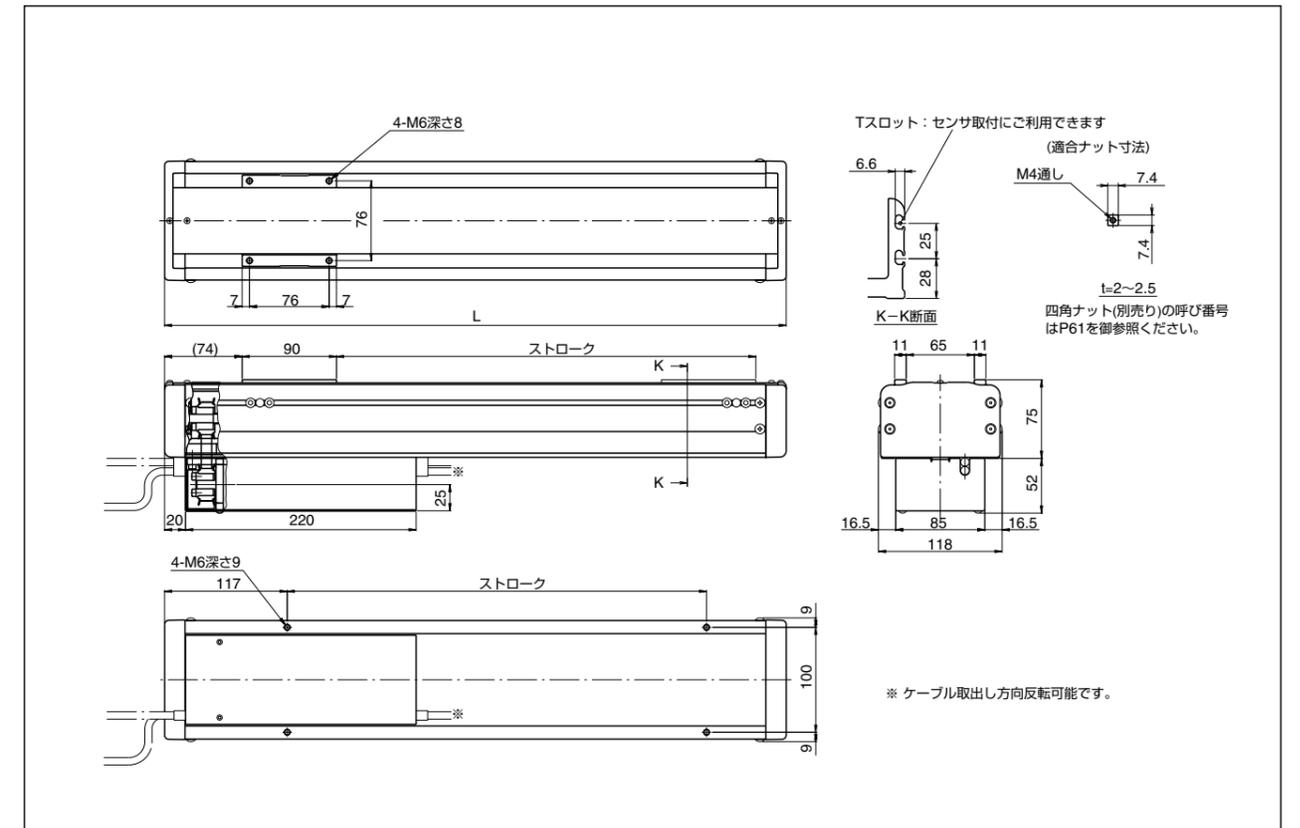
呼び番号	XY-HRS0□□-PM212D00
ストローク (mm)	100, 200, 300, 400, 500, 600, 700, 800
最高速度 (mm/s)	1200
水平可搬質量 (kg)	20
垂直可搬質量 (kg)	4
可搬モーメント ⁽¹⁾ (Nm)	ローリング:19、ピッチング:25、ヨーイング:22
繰返し位置決め精度 (μm)	±20
周囲環境	0~40℃、結露しないこと

※ (1) 可搬モーメントは単一方向のモーメントが連続に作用した場合、リニアガイドの定格疲れ寿命1万kmとなる値です。



		全長S/全長L							
ストローク(mm)		100	200	300	400	500	600	700	800
L	(mm)	380/420	480/520	580/620	680/720	780/820	880/920	99/1030	1090/1130
M	(mm)	189/229	239/279	289/329	339/379	389/429	439/479	489/529	539/579
重量	(kg)	4.1/4.6	5.0/5.5	5.9/6.4	6.8/7.3	7.7/8.2	8.6/9.1	9.6/10.1	10.5/11.0

●組合せ用ブラケット 57~58 ●ケーブルサポート 59~60 ●取付け用ブラケット 61



ストローク(mm)	100	200	300	400	500	600	700	800	
L	(mm)	293	393	493	593	693	793	903	1003
重量	(kg)	4.3	5.2	6.1	7	7.9	8.8	9.8	10.7

●組合せ用ブラケット 57~58 ●ケーブルサポート 59~60 ●取付け用ブラケット 61

PHモジュール ストレートタイプ (モータレス)

XY-HRS0□□-PH□□□D00

ストローク (cm)
リード
2:20mm 1:10mm
00:ストレート、全長S
02:ストレート、全長L
D00:モータレス

標準仕様				
モータレス				
モータ取付	ストレート	背面	右	左
対応モータ	100W	200W	400W	
特殊対応				
支給モータ取付				○
クリーン仕様				×

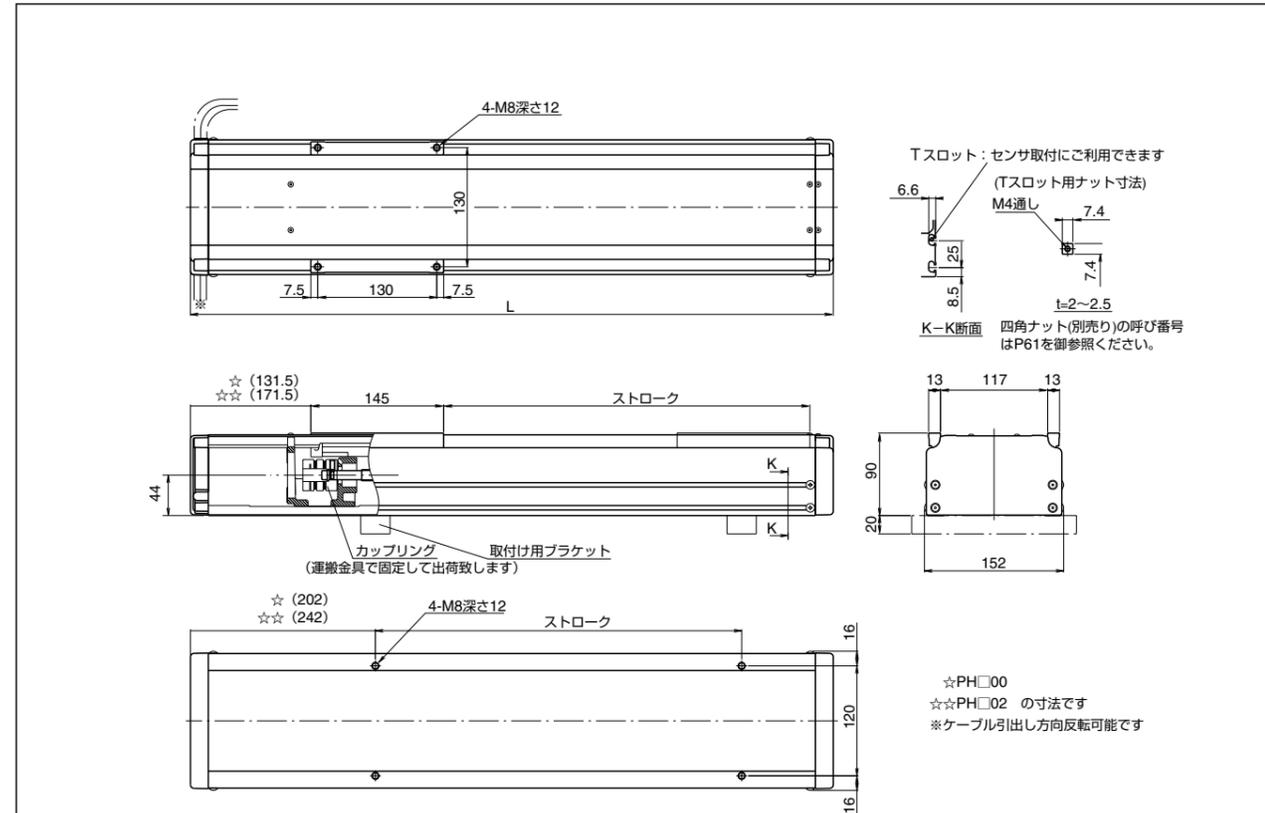
・取付可能なモータの外寸は22ページをご参照ください。

・特殊対応に関してはNSKにお問い合わせください。

仕様

呼び番号	XY-HRS0□□-PH1□□D00	XY-HRS0□□-PH2□□D00
ストローク (mm)	100, 200, 300, 400, 500, 600, 700, 800	
最高速度 (mm/s)	600	1200
水平可搬質量 (kg)	80	40
垂直可搬質量 (kg)	25	12
可搬モーメント ⁽¹⁾ (Nm)	ローリング:113、ピッチング:97、ヨーイング:66	
繰返し位置決め精度 (μm)	±20	
周囲環境	0~40℃、結露しないこと	

※ (1) 可搬モーメントは単一方向のモーメントが連続に作用した場合、リニアガイドの定格疲れ寿命1万kmとなる値です。



	全長S/全長L							
ストローク(mm)	100	200	300	400	500	600	700	800
L (mm)	402/442	502/542	602/642	702/742	802/842	902/942	1002/1042	1102/1142
重量 (kg)	7.4/8.2	8.6/9.5	9.9/10.7	11.1/11.9	12.4/13.2	13.6/14.5	14.9/15.7	16.1/16.9

●組合せ用ブラケット 57~58 ●ケーブルサポート 59~60 ●取付け用ブラケット 61

PHモジュール 背面折返しタイプ (モータレス)

XY-HRS0□□-PH212D00

ストローク (cm)
リード
2:20mm
12:背面折返し
D00:モータレス

標準仕様				
モータレス				
モータ取付	ストレート	背面	右	左
対応モータ	100W	200W	400W	
特殊対応				
支給モータ取付				○
クリーン仕様				×

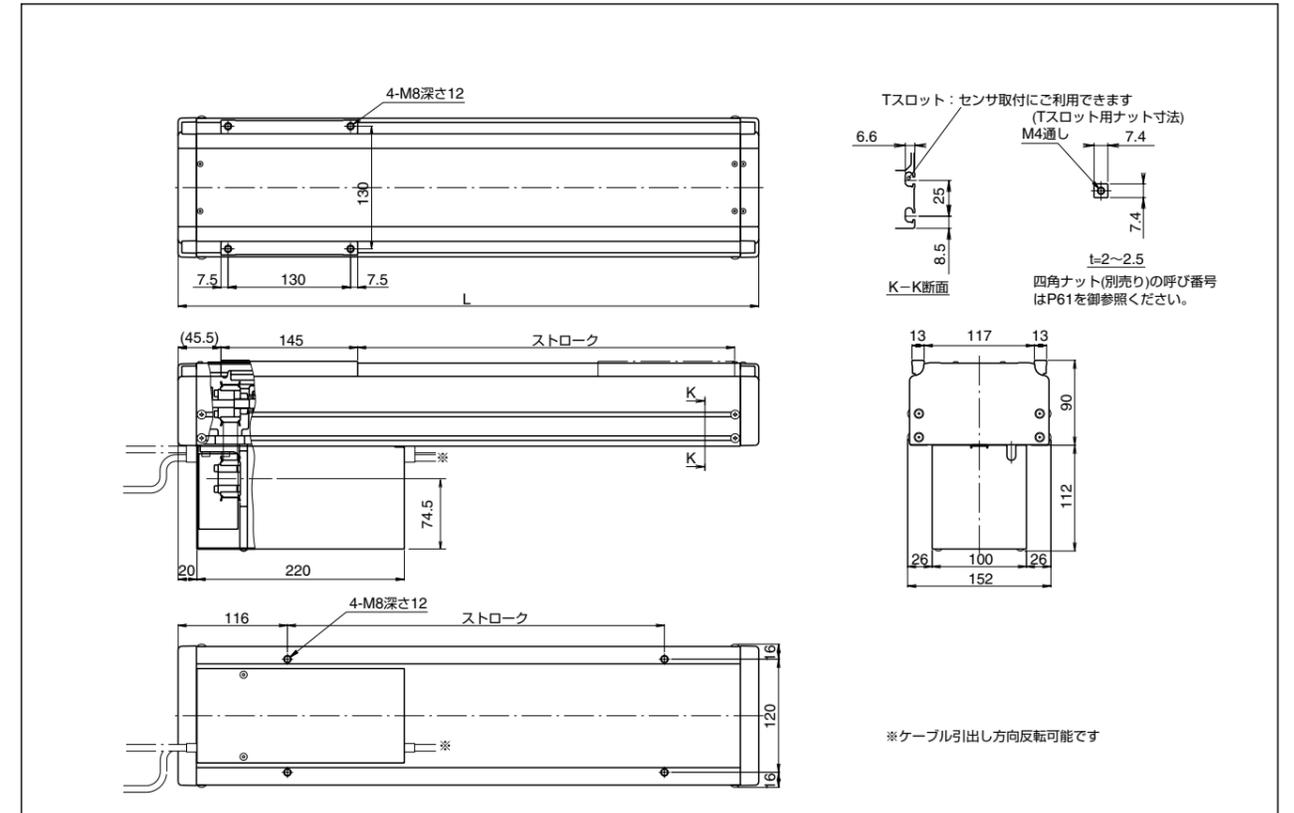
・取付可能なモータの外寸は22ページをご参照ください。

・特殊対応に関してはNSKにお問い合わせください。

仕様

呼び番号	XY-HRS0□□-PH212D00
ストローク (mm)	100, 200, 300, 400, 500, 600, 700, 800
最高速度 (mm/s)	1200
水平可搬質量 (kg)	40
垂直可搬質量 (kg)	12
可搬モーメント ⁽¹⁾ (Nm)	ローリング:113、ピッチング:97、ヨーイング:66
繰返し位置決め精度 (μm)	±20
周囲環境	0~40℃、結露しないこと

※ (1) 可搬モーメントは単一方向のモーメントが連続に作用した場合、リニアガイドの定格疲れ寿命1万kmとなる値です。



	全長S/全長L							
ストローク(mm)	100	200	300	400	500	600	700	800
L (mm)	316	416	516	616	716	816	916	1016
重量 (kg)	8.8	10.1	11.3	12.6	13.8	15.1	16.3	17.6

●組合せ用ブラケット 57~58 ●ケーブルサポート 59~60 ●取付け用ブラケット 61

(2) Rシリーズ

RSモジュール 右折返しタイプ (モータレス)

XY-HRS0□□-RS□04D00

ストローク (cm)
リード
2:20mm 1:10mm
04:右折返し
D00:モータレス

標準仕様			
モータレス			
モータ取付	ストレート	背面	右 左
対応モータ	100W	200W	400W
特殊対応			
支給モータ取付			○
クリーン仕様			○

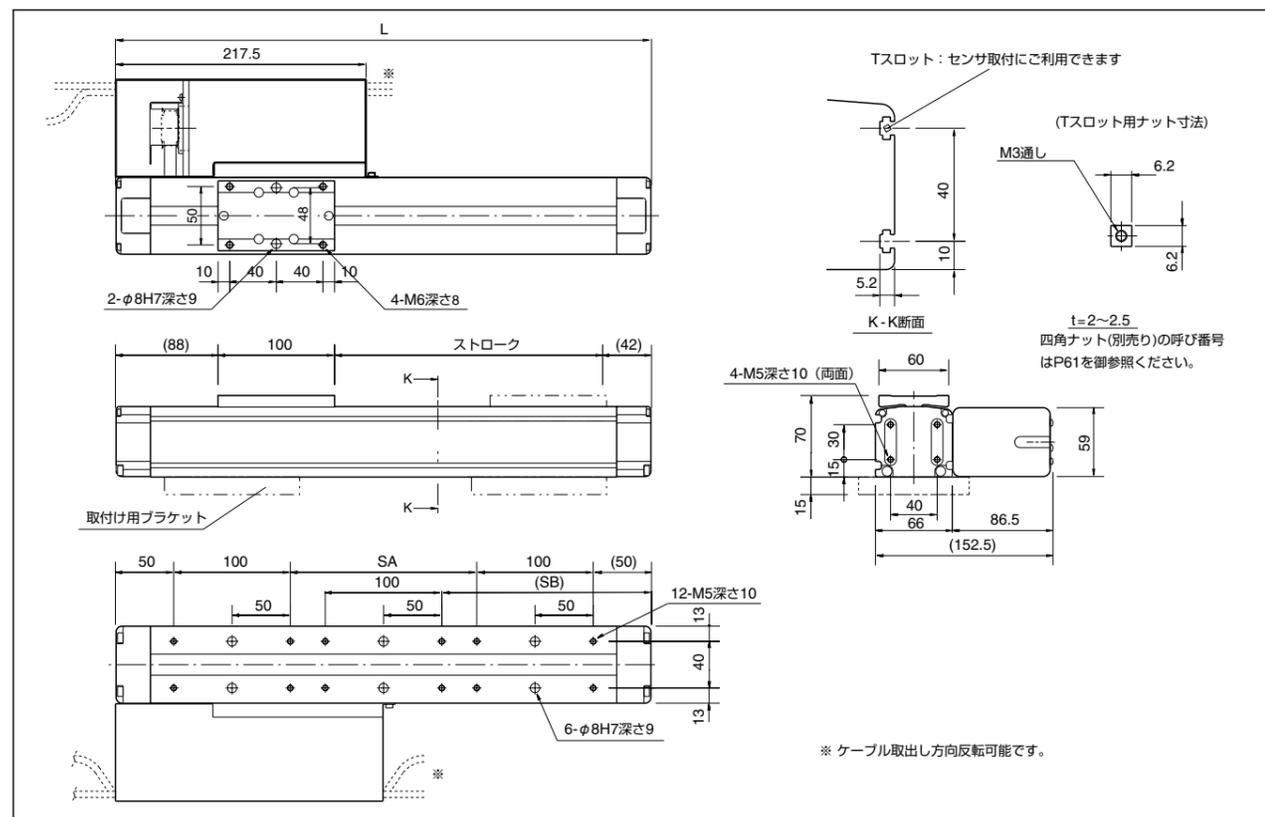
・取付可能なモータの外寸は22ページをご参照ください。

・特殊対応に関してはNSKにお問い合わせください。

仕様

呼び番号	XY-HRS0□□-RS104D00	XY-HRS0□□-RS204D00
ストローク (mm)	130, 230, 330, 430, 530, 630	330, 430, 530, 630
最高速度 (mm/s)	600	1200
水平可搬質量 (kg)	20	20
垂直可搬質量 (kg)	8	8
可搬モーメント ⁽¹⁾ (Nm)	ローリング:24、ピッチング:10、ヨーイング:10	
繰返し位置決め精度 (μm)	±10	
周囲環境	0~40℃、結露しないこと	

※ (1) 可搬モーメントは単一方向のモーメントが連続に作用した場合、リニアガイドの定格疲れ寿命1万kmとなる値です。



ストローク (mm)	130	230	330	430	530	630
L (mm)	360	460	560	660	760	860
SA (mm)	60	160	260	360	460	560
SB (mm)	130	180	230	280	330	380
重量 (kg)	4.5	5.2	5.8	6.5	7.1	7.8

●組合せ用ブラケット 57~58 ●ケーブルサポート 59~60 ●取付け用ブラケット 61

RSモジュール 左折返しタイプ (モータレス)

XY-HRS0□□-RS□08D00

ストローク (cm)
リード
2:20mm 1:10mm
08:左折返し
D00:モータレス

標準仕様			
モータレス			
モータ取付	ストレート	背面	右 左
対応モータ	100W	200W	400W
特殊対応			
支給モータ取付			○
クリーン仕様			○

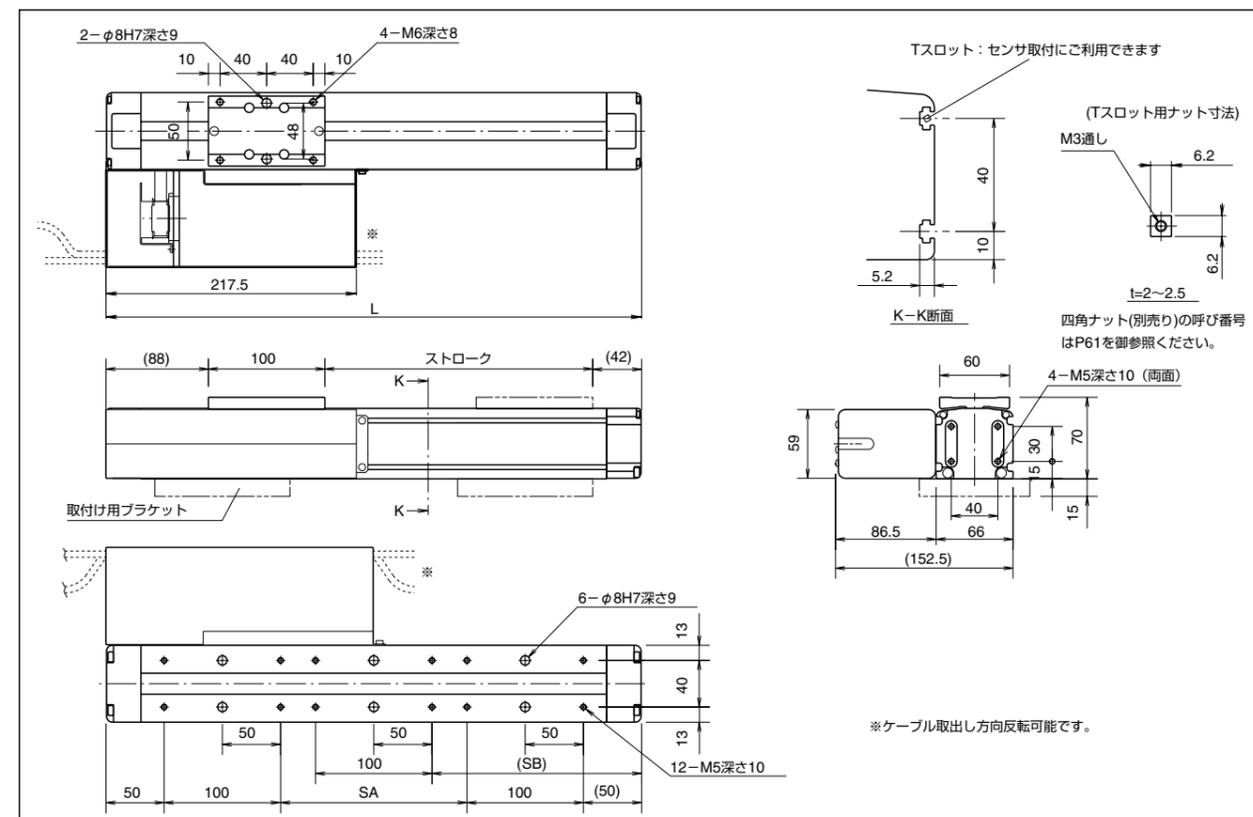
・取付可能なモータの外寸は22ページをご参照ください。

・特殊対応に関してはNSKにお問い合わせください。

仕様

呼び番号	XY-HRS0□□-RS108D00	XY-HRS0□□-RS208D00
ストローク (mm)	130, 230, 330, 430, 530, 630	330, 430, 530, 630
最高速度 (mm/s)	600	1200
水平可搬質量 (kg)	20	20
垂直可搬質量 (kg)	8	8
可搬モーメント ⁽¹⁾ (Nm)	ローリング:24、ピッチング:10、ヨーイング:10	
繰返し位置決め精度 (μm)	±10	
周囲環境	0~40℃、結露しないこと	

※ (1) 可搬モーメントは単一方向のモーメントが連続に作用した場合、リニアガイドの定格疲れ寿命1万kmとなる値です。



ストローク (mm)	130	230	330	430	530	630
L (mm)	360	460	560	660	760	860
SA (mm)	60	160	260	360	460	560
SB (mm)	130	180	230	280	330	380
重量 (kg)	4.5	5.2	5.8	6.5	7.1	7.8

●組合せ用ブラケット 57~58 ●ケーブルサポート 59~60 ●取付け用ブラケット 61

RSモジュール 右折返し高性能タイプ (モータレス)

XY-HRS0□□-RS136D00

ストローク (cm)
リード
1:10mm
36:右折返し
D00:モータレス

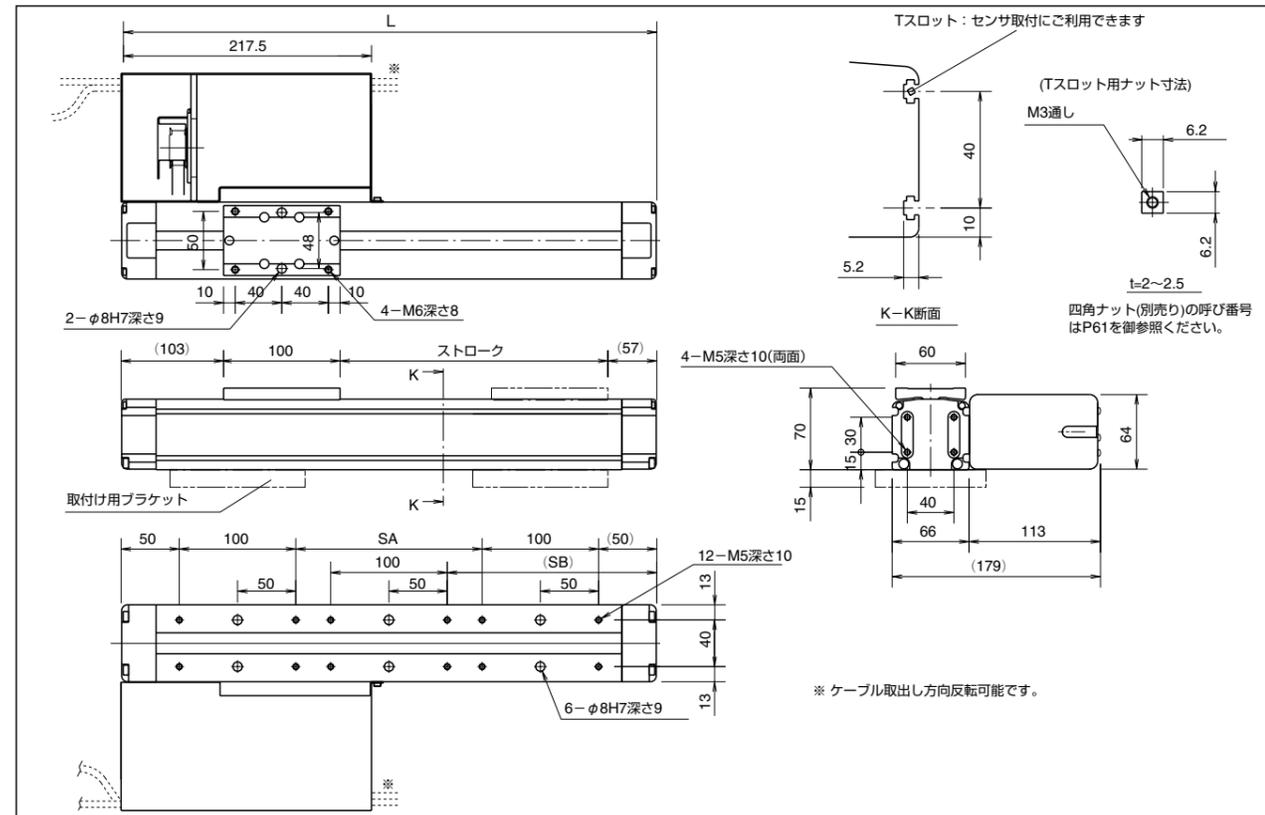
標準仕様				
モータレス				
モータ取付	ストレート	背面	右	左
対応モータ	100W	200W	400W	
特殊対応				
支給モータ取付				○
クリーン仕様				○

・取付可能なモータの外寸は22ページをご参照ください。
・特殊対応に関してはNSKにお問い合わせください。

仕様

呼び番号	XY-HRS0□□-RS136D00
ストローク (mm)	100, 200, 300, 400, 500, 600
最高速度 (mm/s)	600
水平可搬質量 (kg)	20
垂直可搬質量 (kg)	20
可搬モーメント ⁽¹⁾ (Nm)	ローリング:32、ピッチング:24、ヨーイング:24
繰返し位置決め精度 (μm)	±10
周囲環境	0~40℃、結露しないこと

※ (1) 可搬モーメントは単一方向のモーメントが連続に作用した場合、リニアガイドの定格疲れ寿命1万kmとなる値です。



ストローク (mm)	100	200	300	400	500	600
L (mm)	360	460	560	660	760	860
SA (mm)	60	160	260	360	460	560
SB (mm)	130	180	230	280	330	380
重量 (kg)	4.7	5.4	7	6.7	7.3	8

●組合せ用ブラケット 57~58 ●ケーブルサポート 59~60 ●取付け用ブラケット 61

RSモジュール 左折返し高性能タイプ (モータレス)

XY-HRS0□□-RS140D00

ストローク (cm)
リード
1:10mm
40:左折返し
D00:モータレス

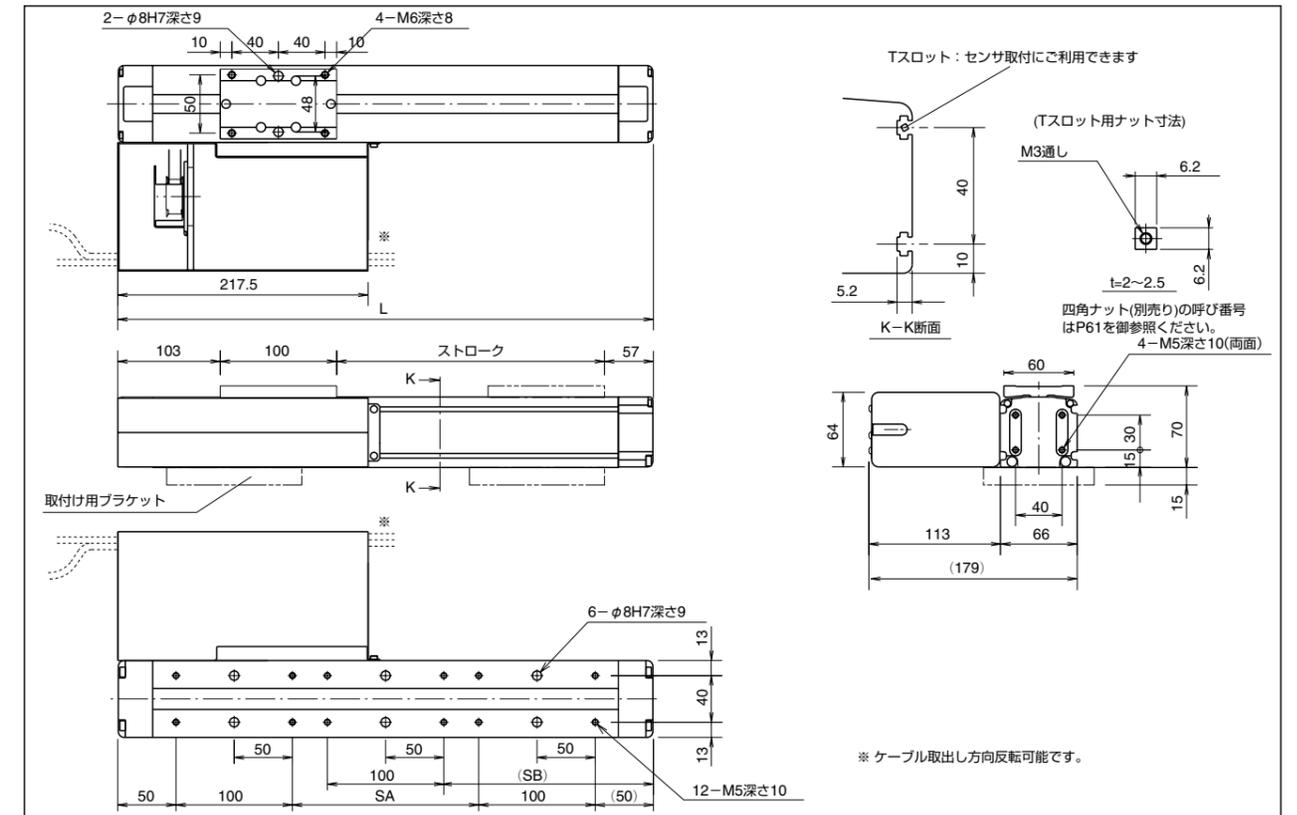
標準仕様				
モータレス				
モータ取付	ストレート	背面	右	左
対応モータ	100W	200W	400W	
特殊対応				
支給モータ取付				○
クリーン仕様				○

・取付可能なモータの外寸は22ページをご参照ください。
・特殊対応に関してはNSKにお問い合わせください。

仕様

呼び番号	XY-HRS0□□-RS140D00
ストローク (mm)	100, 200, 300, 400, 500, 600
最高速度 (mm/s)	600
水平可搬質量 (kg)	20
垂直可搬質量 (kg)	20
可搬モーメント ⁽¹⁾ (Nm)	ローリング:32、ピッチング:24、ヨーイング:24
繰返し位置決め精度 (μm)	±10
周囲環境	0~40℃、結露しないこと

※ (1) 可搬モーメントは単一方向のモーメントが連続に作用した場合、リニアガイドの定格疲れ寿命1万kmとなる値です。



ストローク (mm)	100	200	300	400	500	600
L (mm)	360	460	560	660	760	860
SA (mm)	60	160	260	360	460	560
SB (mm)	130	180	230	280	330	380
重量 (kg)	4.7	5.4	7	6.7	7.3	8

●組合せ用ブラケット 57~58 ●ケーブルサポート 59~60 ●取付け用ブラケット 61

RMモジュール ストレートタイプ (モータレス)

XY-HRS0□□-RM□□□D00

ストローク (cm)
 リード 2:20mm 1:10mm
 00:ストレート、モータカバー-S
 02:ストレート、モータカバー-L
 34:ストレート、モータカバー-LL
 D00:モータレス

標準仕様				
モータレス				
モータ取付	ストレート	背面	右	左
対応モータ	100W	200W	400W	
特殊対応				
支給モータ取付				○
クリーン仕様				○

・取付可能なモータの外寸は22ページをご参照ください。

・特殊対応に関してはNSKにお問い合わせください。

仕様

呼び番号	XY-HRS0□□-RM1□□D00	XY-HRS0□□-RM2□□D00
ストローク (mm)	250, 350, 450, 550, 750, 950	
最高速度 (mm/s)	600	1200
水平可搬質量 (kg)	40	40
垂直可搬質量 (kg)	40	20
可搬モーメント ⁽¹⁾ (Nm)	ローリング:70、ピッチング:120、ヨーイング:120	
繰返し位置決め精度 (μm)	±10	
周囲環境	0~40℃、結露しないこと	

※ (1) 可搬モーメントは単一方向のモーメントが連続に作用した場合、リニアガイドの定格疲れ寿命1万kmとなる値です。

RMモジュール 右折返しタイプ (モータレス)

XY-HRS□□□-RM□□□D00

ストローク (cm)
 リード 4:40mm 2:20mm
 04:右折返し
 05:右折返し、1/2減速
 D00:モータレス

標準仕様				
モータレス				
モータ取付	ストレート	背面	右	左
対応モータ	100W	200W	400W	
特殊対応				
支給モータ取付				○
クリーン仕様				○

・取付可能なモータの外寸は22ページをご参照ください。

・特殊対応に関してはNSKにお問い合わせください。

仕様

呼び番号	XY-HRS0□□-RM204D00	XY-HRS0□□-RM205D00	XY-HRS□□□-RM405D00
ストローク (mm)	250, 350, 450, 550, 750, 950		1150 1350 1550
最高速度 (mm/s)	1200	600	1200 1080 840
水平可搬質量 (kg)		40	40
垂直可搬質量 (kg)		40	20
可搬モーメント ⁽¹⁾ (Nm)	ローリング:70、ピッチング:120、ヨーイング:120		
繰返し位置決め精度 (μm)	±10		
周囲環境	0~40℃、結露しないこと		

※ (1) 可搬モーメントは単一方向のモーメントが連続に作用した場合、リニアガイドの定格疲れ寿命1万kmとなる値です。

TSロット：センサ取付にご利用できます
 (TSロット用ナット寸法)
 M3通し
 6.2
 40
 16
 5.2
 t=2~2.5
 四角ナット(別売り)の呼び番号はP61を御参照ください。

☆ (225) ☆☆☆ (293)
 ☆☆ (265) ☆☆☆ (187)
 ☆ (119) ☆☆☆ (159)
 ☆☆☆ (159)

キャプリンク 取付け用ブラケット
 (運搬金具で固定して出荷致します)
 ☆ (180) ☆☆☆ (248)
 ☆☆☆ (220)

※ ケーブル取出し方向反転可能です。
 ☆ RM□00
 ☆☆☆ RM□02
 ☆☆☆ RM□34 の寸法です。

モータカバー S/L/LL						
ストローク(mm)	250	350	450	550	750	950
L (mm)	692/732/760	792/832/860	892/932/960	992/1032/1060	1192/1232/1260	1392/1432/1460
SA (mm)	70	170	270	370	570	770
SB (mm)	177	227	277	327	427	527
重量 (kg)	9	10	11	12	15	18

●組合せ用ブラケット 57~58 ●ケーブルサポート 59~60 ●取付け用ブラケット 61

ケーブル引出し口
 94
 85
 150
 11
 11
 55
 11
 103
 116
 9
 4-M6深さ9
 2-φ8H7深さ11

TSロット：センサ取付にご利用できます
 (TSロット用ナット寸法)
 M3通し
 6.2
 40
 16
 5.2
 t=2~2.5
 四角ナット(別売り)の呼び番号はP61を御参照ください。

☆ (225) ☆☆☆ (293)
 ☆☆ (265) ☆☆☆ (187)
 ☆ (119) ☆☆☆ (159)
 ☆☆☆ (159)

キャプリンク 取付け用ブラケット
 (運搬金具で固定して出荷致します)
 ☆ (180) ☆☆☆ (248)
 ☆☆☆ (220)

※ ケーブル取出し方向反転可能です。
 ☆ RM□00
 ☆☆☆ RM□02
 ☆☆☆ RM□34 の寸法です。

ストローク(mm)	250	350	450	550	750	950	1150	1350	1550
L (mm)	627	727	827	927	1127	1327	1527	1727	1927
SA (mm)	70	170	270	370	570	770	970	1170	1370
SB (mm)	177	227	277	327	427	527	627	727	827
重量 (kg)	14.4	15.4	16.4	17.4	19.9	22.9	25.9	28.9	31.9

●組合せ用ブラケット 57~58 ●ケーブルサポート 59~60 ●取付け用ブラケット 61

RMモジュール 左折折返しタイプ (モータレス)

XY-HRS□□□-RM□□□D00

ストローク (cm)
リード
4:40mm 2:20mm
08:左折返し
09:左折返し、1/2減速
D00:モータレス

標準仕様				
モータレス				
モータ取付	ストレート	背面	右	左
対応モータ	100W	200W	400W	
特殊対応				
支給モータ取付				○
クリーン仕様				○

・取付可能なモータの外寸は22ページをご参照ください。

・特殊対応に関してはNSKにお問い合わせください。

仕様

呼び番号	XY-HRS□□□-RM208D00	XY-HRS□□□-RM209D00	XY-HRS□□□-RM409D00
ストローク (mm)	250, 350, 450, 550, 750, 950		
最高速度 (mm/s)	1200	600	1200 1080 840
水平可搬質量 (kg)	40		40
垂直可搬質量 (kg)	40		20
可搬モーメント ⁽¹⁾ (Nm)	ローリング:70、ピッチング:120、ヨーイング:120		
繰返し位置決め精度 (μm)	±10		±20
周囲環境	0~40℃、結露しないこと		

※ (1) 可搬モーメントは単一方向のモーメントが連続に作用した場合、リニアガイドの定格疲れ寿命1万kmとなる値です。

RHモジュール ストレートタイプ (モータレス)

XY-HRS□□□-RH□□□D00

ストローク (cm)
リード
2:20mm 1:10mm
00:ストレート、モータカバーS
02:ストレート、モータカバーL
D00:モータレス

標準仕様				
モータレス				
モータ取付	ストレート	背面	右	左
対応モータ	100W	200W	400W	
特殊対応				
支給モータ取付				○
クリーン仕様				○

・取付可能なモータの外寸は22ページをご参照ください。

・特殊対応に関してはNSKにお問い合わせください。

仕様

呼び番号	XY-HRS□□□-RH1□□□D00	XY-HRS□□□-RH2□□□D00
ストローク (mm)	300, 400, 500, 600, 800, 1000	
最高速度 (mm/s)	600	1200
水平可搬質量 (kg)	200	80
垂直可搬質量 (kg)	40	20
可搬モーメント ⁽¹⁾ (Nm)	ローリング:600、ピッチング:450、ヨーイング:400	
繰返し位置決め精度 (μm)	±10	
周囲環境	0~40℃、結露しないこと	

※ (1) 可搬モーメントは単一方向のモーメントが連続に作用した場合、リニアガイドの定格疲れ寿命1万kmとなる値です。

2-φ8H7深さ11
4-M6深さ9
ケーブル引出し口
Tスロット: センサ取付にご利用できます (Tスロット用ナット寸法) M3通し t=2~2.5 四角ナット(別売り)の呼び番号はP61を御参照ください。

ストローク(mm)	250	350	450	550	750	950	1150	1350	1550
L (mm)	627	727	827	927	1127	1327	1527	1727	1927
SA (mm)	70	170	270	370	570	770	970	1170	1370
SB (mm)	177	227	277	327	427	527	627	727	827
重量 (kg)	14.4	15.4	16.4	17.4	19.9	22.9	25.9	28.9	31.9

●組合せ用ブラケット 57~58 ●ケーブルサポート 59~60 ●取付け用ブラケット 61

4-M8深さ12
2-φ8H7深さ11
Tスロット: センサ取付にご利用できます (Tスロット用ナット寸法) M3通し t=2~2.5 四角ナット(別売り)の呼び番号はP61を御参照ください。

★ (225) ☆☆ (265) ストローク (65)
★ (200) ☆☆ (240) SA (200) (SB) (40)

※ ケーブル取出し方向反転可能です。
◆ ストローク400の場合のみ8-M8深さ12です。
★ RH□00
☆☆ RH□02 の寸法です。

ストローク(mm)	300	400	500	600	800	1000
L (mm)	740/780	840/880	940/980	1040/1080	1240/1280	1440/1480
SA (mm)	100	200	300	400	600	800
SB (mm)	190	240	290	340	440	550
重量 (kg)	17.3	19.3	21.3	23.3	27.3	32.3

●組合せ用ブラケット 57~58 ●ケーブルサポート 59~60 ●取付け用ブラケット 61

RHモジュール 右折返しタイプ (モータレス)

XY-HRS□□□-RH□□□D00

ストローク (cm)
リード
4:40mm 2:20mm
04:右折返し
05:右折返し、1/2減速
D00:モータレス

標準仕様				
モータレス				
モータ取付	ストレート	背面	右	左
対応モータ	100W	200W	400W	
特殊対応				
支給モータ取付				○
クリーン仕様				○

・取付可能なモータの外寸は22ページをご参照ください。

・特殊対応に関してはNSKにお問い合わせください。

仕様

呼び番号	XY-HRS□□□-RH204D00	XY-HRS□□□-RH205D00	XY-HRS□□□-RH405D00
ストローク (mm)	300, 400, 500, 600, 800, 1000		1200 1400 1600 1800 2000
最高速度 (mm/s)	1200	600	1200 1080 840 680 560
水平可搬質量 (kg)		200	80
垂直可搬質量 (kg)		40	20
可搬モーメント ⁽¹⁾ (Nm)	ローリング:600、ピッチング:450、ヨーイング:400		
繰返し位置決め精度 (μm)	±10		±20
周囲環境	0~40℃、結露しないこと		

※ (1) 可搬モーメントは単一方向のモーメントが連続に作用した場合、リニアガイドの定格疲れ寿命1万kmとなる値です。

RHモジュール 左折返しタイプ (モータレス)

XY-HRS□□□-RH□□□D00

ストローク (cm)
リード
4:40mm 2:20mm
08:左折返し
09:左折返し、1/2減速
D00:モータレス

標準仕様				
モータレス				
モータ取付	ストレート	背面	右	左
対応モータ	100W	200W	400W	
特殊対応				
支給モータ取付				○
クリーン仕様				○

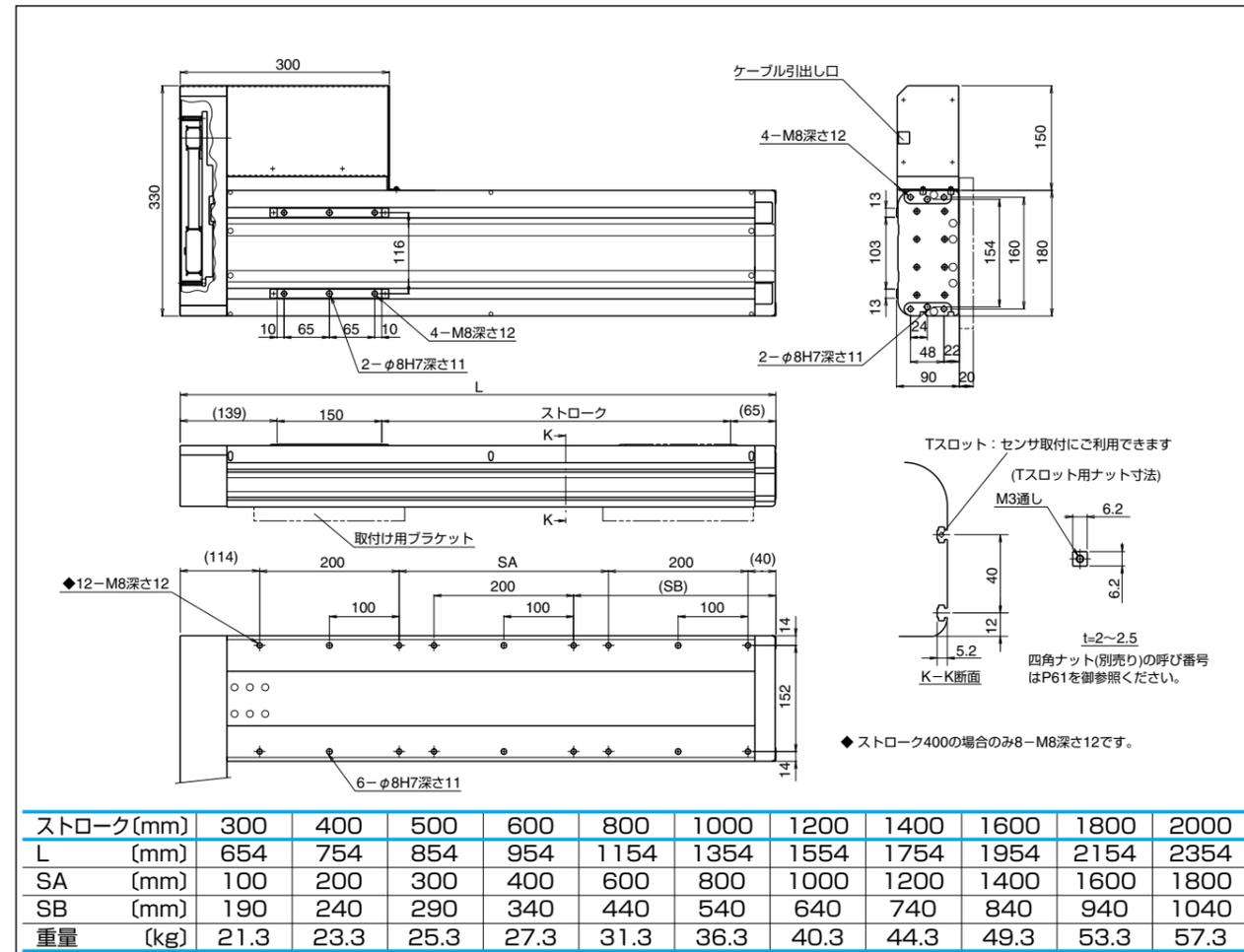
・取付可能なモータの外寸は22ページをご参照ください。

・特殊対応に関してはNSKにお問い合わせください。

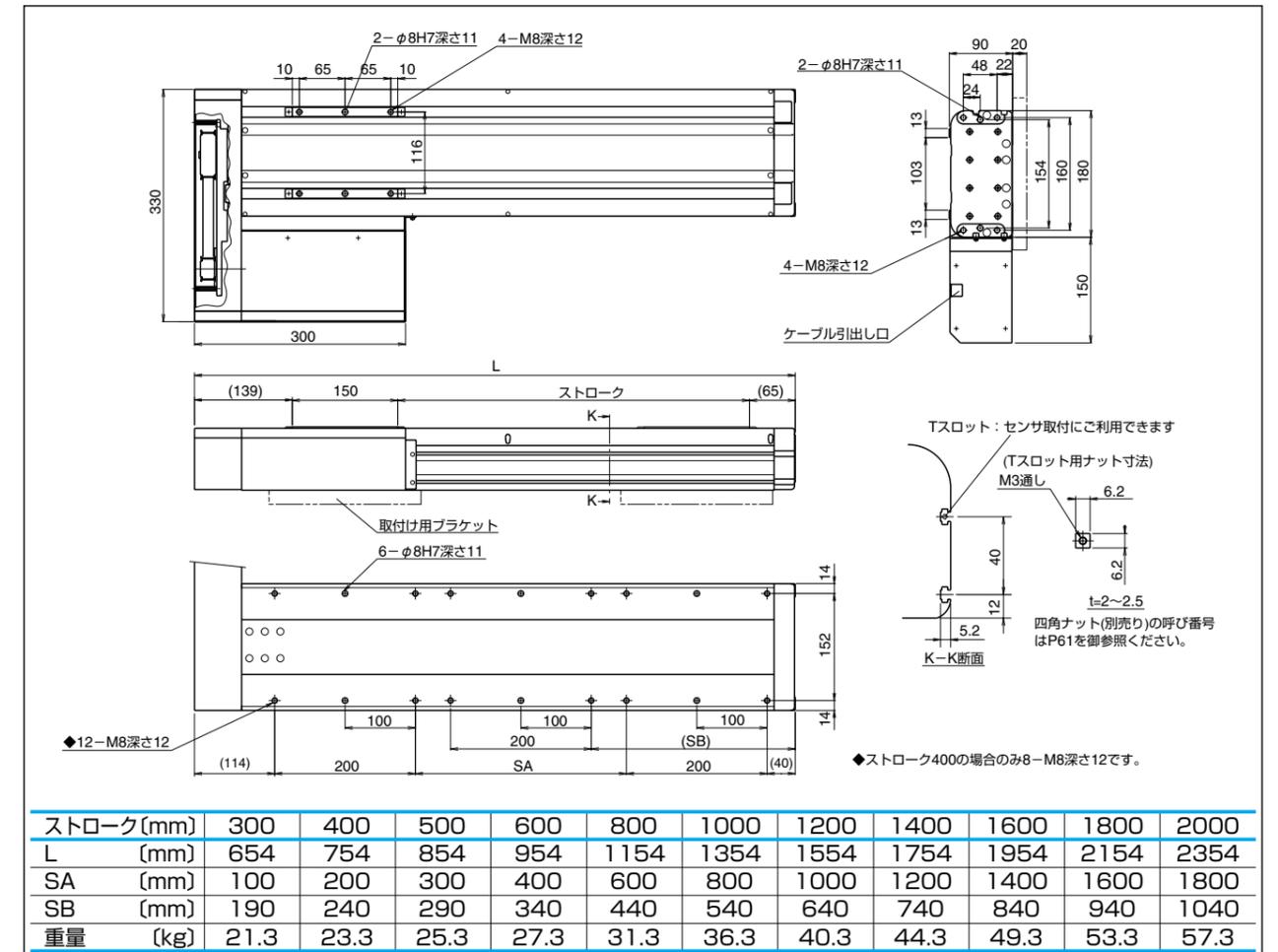
仕様

呼び番号	XY-HRS□□□-RH208D00	XY-HRS□□□-RH209D00	XY-HRS□□□-RH409D00
ストローク (mm)	300, 400, 500, 600, 800, 1000		1200 1400 1600 1800 2000
最高速度 (mm/s)	1200	600	1200 1080 840 680 560
水平可搬質量 (kg)		200	80
垂直可搬質量 (kg)		40	20
可搬モーメント ⁽¹⁾ (Nm)	ローリング:600、ピッチング:450、ヨーイング:400		
繰返し位置決め精度 (μm)	±10		±20
周囲環境	0~40℃、結露しないこと		

※ (1) 可搬モーメントは単一方向のモーメントが連続に作用した場合、リニアガイドの定格疲れ寿命1万kmとなる値です。

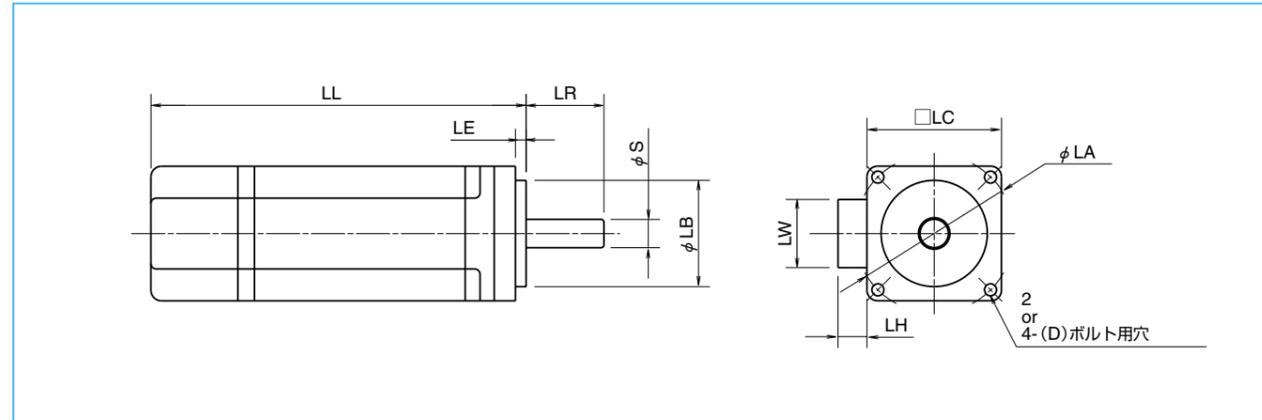


●組合せ用ブラケット 57~58 ●ケーブルサポート 59~60 ●取付け用ブラケット 61



●組合せ用ブラケット 57~58 ●ケーブルサポート 59~60 ●取付け用ブラケット 61

(3) 対応モータ外寸

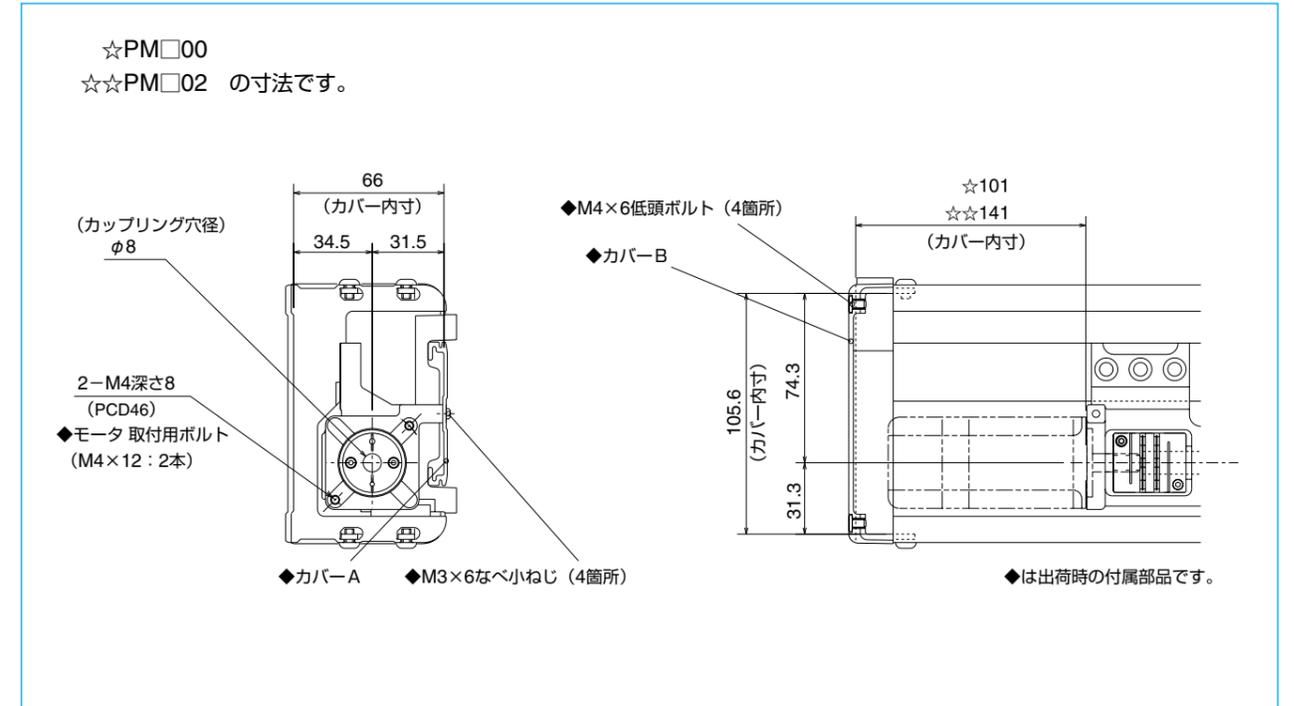


(mm)

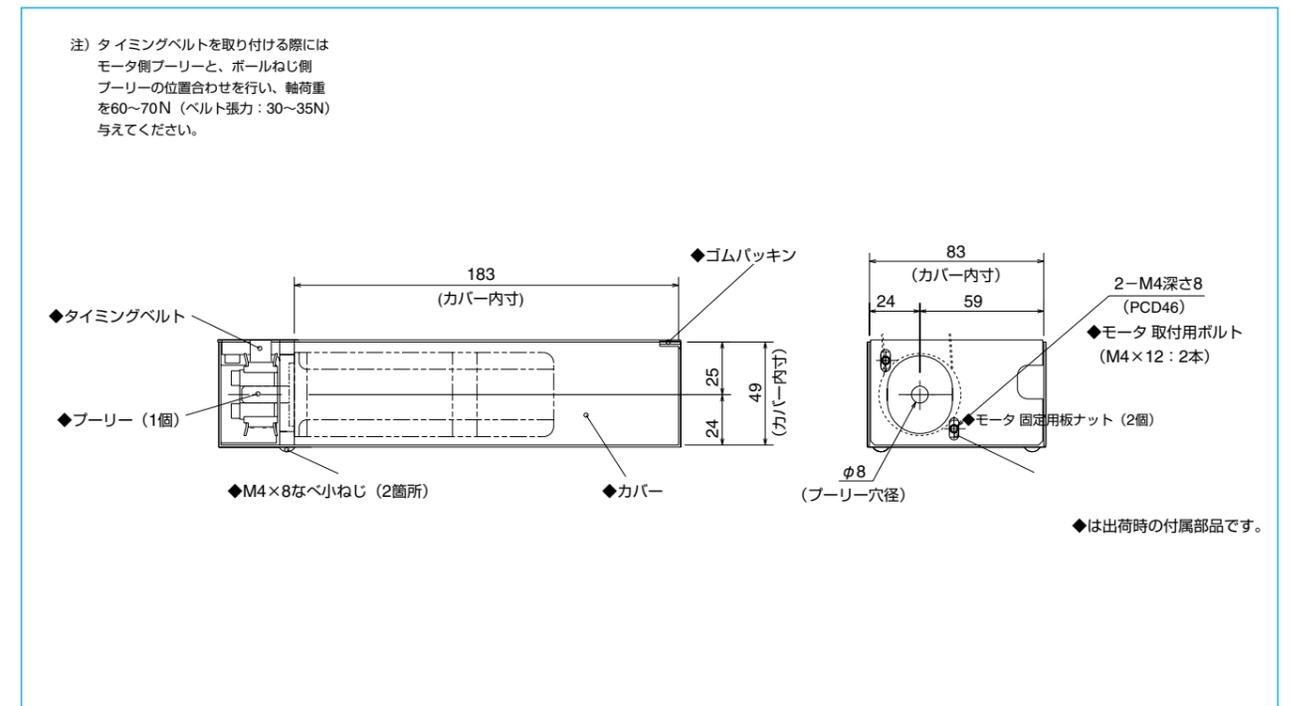
モジュール	タイプ		φLA	φLB	□LC	D	φS	LE	LL	LR	LW	LH	取付部詳細 掲載ページ	
PMモジュール	ストレートタイプ	全長S	46	30h7以下	40以下	M4	8h6	キー付不可	4以下	100以下	20~25	34以下	16以下	23
	ストレートタイプ	全長L	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑
	背面折返しタイプ	-	↑	↑	↑	↑	↑	↑	7以下	180以下	↑	40以下	34以下	↑
PHモジュール	ストレートタイプ	全長S	70	50h7以下	60以下	M5	14h6	↑	8以下	100以下	↑	32以下	18以下	24
	ストレートタイプ	全長L	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑
	背面折返しタイプ	-	↑	↑	↑	↑	↑	↑	8.5以下	164以下	30~35	60以下	14以下	↑
RSモジュール	右折返しタイプ	-	46	35以下	40以下	M4	8h6	キー要	5以下	155以下	25~30	40以下	16以下	25
	左折返しタイプ	-	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑
	右折返し高性能タイプ	-	70	50h7以下	60以下	M5	14h6	↑	↑	145以下	24~27	60以下	28以下	26
	左折返し高性能タイプ	-	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑
RMモジュール	ストレートタイプ	モータカバー-S	70	50h7以下	60以下	M5	14h6	キー付不可	4.5以下	100以下	25~30	60以下	20以下	27
	ストレートタイプ	モータカバー-L	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑	140以下	↑	↑	↑	↑
	ストレートタイプ	モータカバー-LL	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑	170以下	↑	↑	↑	↑
	右折返しタイプ	-	↑	↑	↑	↑	↑	キー要	7以下	250以下	30~35	↑	33以下	↑
	左折返しタイプ	-	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑	28
RHモジュール	ストレートタイプ	モータカバー-S	70	50h7以下	60以下	M5	14h6	キー付不可	35以下	130以下	25~30	60以下	50以下	↑
	ストレートタイプ	モータカバー-L	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑	170以下	↑	↑	↑	↑
	右折返しタイプ	-	↑	↑	↑	↑	↑	キー要	7以下	255以下	30~35	↑	40以下	29
	左折返しタイプ	-	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑	↑

(4) モータ取付部詳細

PMモジュール ストレートタイプ

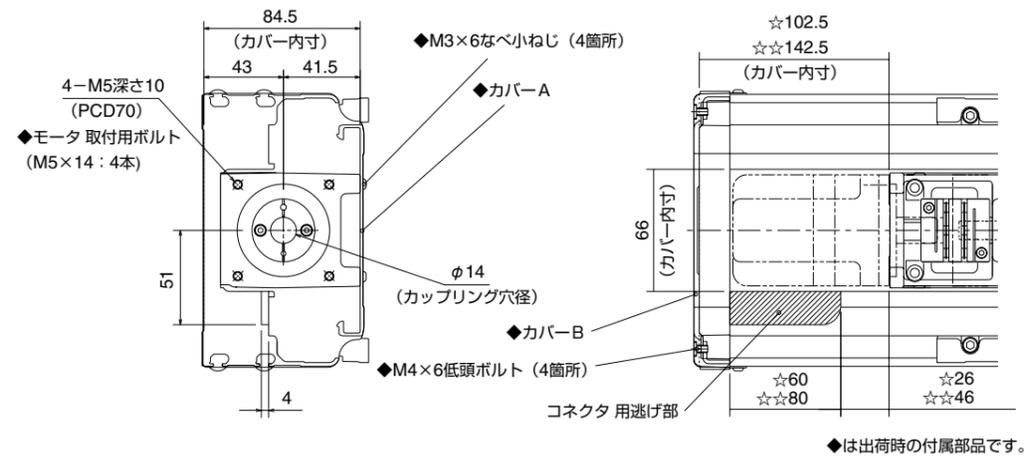


PMモジュール 背面折返しタイプ

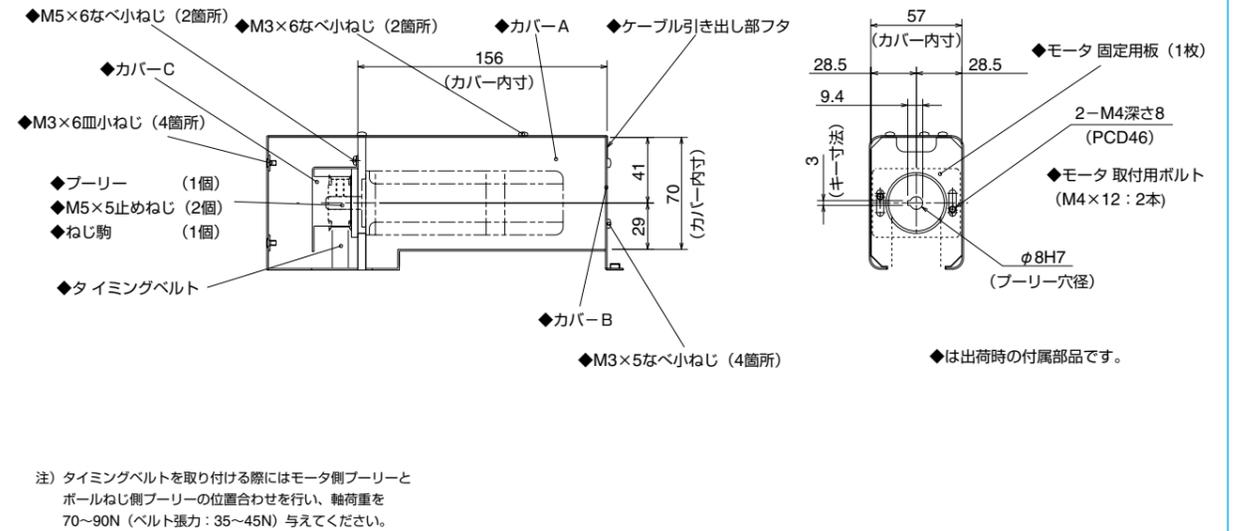


PHモジュール ストレートタイプ

☆PH□00
☆☆PH□02の寸法です

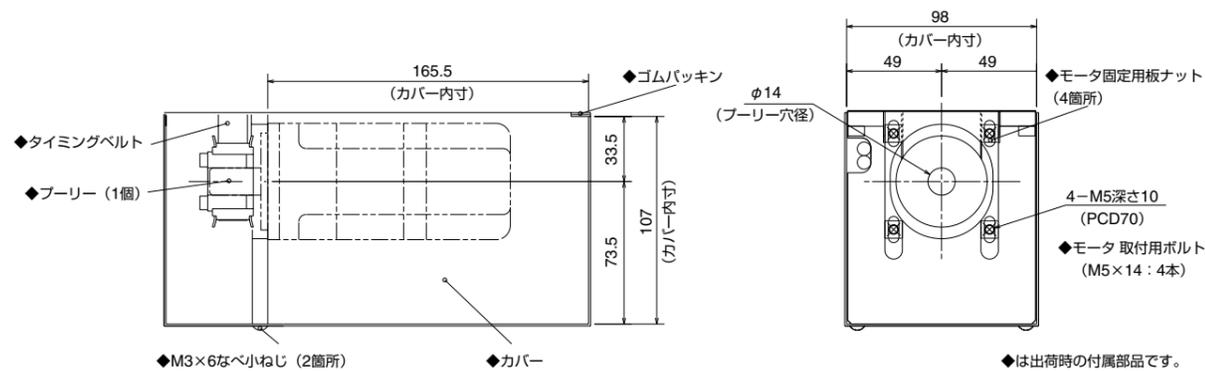


RSモジュール 右折返しタイプ



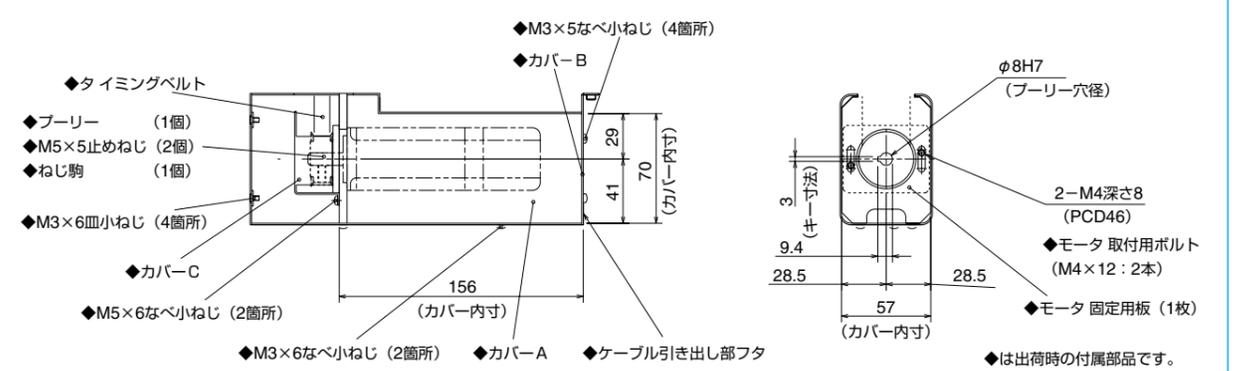
PHモジュール 背面折返しタイプ

注) タイミングベルトを取り付ける際にはモータ側プーリーと、ボールねじ側プーリーの位置合わせを行い、軸荷重を100~120N (ベルト張力: 50~60N) 与えてください。

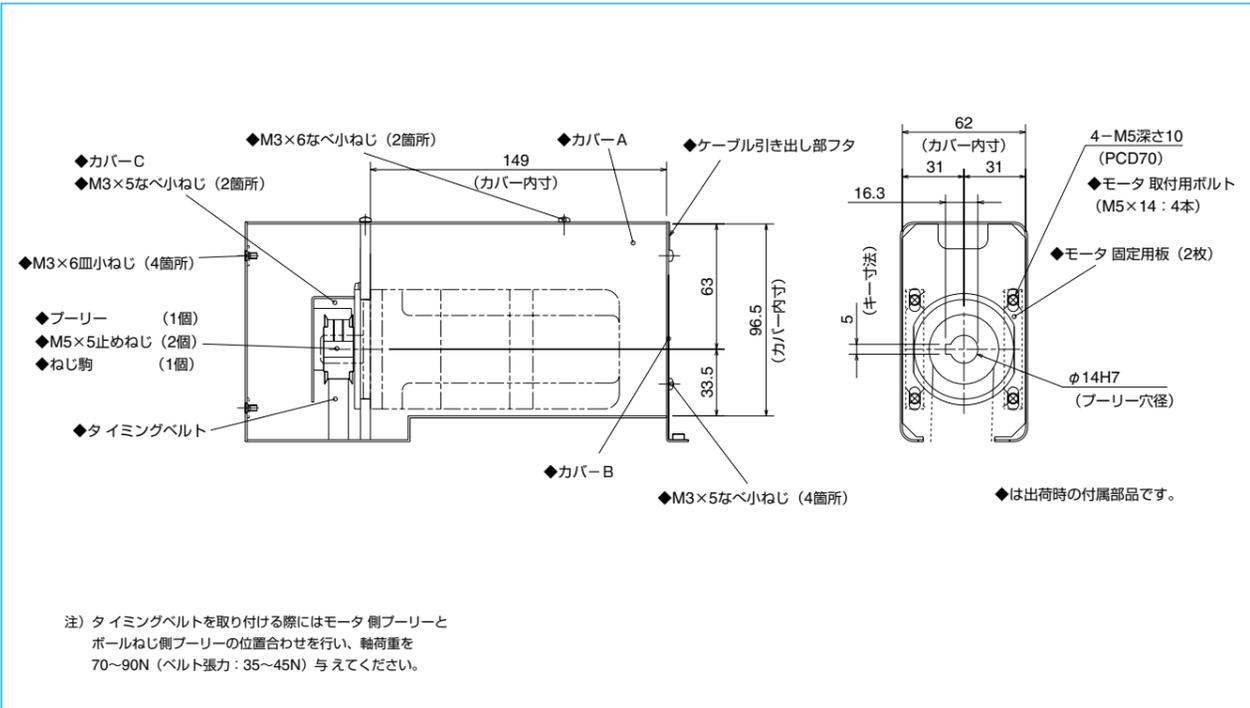


RSモジュール 左折返しタイプ

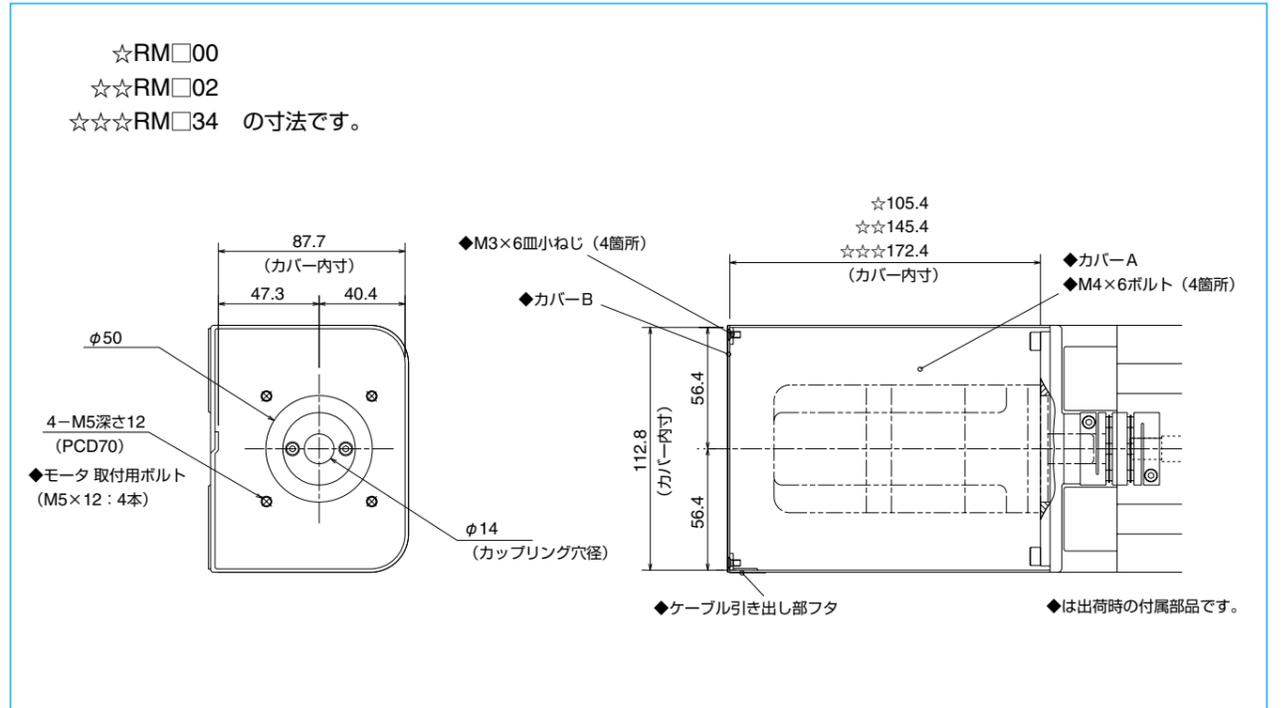
注) タイミングベルトを取り付ける際にはモータ側プーリーとボールねじ側プーリーの位置合わせを行い、軸荷重を70~90N (ベルト張力: 35~45N) 与えてください。



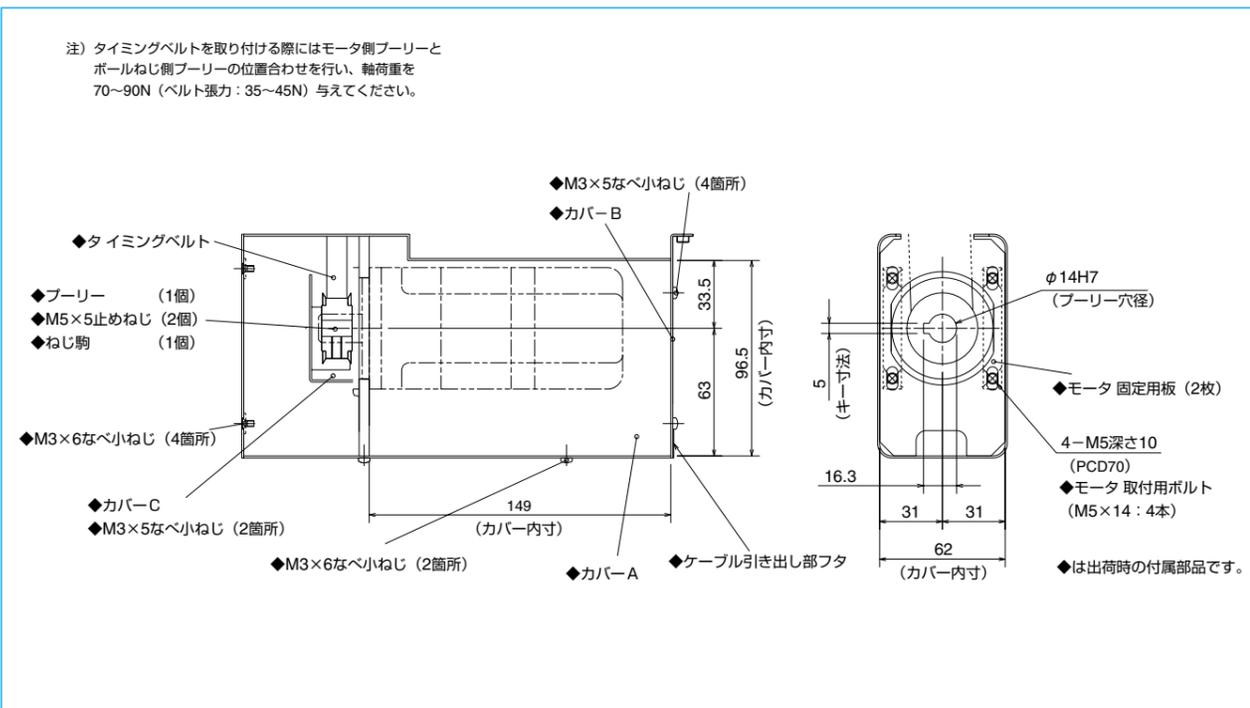
RSモジュール 右折返し高性能タイプ



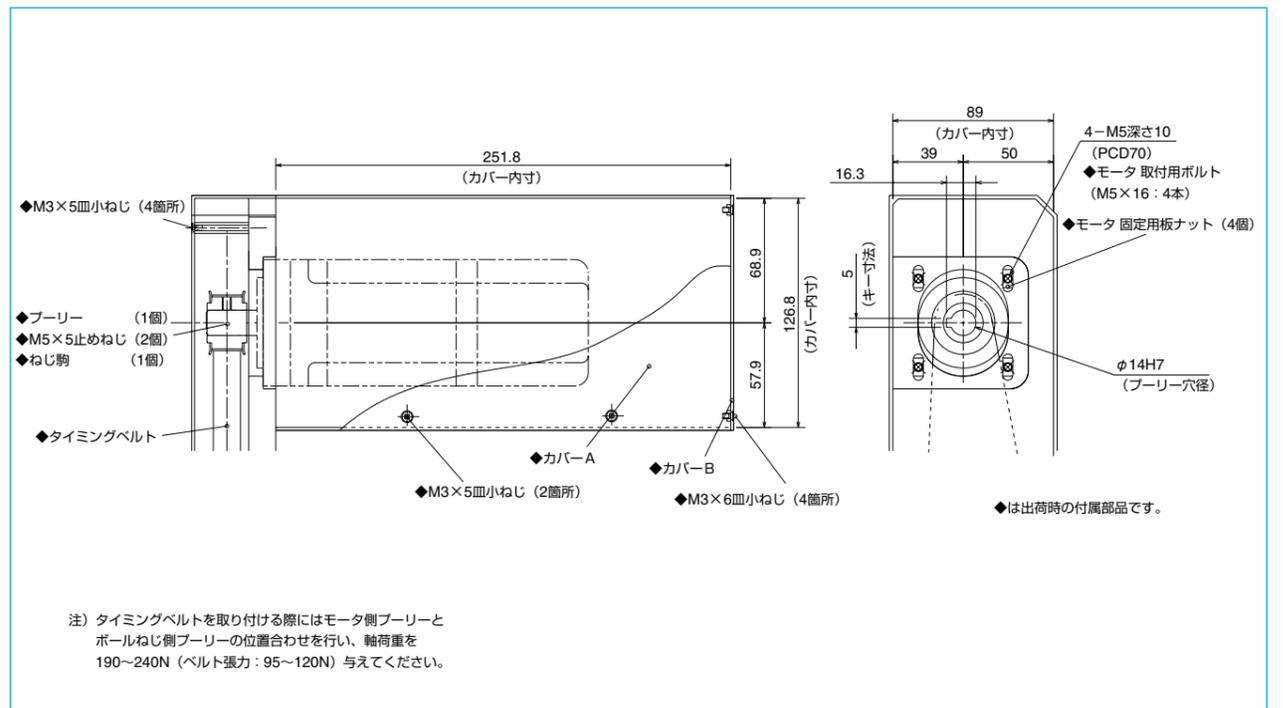
RMモジュール ストレートタイプ



RSモジュール 左折返し高性能タイプ

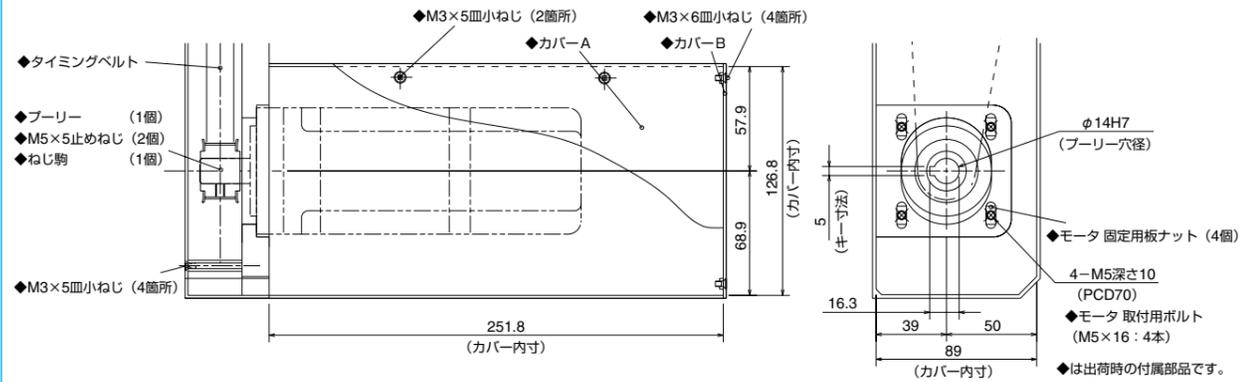


RMモジュール 右折返しタイプ



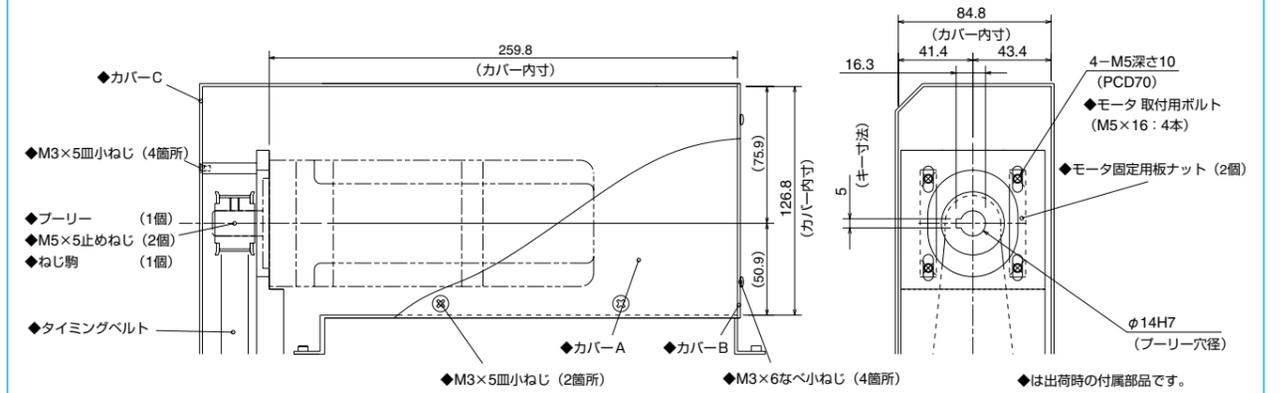
RMモジュール 左折返しタイプ

注) タイミングベルトを取り付ける際にはモータ側プーリーとボールねじ側プーリーの位置合わせを行い、軸荷重を190~240N (ベルト張力: 95~120N) 与えてください。



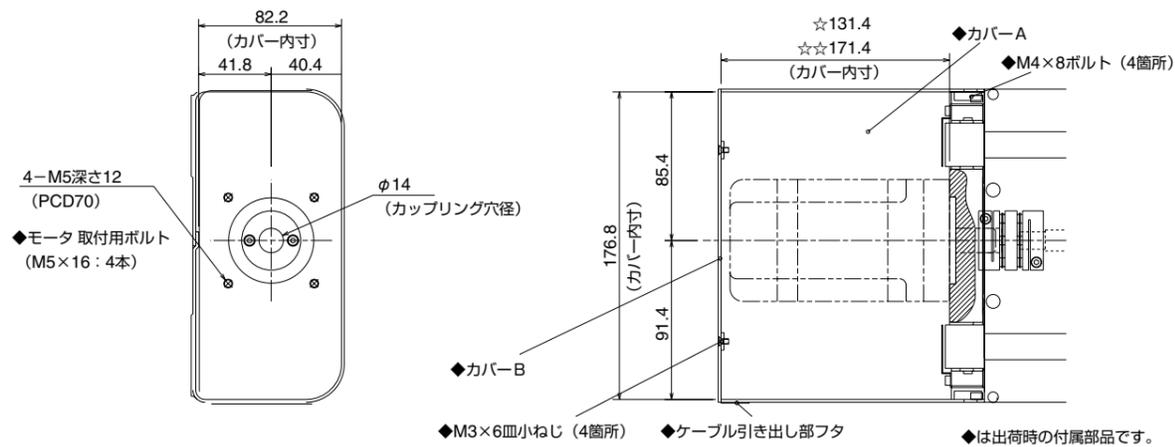
RHモジュール 右折返しタイプ

注) タイミングベルトを取り付ける際にはモータ側プーリーとボールねじ側プーリーの位置合わせを行い、軸荷重を190~240N (ベルト張力: 95~120N) 与えてください。



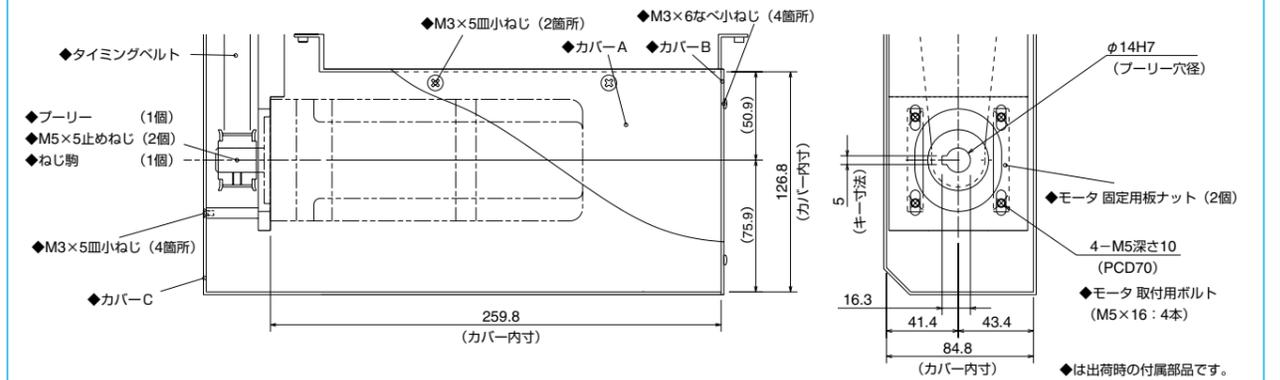
RHモジュール ストレートタイプ

☆RH□00
☆☆RH□02の寸法です。



RHモジュール 左折返しタイプ

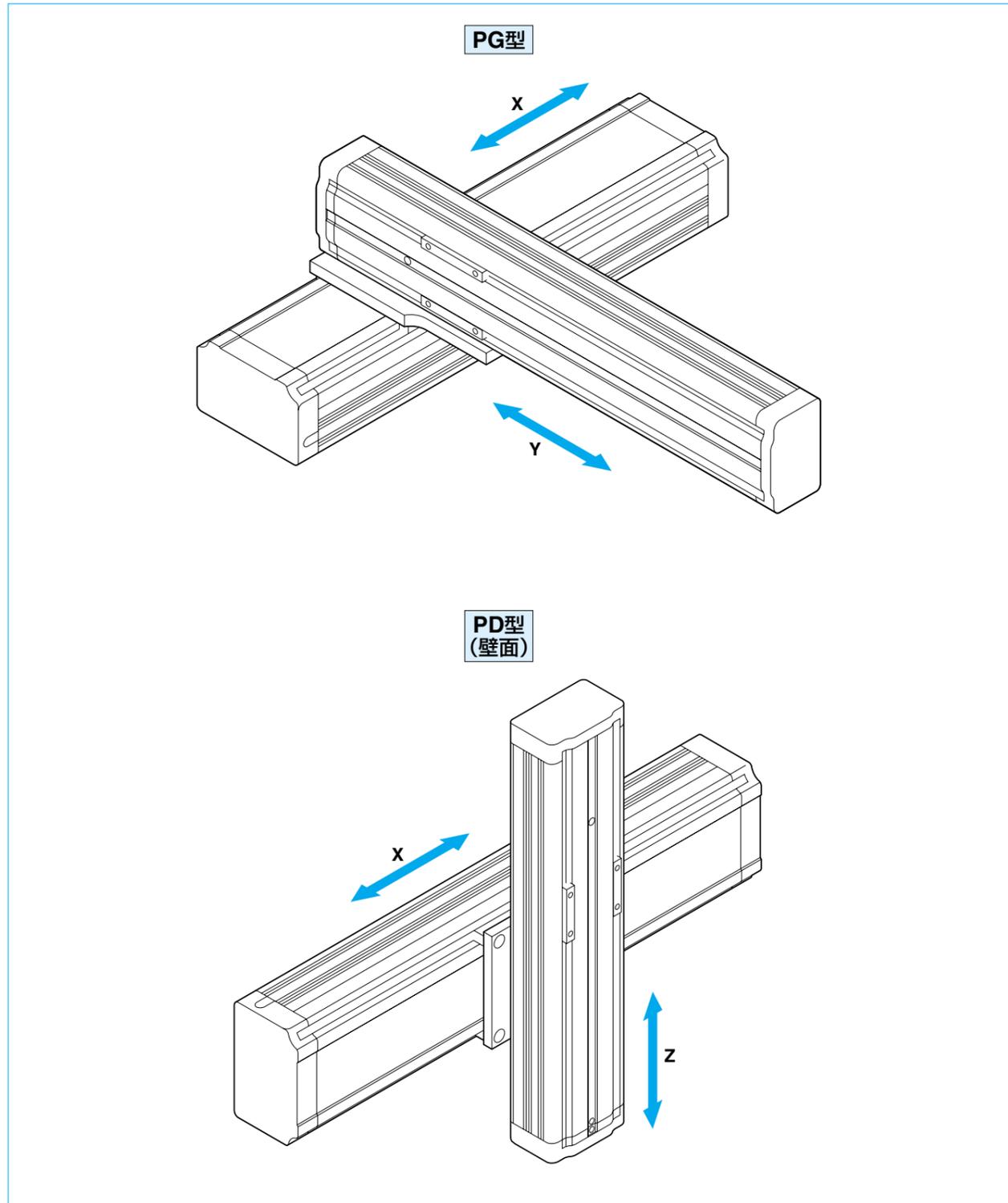
注) タイミングベルトを取り付ける際にはモータ側プーリーとボールねじ側プーリーの位置合わせを行い、軸荷重を190~240N (ベルト張力: 95~120N) 与えてください。



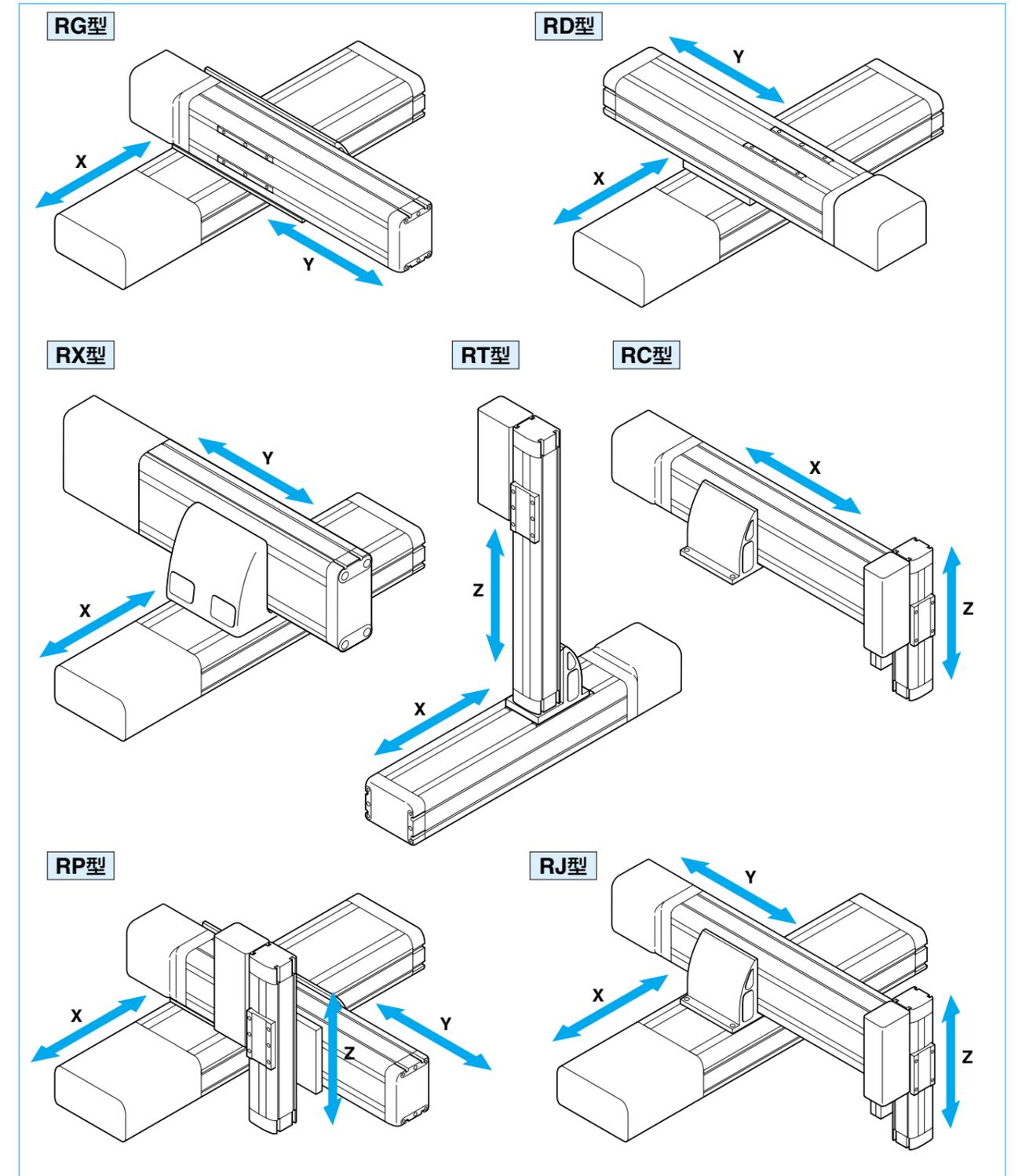
XYM-7 多軸組合せ型

- モジュール本体は組合せ用ブラケットなどのアクセサリを使って、簡単自在に組合せることができます。また配線も簡単、お客様ご自身で短時間に最適の直交型ロボットを構成できます。
- 多軸組合せの詳細については、32、33をご参照ください。

(1) Pシリーズ



(2) Rシリーズ



XYM-8 多軸組み合わせ — 可搬質量・呼び番号表

●呼び番号はAタイプ組合せを記載しています。他の組合せタイプは各掲載ページを参照ください。 **表8・1**

シリーズ	組合せ型	組合せ形式	モジュール本体			* 加速度 [m/s ²]	** 必要モータ出力 [w]	可搬質量 [kg]																			
			X軸	Y軸	Z軸			Y(Z)軸ストローク [mm]																			
			100	130	200			230	250	300	330	350	400	430	450	500	530	550	600	630	700	750	800	950	1000		
Pシリーズ	PG型	PG-HM	PH	PM	—	4.9	X軸200	20		19			13.5			10			7.3			5.3		3.6		2.2	
						9.8	Y軸100	10		10			9			6			4			2.6		1.3			
	PD型 (壁面)	PD-MMz	PM	—	PM	4.9	X軸100	7.5		5.5			4			3			2			1					
						9.8	Z軸100	3.6		2.5			1.8			1.2			0.8								
		PD-HMz	PH	—	PM	4.9	X軸200	8		8			5			4			3.2			2.9					
						9.8	Z軸100	8		5.5			3.6			3			2.5			2.2					
Rシリーズ	RG型	RG-MS	RM	RS	—	4.9	X軸200	20		15			11			8			6			4					
						9.8	Y軸100	18		12			9			6.5			5			3.5					
		RG-HM	RH	RM	—	4.9	X軸400					40			40			40			40			33		24	
						9.8	Y軸200					40			40			33			28			19		13	
	RD型	RD-MS	RM	RS	—	4.9	X軸200	20		20			20			20			20			20					
						9.8	Y軸100	20		20			20			20			20			20					
		RD-HM	RH	RM	—	4.9	X軸400					40			40			40			40			40		40	
						9.8	Y軸200					40			40			40			40			40			40
	RT型	RT-MSz	RM	—	RS	4.9	X軸200	20		20																	
						9.8	Z軸200	20		20																	
		RX-HM	RH	RM	—	3.3	X軸400					24			19			15			12			7		3	
						4.9	Y軸200					21			16			12			9			5		5	
RX-HH	RH	RH	—	3.3	X軸400					40			40			40			40			29		20			
				4.9	Y軸400					40			40			40			39			28		28		19	

表8・2

シリーズ	組合せ型	組合せ形式	モジュール本体			* 加速度 [m/s ²]	** 必要モータ出力 [w]	可搬質量 [kg]				
			X軸	Y軸	Z軸			Z軸ストローク [mm]	X軸ストローク [mm]			
			250	350	450			550				
Rシリーズ	RC型	RC-MSz	RM	—	RSz	3.3	X軸200	130	8	8	8	5.4
						4.9	Z軸100		8	8	5.4	2.4
						3.3	X軸200	230	8	8	7	4.7
						4.9	Z軸100		8	8	4.7	1.7

表8・3

シリーズ	組合せ型	組合せ形式	モジュール本体			* 加速度 [m/s ²]	** 必要モータ出力 [w]	可搬質量 [kg]																			
			X軸	Y軸	Z軸			Z軸ストローク [mm]	Y軸ストローク [mm]																		
			130	230	250			330	350	430	450	530	550	630	750	950											
Rシリーズ	RP型	RP-MSSz	RM	RS	RSz	4.9	X軸400	130	8	8		4.8		1.8													
						9.8	Y軸200		8	5.8		2.8															
						Z軸200	4.9	X軸400	230	8	8		4.1		1.1												
							9.8	Y軸200		8	5.1		2.1														
						RJ型	RJ-HMSz	RH	RM	RSz	4.9	X軸400	100, 200			20		20		20		20		20		20	16
											9.8	Y軸200				20		20		20		20		12.6	6.6		
	Z軸200	3.3	X軸400	130								8		8		8		5.4									
		4.9	Y軸200									8		8		5.4		2.4									
	Z軸100	3.3	X軸400	230			8		8		7.7		4.7														
		4.9	Y軸200				8		8		4.7		1.7														

*可搬質量は各軸の加速度によって異なります。通常は上段(可搬質量が大きい方)を、参照ください。(4.9m/s²=0.5G)
 **加速度は必要モータ出力に記された出力のモータの使用を想定しています。

呼び番号					記載ページ
モジュール本体			組合せ用ブラケット		
X軸	Y軸	Z軸			
XY-HRS0□0-PH200-D00 (212)	XY-HRS0□0-PM200-D00	—	XY-P185GHM-1	—	34
XY-HRS0□0-PM200-D00 (212)	—	XY-HRS0□0-PM102-D00	XY-P185DMM-1	—	36
XY-HRS0□0-PH200-D00 (212)	—	XY-HRS0□0-PM102-D00	XY-P185DHM-1	—	38
XY-HRS□□5-RM200-D00 (405)*	XY-HRS0□3-RS□04-D00	—	XY-P175GMS-1	—	40
XY-HRS□□0-RH200-D00 (405)*	XY-HRS0□5-RM200-D00	—	XY-P175GHM-1	—	42
XY-HRS□□5-RM200-D00 (409)*	XY-HRS0□3-RS□04-D00	—	XY-P175DMS-1	—	44
XY-HRS□□0-RH200-D00 (409)*	XY-HRS0□5-RM200-D00	—	XY-P175DHM-1	—	45
XY-HRS□□5-RM200-D00 (405)*	—	XY-HRS0□0-RS140-D00	XY-P175TMS-1	—	46
XY-HRS□□0-RH200-D00 (405)*	XY-HRS0□5-RM200-D00	—	XY-P175XHM-1	—	47
XY-HRS□□0-RH200-D00 (405)*	XY-HRS0□0-RH200-D00	—	XY-P175XHH-1	—	48

呼び番号					記載ページ
モジュール本体			組合せ用ブラケット		
X軸	Y軸	Z軸			
XY-HRS□□5-RM200-D00	—	XY-HRS0□3-RS108-D00	XY-P175XHM-1	XY-P175CMS-1	49

呼び番号					記載ページ
モジュール本体			組合せ用ブラケット		
X軸	Y軸	Z軸			
XY-HRS□□5-RM200-D00 (405)*	XY-HRS0□3-RS□04-D00	XY-HRS0□3-RS108-D00	XY-P175GMS-1	XY-P175DSS-1	50
XY-HRS□□0-RH200-D00 (405)*	XY-HRS0□5-RM200-D00	XY-HRS0□0-RS140-D00	XY-P175GHM-1	XY-P175DMS-1	52
XY-HRS□□0-RH200-D00 (405)*	XY-HRS0□5-RM200-D00	XY-HRS0□3-RS108-D00	XY-P175XHM-1	XY-P175CMS-1	54

*モジュール本体呼び番号の()内はモータ返し品の場合です。

●組合せ用ブラケット 57~58 ●ケーブルサポート 59~60 ●取付け用ブラケット 61

XYM-9 組合せ寸法図

(1) Pシリーズ組合せ 組み合わせ形式：PG-HM

X軸

モジュール	PM	PH	RS	RM	RH
モータ取付け	ストレート	背面	右	左	
(モータ出力)	100w	200w	400w		
(ブレーキ)	無し		付き		

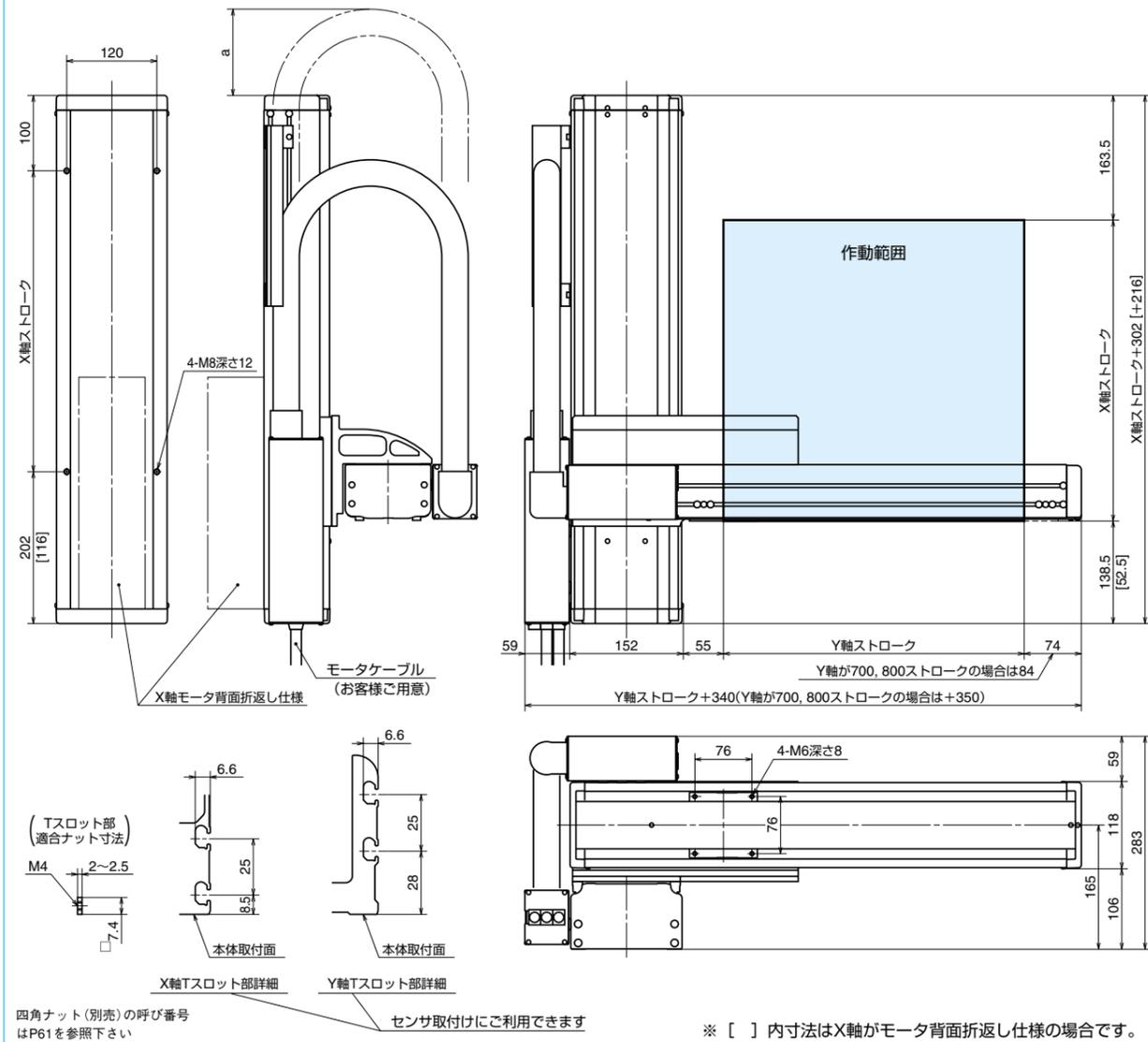
Y軸

モジュール	PM	PH	RS	RM	RH
モータ取付け	ストレート	背面	右	左	
(モータ出力)	100w	200w	400w		
(ブレーキ)	無し		付き		

可搬質量表 [Kg] 左記モータ出力時

加速度 [m/s ²]	Y軸ストローク [mm]							
	100	200	300	400	500	600	700	800
4.9	20	19	13.5	10	7.3	5.3	3.6	2.2
9.8	10	10	9	6	4	2.6	1.3	-

Aタイプ

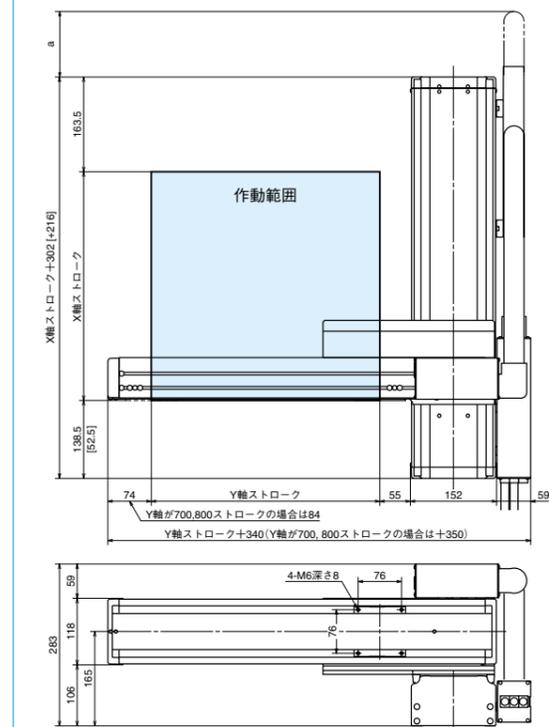


a寸法表

	X軸ストローク [mm]	a寸法 [mm]							
		100	200	300	400	500	600	700	800
A, Bタイプ	モータ・ストレート	275	225	175	125	275	225	175	125
	モータ・背面折返し	320	270	220	170	320	270	220	170
C, Dタイプ	モータ・ストレート	305	255	205	155	305	255	205	155
	モータ・背面折返し	350	300	250	200	350	300	250	200

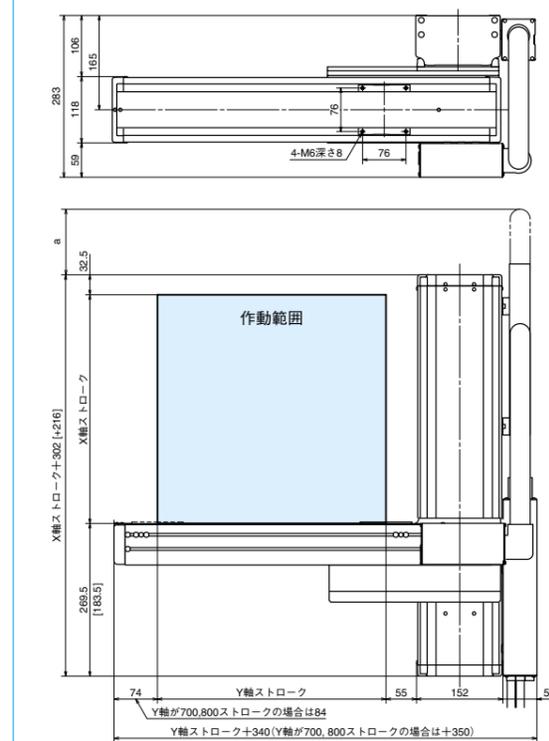
※ケーブルサポートの長さを組合せ時に切断加工する事によりa寸法を400ストロークの値にすることができます。

Bタイプ



※ [] 内寸法はX軸がモータ背面折返し仕様の場合です。

Cタイプ



※ [] 内寸法はX軸がモータ背面折返し仕様の場合です。

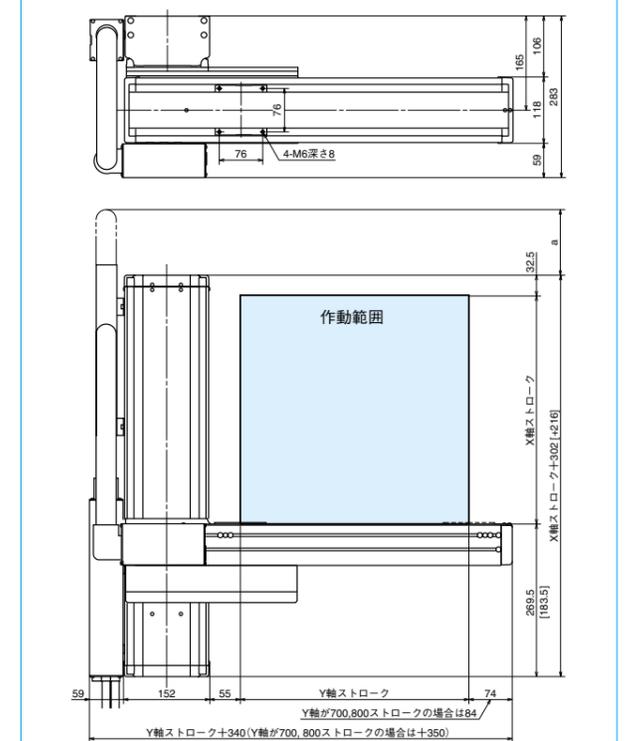
組合せタイプと呼び番号

組合せタイプ	AタイプまたはCタイプ
X軸	XY-HRSO□□-PH200D00、またはXY-HRSO□□-PH212D00
Y軸	XY-HRSO□□-PM200D00
組合せブラケット	XY-P185GHM-1
ケーブルサポート	XY-E183GHM00□□-1

組合せタイプ	BタイプまたはDタイプ
X軸	XY-HRSO□□-PH200D00、またはXY-HRSO□□-PH212D00
Y軸	XY-HRSO□□-PM200D00
組合せブラケット	XY-P185GHM-2
ケーブルサポート	XY-E183GHM00□□-1

※他のアクセサリは共通に使用できます。

Dタイプ



※ [] 内寸法はX軸がモータ背面折返し仕様の場合です。

組合せ形式：PD-MMz(壁面)

X軸

モジュール	PM	PH	RS	RM	RH
モータ取付け	ストレート	背面	右	左	
(モータ出力)	100w	200w	400w		
(ブレーキ)	無し		付き		

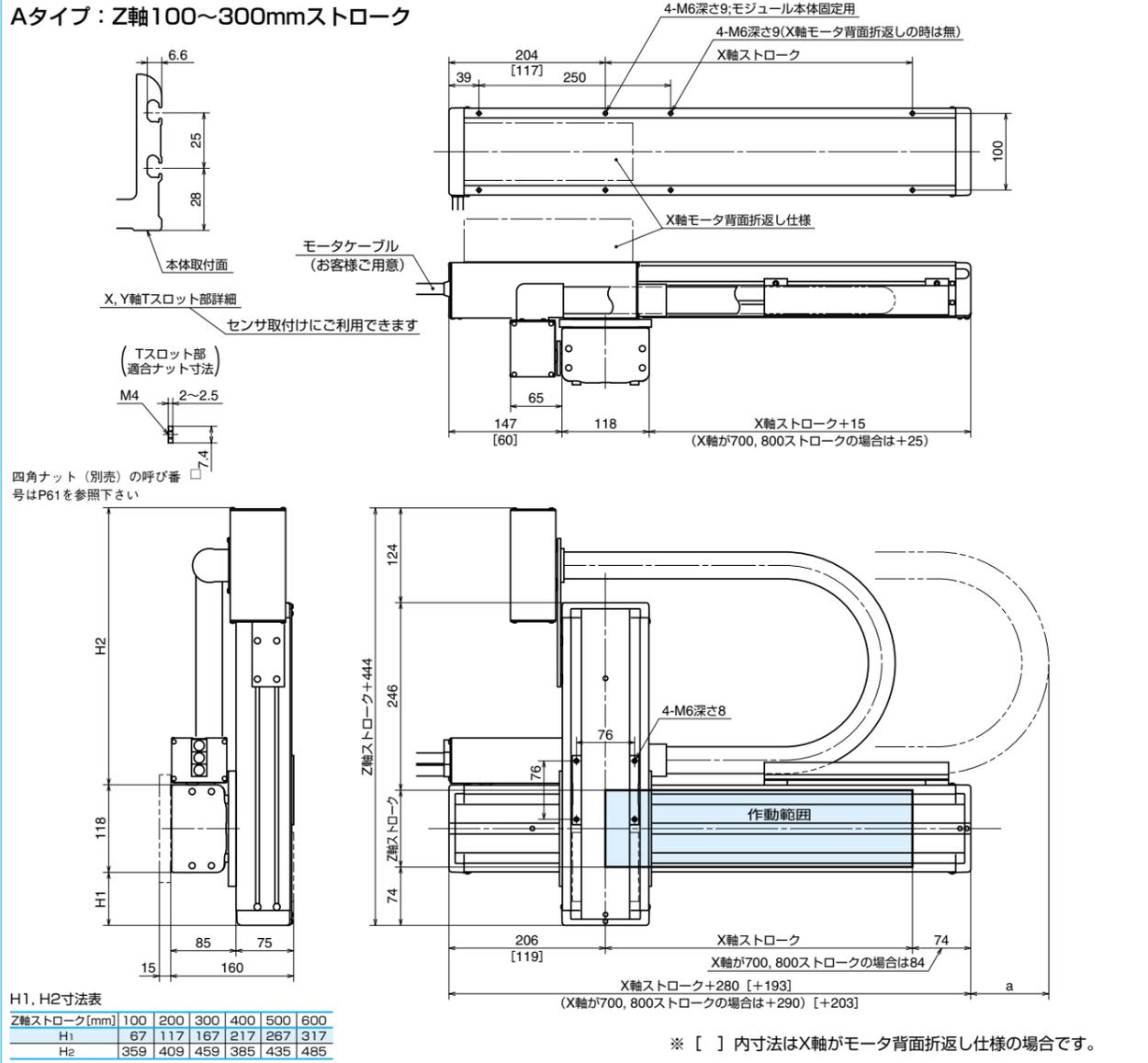
Z軸

モジュール	PM	PH	RS	RM	RH
モータ取付け	ストレート	背面	右	左	
(モータ出力)	100w	200w	400w		
(ブレーキ)	無し		付き		

可搬質量表 [Kg] 左記モータ出力時

加速度 [m/s ²]	Y軸ストローク [mm]							
	100	200	300	400	500	600	700	800
4.9	7.5	5.5	4	3	2	1	-	-
9.8	3.6	2.5	1.8	1.2	0.8	-	-	-

Aタイプ：Z軸100~300mmストローク

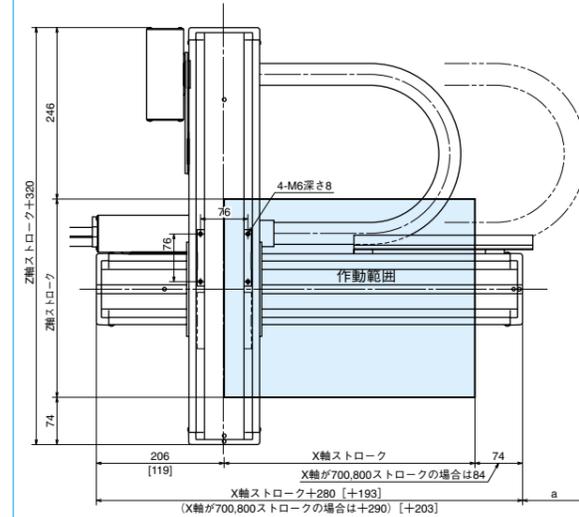


a寸法表

X軸ストローク [mm]		100	200	300	400	500	600	700	800
X軸モータ・ストレート	Z軸ストローク [mm] 100, 400	245	195	145	95	245	195	145	95
	Z軸ストローク [mm] 200, 500	230	180	130	80	230	180	130	80
X軸モータ・背面折返し	Z軸ストローク [mm] 300, 600	215	165	115	65	215	165	115	65
	Z軸ストローク [mm] 100, 400	290	240	190	140	290	240	190	140
X軸モータ・背面折返し	Z軸ストローク [mm] 200, 500	275	225	175	125	275	225	175	125
	Z軸ストローク [mm] 300, 600	260	210	160	110	260	210	160	110

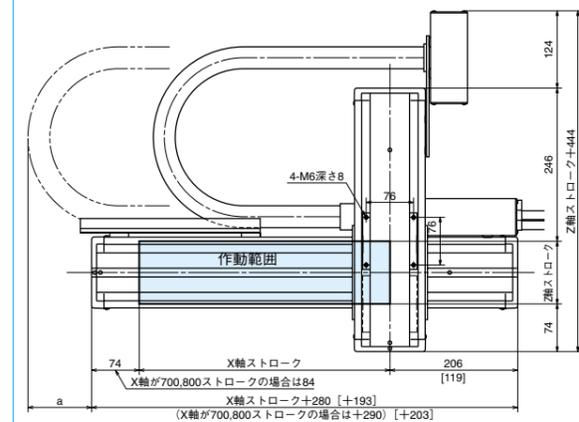
※ケーブルサポートの長さを組合せ時に切断加工する事によりa寸法を400ストロークの値にする事ができます。

Aタイプ：Z軸400~600mmストローク



※ [] 内寸法はX軸がモータ背面折返し仕様の場合です。

Bタイプ：Z軸100~300mmストローク



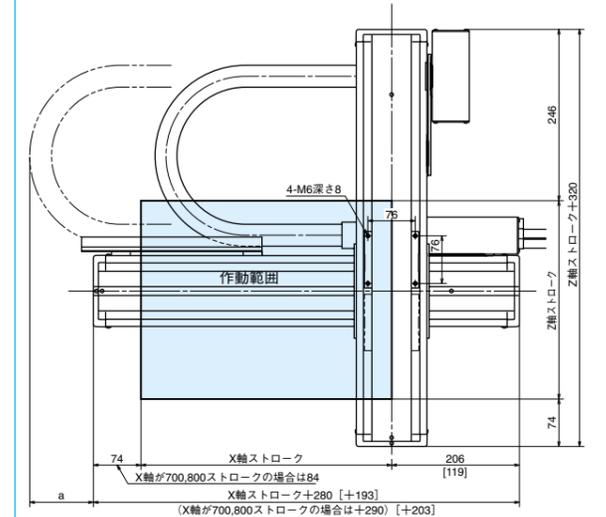
※ [] 内寸法はX軸がモータ背面折返し仕様の場合です。

呼び番号

X軸	XY-HRSO□□O-PM200D00、またはXY-HRSO□□O-PM212D00
Z軸	XY-HRSO□□O-PM102D00*
組合せブラケット	XY-P185DMM-1
ケーブルサポート	XY-E183DHM00□-1

組合せタイプによらずアクセサリは共通です。
*Z軸が300mmストローク以上の場合
組合せ用のタップ加工が必要です (P8図参照)

Bタイプ：Z軸400~600mmストローク



※ [] 内寸法はX軸がモータ背面折返し仕様の場合です。

組合せ形式：PD-HMz (壁面)

X軸

モジュール	PM	PH	RS	RM	RH
モータ取付け	ストレート	背面	右	左	
(モータ出力)	100w	200w	400w		
(ブレーキ)	無し		付き		

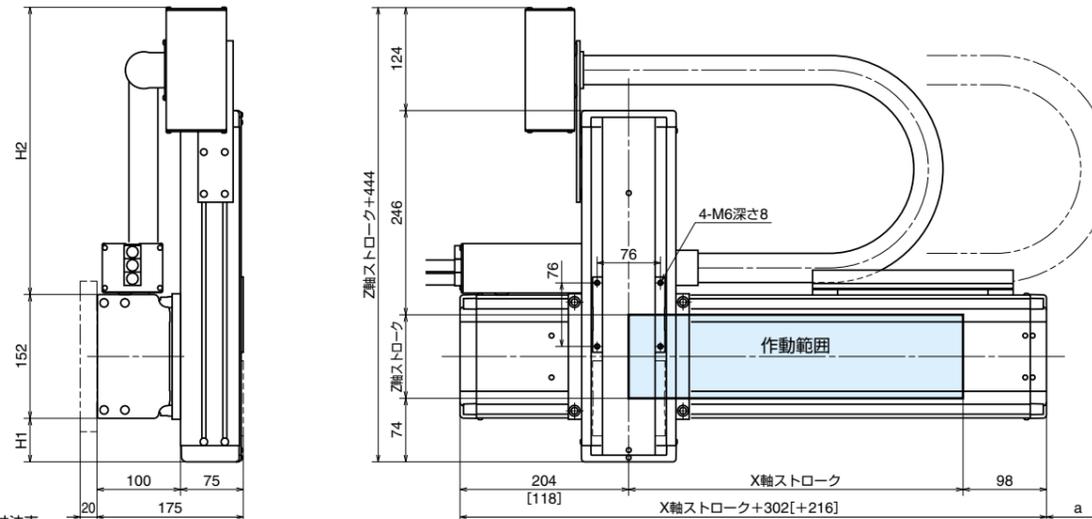
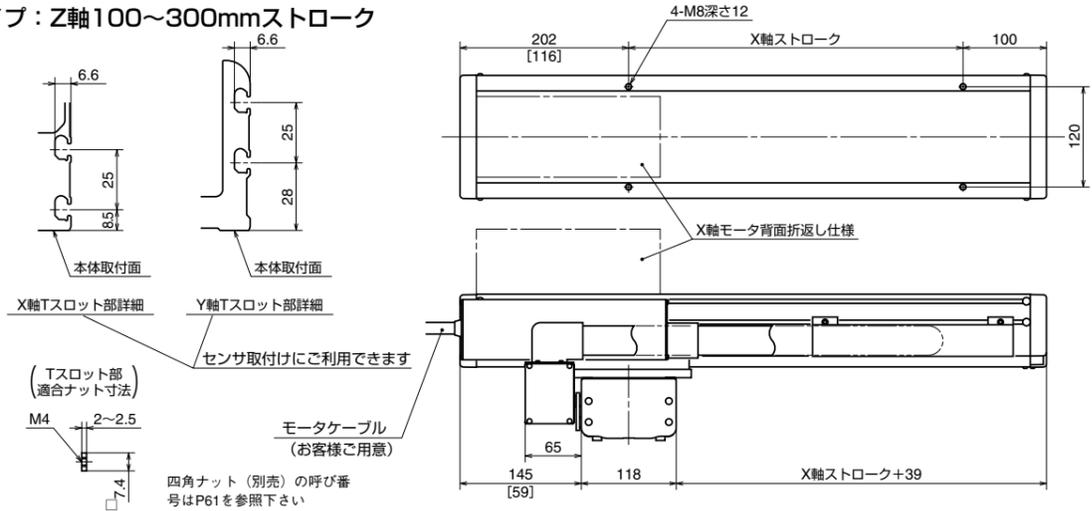
Z軸

モジュール	PM	PH	RS	RM	RH
モータ取付け	ストレート	背面	右	左	
(モータ出力)	100w	200w	400w		
(ブレーキ)	無し		付き		

可搬質量表 [Kg] 左記モータ出力時

加速度 [m/s ²]	Y軸ストローク [mm]							
	100	200	300	400	500	600	700	800
4.9	8	8	5	4	3.2	2.9	-	-
9.8	8	5.5	3.6	3	2.5	2.2	-	-

Aタイプ：Z軸100~300mmストローク



H1, H2寸法表

Z軸ストローク [mm]	100	200	300	400	500	600
H1	50	100	150	200	250	300
H2	342	392	442	368	418	468

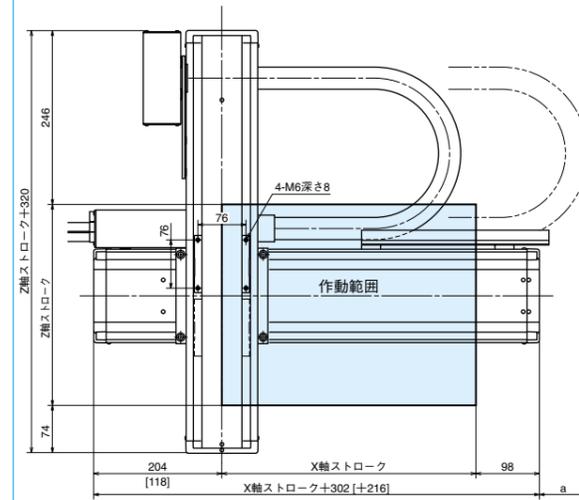
※ [] 内寸法はX軸がモータ背面折返し仕様の場合です。

a寸法表

X軸ストローク [mm]		100	200	300	400	500	600	700	800	
X軸モータ・ストレート	Z軸ストローク [mm]	100, 400	245	195	145	95	245	195	145	95
	Z軸ストローク [mm]	200, 500	230	180	130	80	230	180	130	80
X軸モータ・背面折返し	Z軸ストローク [mm]	300, 600	215	165	115	65	215	165	115	65
	Z軸ストローク [mm]	100, 400	290	240	190	140	290	240	190	140
X軸モータ・背面折返し	Z軸ストローク [mm]	200, 500	275	225	175	125	275	225	175	125
	Z軸ストローク [mm]	300, 600	260	210	160	110	260	210	160	110

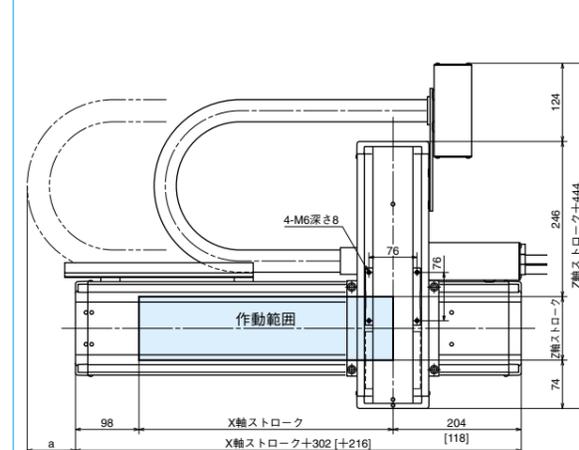
※ケーブルサポートの長さを組合せ時に切断加工する事によりa寸法を400ストロークの値にする事ができます。

Aタイプ：Z軸400~600mmストローク



※ [] 内寸法はX軸がモータ背面折返し仕様の場合です。

Bタイプ：Z軸100~300mmストローク



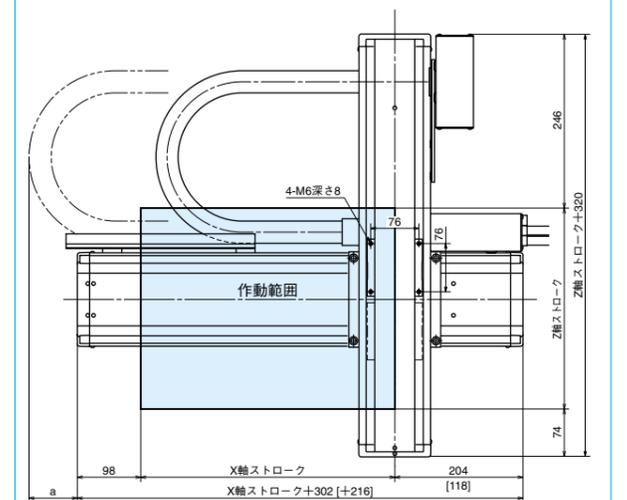
※ [] 内寸法はX軸がモータ背面折返し仕様の場合です。

呼び番号

X軸	XY-HRSO□O-PH200D00、またはXY-HRSO□O-PH212D00
Z軸	XY-HRSO□O-PM102D00*
組合せブラケット	XY-P185DHM-1
ケーブルサポート	XY-E183DHM00□-1

組合せタイプによらずアクセサリは共通です。
*Z軸が300mmストローク以上の場合
組合せ用のタップ加工が必要です (P8図参照)

Bタイプ：Z軸400~600mmストローク



※ [] 内寸法はX軸がモータ背面折返し仕様の場合です。

XYモジュール Rシリーズ

(2) Rシリーズ組合せ 組合せ形式 : RG-MS

X軸

モジュール	PM	PH	RS	RM	RH
モータ取付け	ストレート	背面	右	左	
(モータ出力)	100w	200w	400w		
(ブレーキ)	無し	付き			

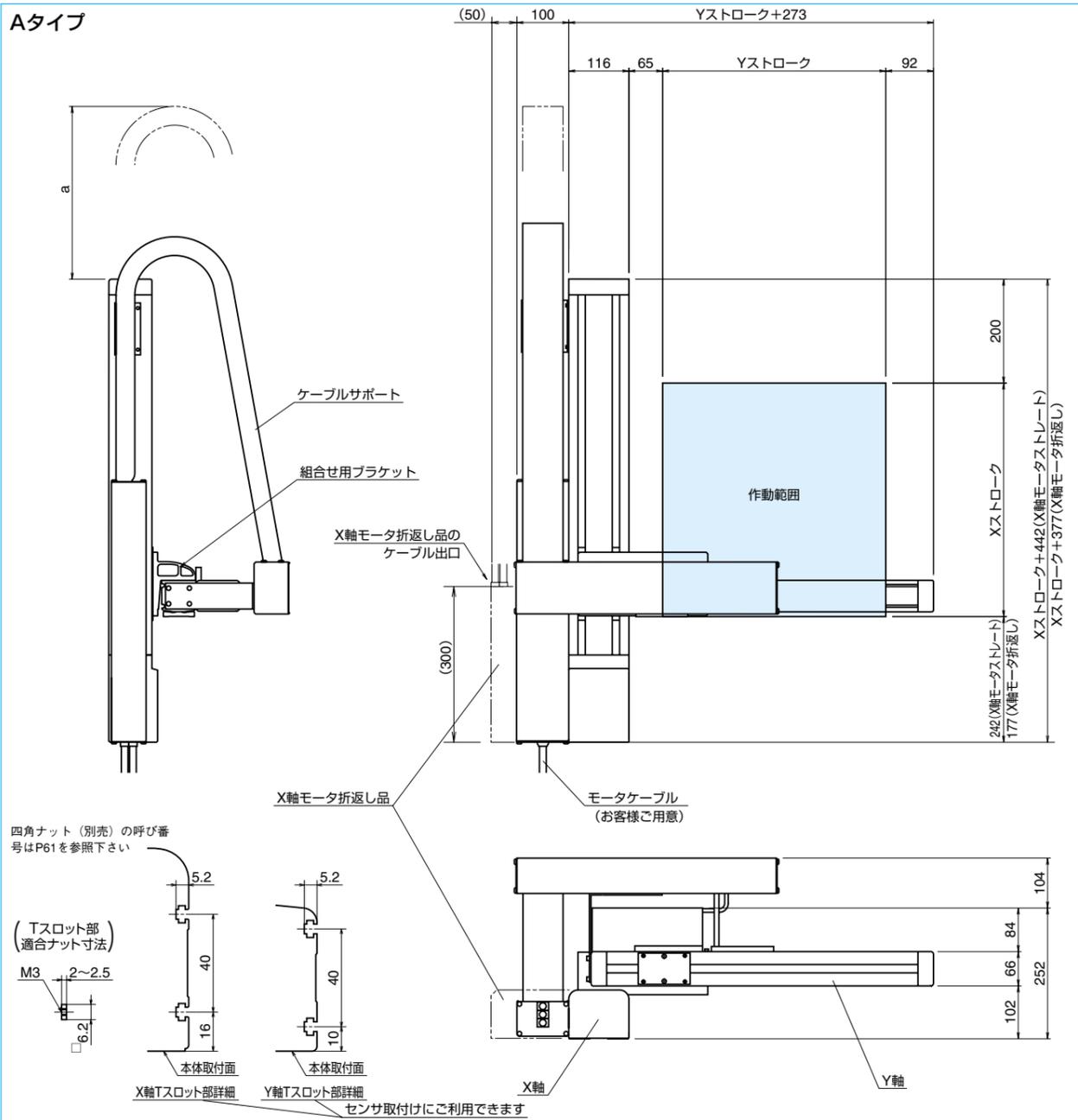
Y軸

モジュール	PM	PH	RS	RM	RH
モータ取付け	ストレート	背面	右	左	
(モータ出力)	100w	200w	400w		
(ブレーキ)	無し	付き			

可搬質量表 [Kg] 左記モータ出力時

加速度 [m/s ²]	Y軸ストローク [mm]					
	130	230	330	430	530	630
4.9	20	15	11	8	6	4
9.8	18	12	9	6.5	5	3.5

Aタイプ

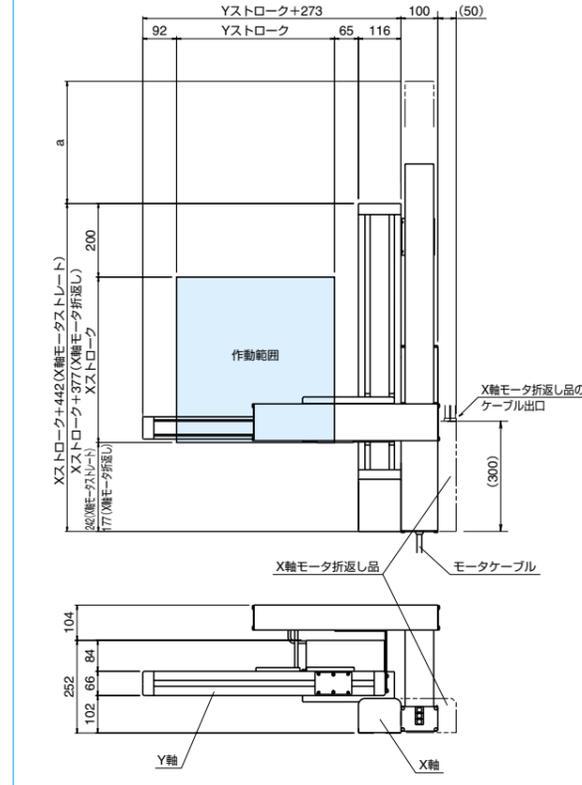


a寸法表

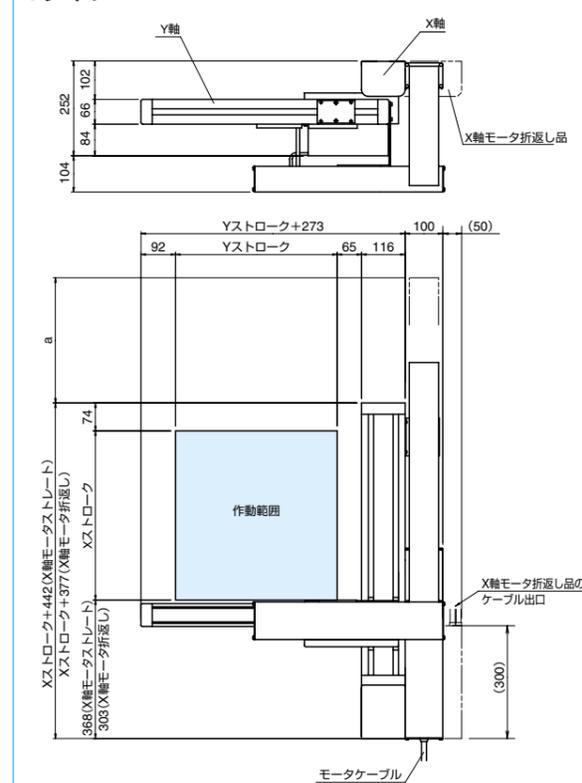
X軸ストローク [mm]	モータ・ストレート						モータ・折返し		
	250	350	450	550	750	950	1150	1350	1550
A, Bタイプ	435	385	335	285	185	85	280	180	80
C, Dタイプ	440	390	340	290	190	90	285	185	85

※ケーブルサポートの駒数を減らす事によりa寸法を950ストロークの値にすることができます。

Bタイプ



Cタイプ



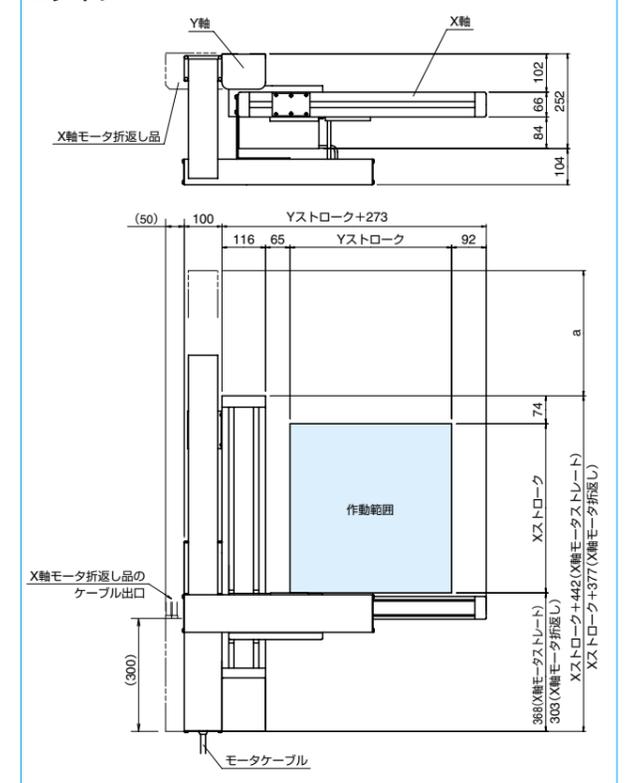
組合せタイプと呼び番号

組合せタイプ	Aタイプ	Bタイプ
X軸	ストローク950以下 XY-HRS0□5-RM200D00	XY-HRS1□5-RM405D00 XY-HRS1□5-RM409D00
Y軸	XY-HRS0□3-RS204D00	XY-HRS0□3-RS208D00
組合せブラケット	XY-P175GMS-1	XY-P175GMS-2
ケーブルサポート	※59~60にて選定ください。	

組合せタイプ	Cタイプ	Dタイプ
X軸	ストローク950以下 XY-HRS0□5-RM200D00	XY-HRS1□5-RM405D00 XY-HRS1□5-RM409D00
Y軸	XY-HRS0□3-RS204D00	XY-HRS0□3-RS208D00
組合せブラケット	XY-P175GMS-1	XY-P175GMS-2
ケーブルサポート	※59~60にて選定ください。	

※他のアクセサリは共通に使用できます。

Dタイプ



●組合せ用ブラケット 57~58 ●ケーブルサポート 59~60 ●取付け用ブラケット 61

組合せ形式 : RG-HM

X軸

モジュール	PM	PH	RS	RM	RH
モータ取付け	ストレート	背面	右	左	
(モータ出力)	100w	200w	400w		
(ブレーキ)	無し	付き			

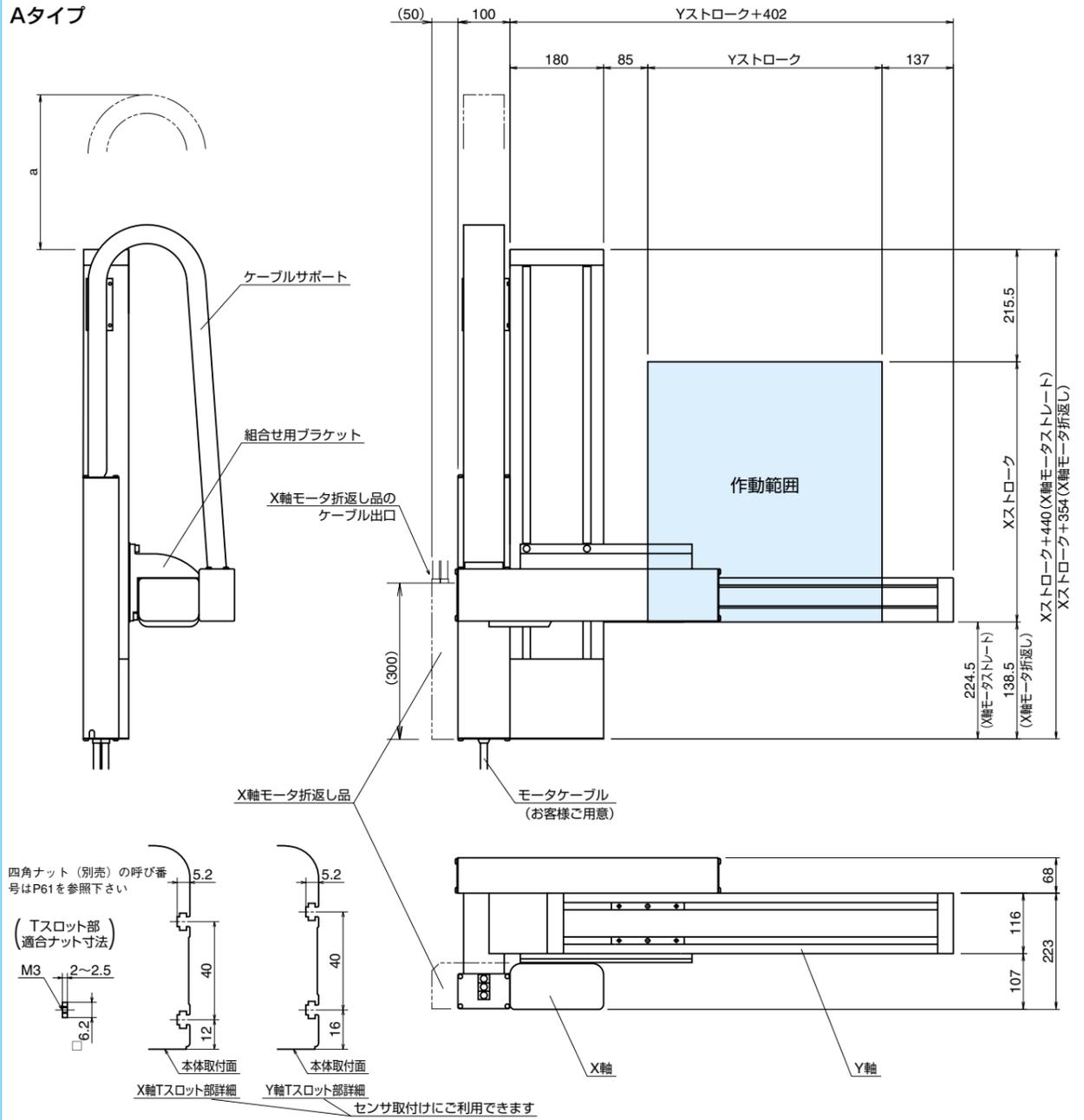
Y軸

モジュール	PM	PH	RS	RM	RH
モータ取付け	ストレート	背面	右	左	
(モータ出力)	100w	200w	400w		
(ブレーキ)	無し	付き			

可搬質量表 [Kg] 左記モータ出力時

加速度 [m/s ²]	Y軸ストローク [mm]					
	250	350	450	550	750	950
4.9	40	40	40	40	33	24
9.8	40	40	33	28	19	13

Aタイプ

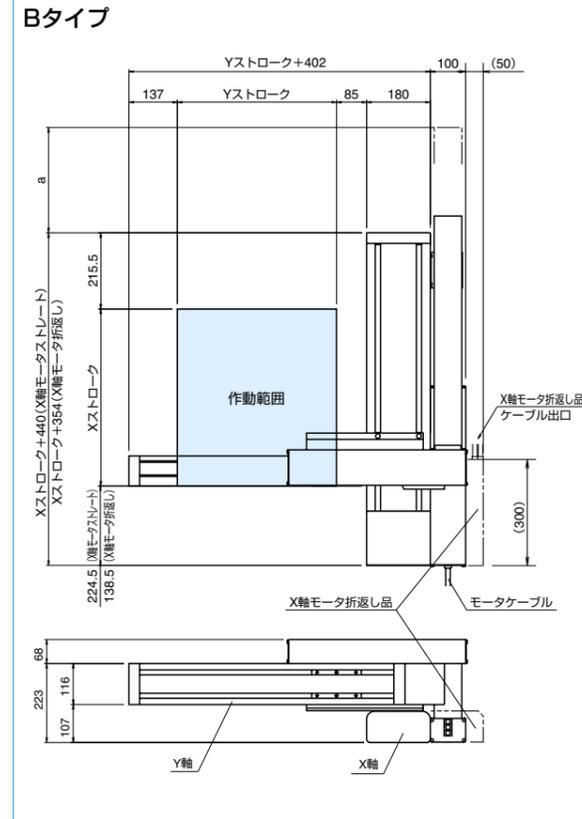


a寸法表

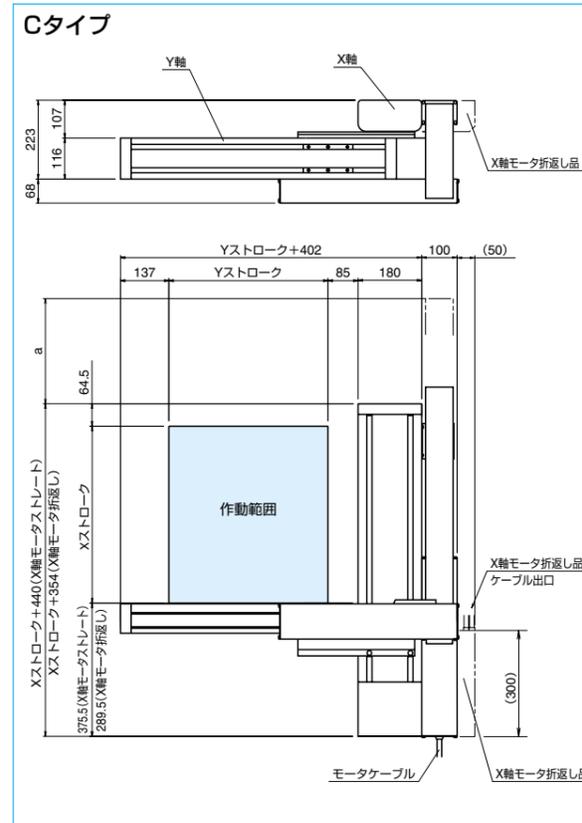
X軸ストローク [mm]	モータ・ストレート						モータ・折返し					
	300	400	500	600	800	1000	1200	1400	1600	1800	2000	
A, Bタイプ	410	360	310	260	160	60	450	350	250	150	50	
C, Dタイプ	435	385	335	285	185	85	475	375	275	175	75	

※ケーブルサポートの駒数を減らす事によりa寸法を1000ストロークの値にすることができます。

Bタイプ



Cタイプ



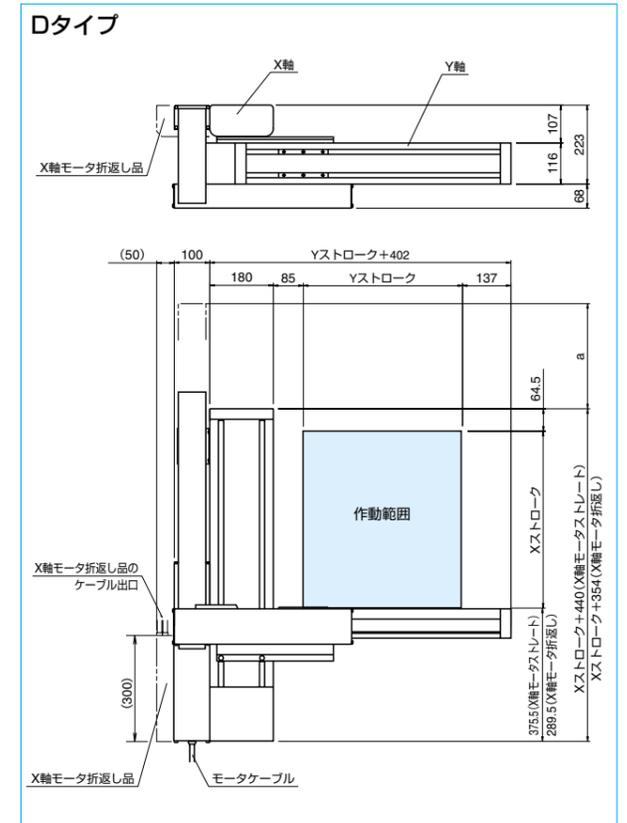
組合せタイプと呼び番号

組合せタイプ	Aタイプ	Bタイプ
X軸	ストローク1000以下 XY-HRSO□□0-RH200D00	ストローク1000超 XY-HRS□□0-RH405D00
Y軸	XY-HRSO□□5-RM200D00	
組合せブラケット	XY-P175GHM-1	XY-P175GHM-2
ケーブルサポート	※59~60にて選定ください。	

組合せタイプ	Cタイプ	Dタイプ
X軸	ストローク1000以下 XY-HRSO□□0-RH200D00	ストローク1000超 XY-HRS□□0-RH405D00
Y軸	XY-HRS□□5-RM200D00	
組合せブラケット	XY-P175GHM-1	XY-P175GHM-2
ケーブルサポート	※59~60にて選定ください。	

※他のアクセサリは共通に使用できます。

Dタイプ

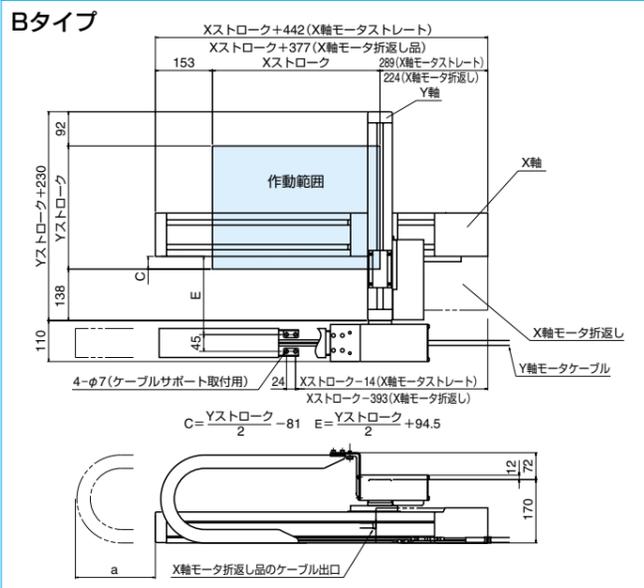
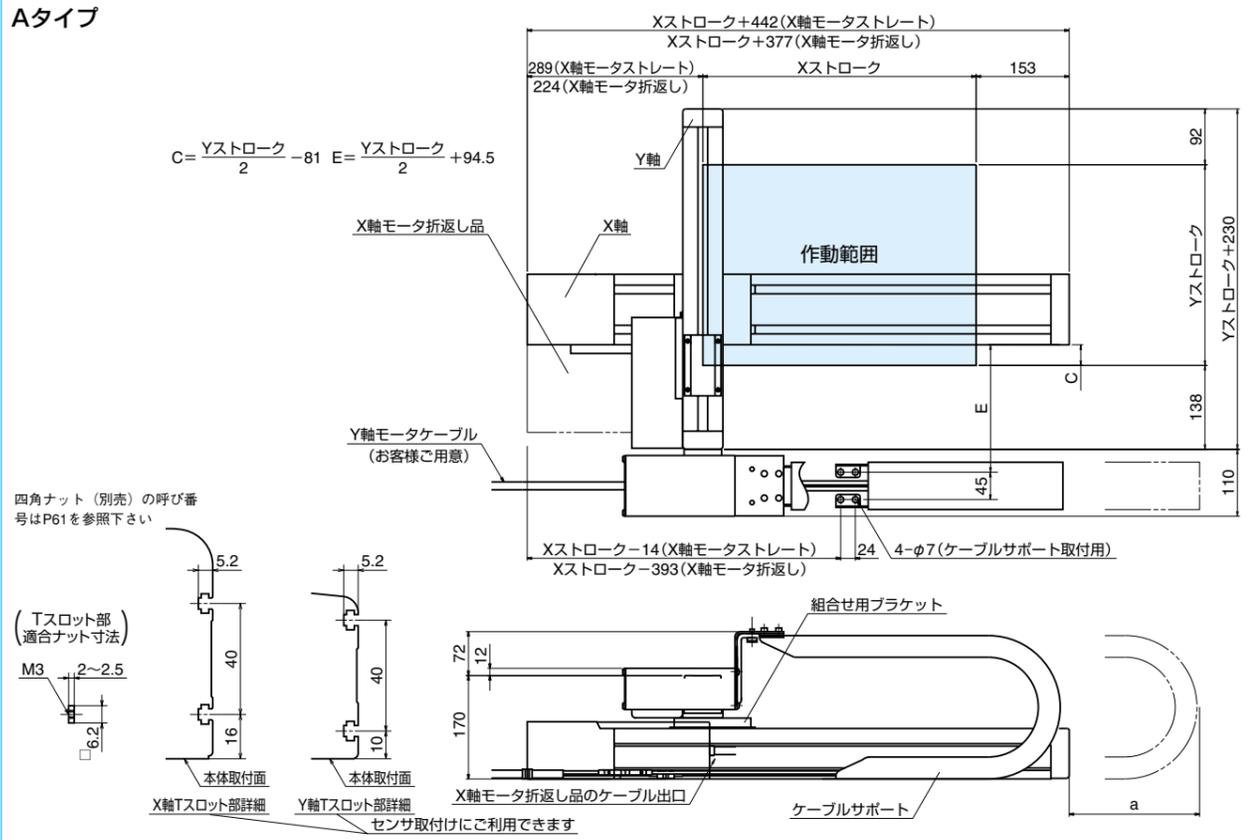


組合せ形式：RD-MS

X軸					
モジュール	PM	PH	RS	RM	RH
モータ取付け	ストレート	背面	右	左	
(モータ出力)	100w	200w	400w		
(ブレーキ)	無し		付き		

Y軸					
モジュール	PM	PH	RS	RM	RH
モータ取付け	ストレート	背面	右	左	
(モータ出力)	100w	200w	400w		
(ブレーキ)	無し		付き		

可搬質量表 [Kg] 左記モータ出力時						
加速度 [m/s ²]	Y軸ストローク [mm]					
	130	230	330	430	530	630
4.9	20					
9.8	20					



a寸法表

モータ・ストレート						
X軸ストローク [mm]	250	350	450	550	750	950
A, Bタイプ	195	195	195	195	195	195
モータ・折返し						
X軸ストローク [mm]	1150	1350	1550			
A, Bタイプ	195	195	195			

組合せタイプと呼び番号

組合せタイプ	Aタイプ	Bタイプ
X軸	ストローク950以下 XY-HRS0□5-RM200D00	ストローク950超 XY-HRS1□5-RM405D00
Y軸	XY-HRS0□3-RS□04D00	XY-HRS0□3-RS□08D00
組合せブラケット	XY-P175DMS-1	
ケーブルサポート	※59~60にて選定ください。	

※他のアクセサリは共通に使用できます。

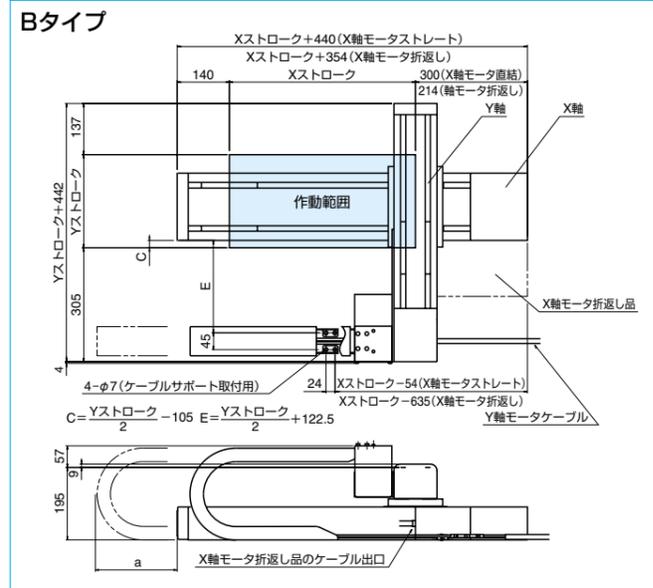
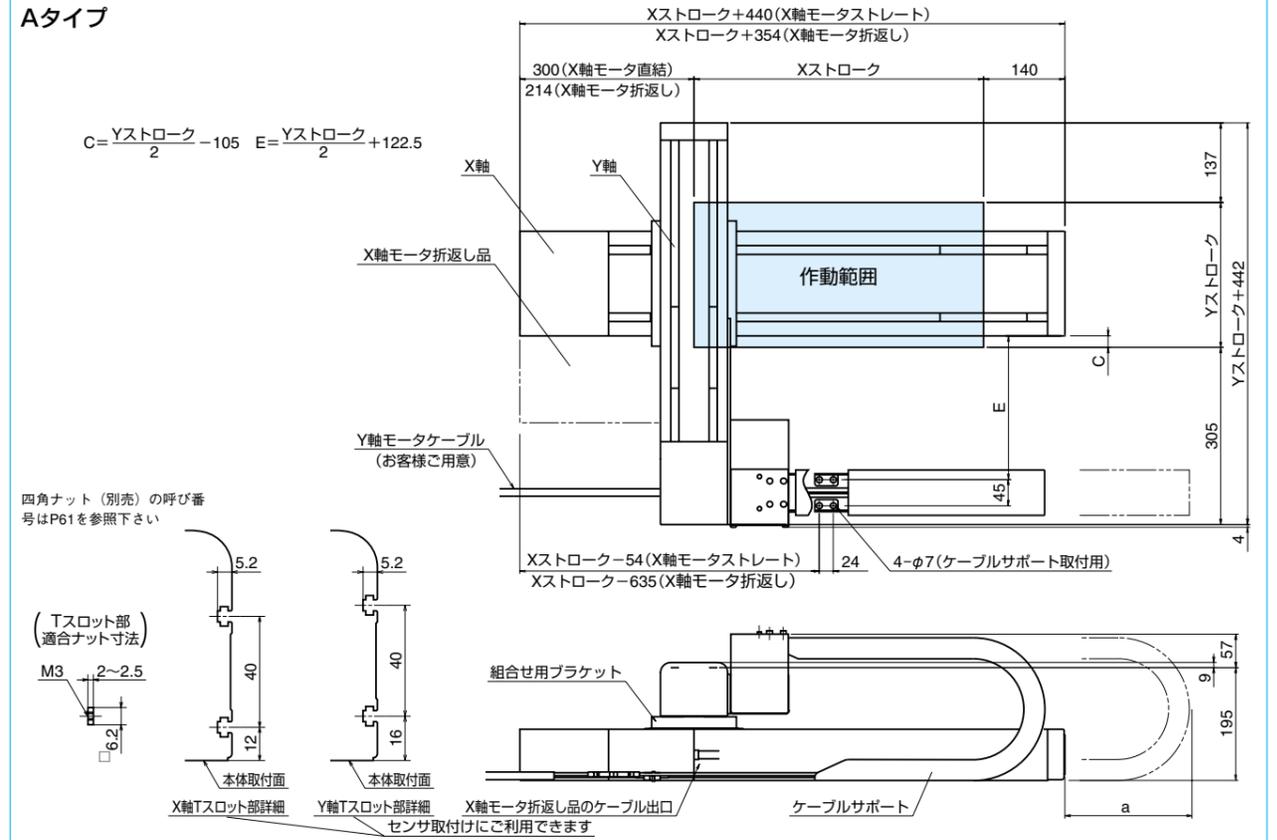
●組合せ用ブラケット 57~58 ●ケーブルサポート 59~60 ●取付け用ブラケット 61

組合せ形式：RD-HM

X軸					
モジュール	PM	PH	RS	RM	RH
モータ取付け	ストレート	背面	右	左	
(モータ出力)	100w	200w	400w		
(ブレーキ)	無し		付き		

Y軸					
モジュール	PM	PH	RS	RM	RH
モータ取付け	ストレート	背面	右	左	
(モータ出力)	100w	200w	400w		
(ブレーキ)	無し		付き		

可搬質量表 [Kg] 左記モータ出力時						
加速度 [m/s ²]	Y軸ストローク [mm]					
	250	350	450	550	750	950
4.9	40					
9.8	40					



a寸法表

モータ・ストレート						
X軸ストローク [mm]	300	400	500	600	800	1000
A, Bタイプ	235	235	235	235	235	235
モータ・折返し						
X軸ストローク [mm]	1200	1400	1600	1800	2000	
A, Bタイプ	235	235	235	235	235	

組合せタイプと呼び番号

組合せタイプ	Aタイプ	Bタイプ
X軸	ストローク1000以下 XY-HRS□□0-RH200D00	ストローク1000超 XY-HRS□□0-RH405D00
Y軸	XY-HRS0□5-RM200D00	
組合せブラケット	XY-P175DHM-1	
ケーブルサポート	※59~60にて選定ください。	

※他のアクセサリは共通に使用できます。

●組合せ用ブラケット 57~58 ●ケーブルサポート 59~60 ●取付け用ブラケット 61

XYモジュール Rシリーズ

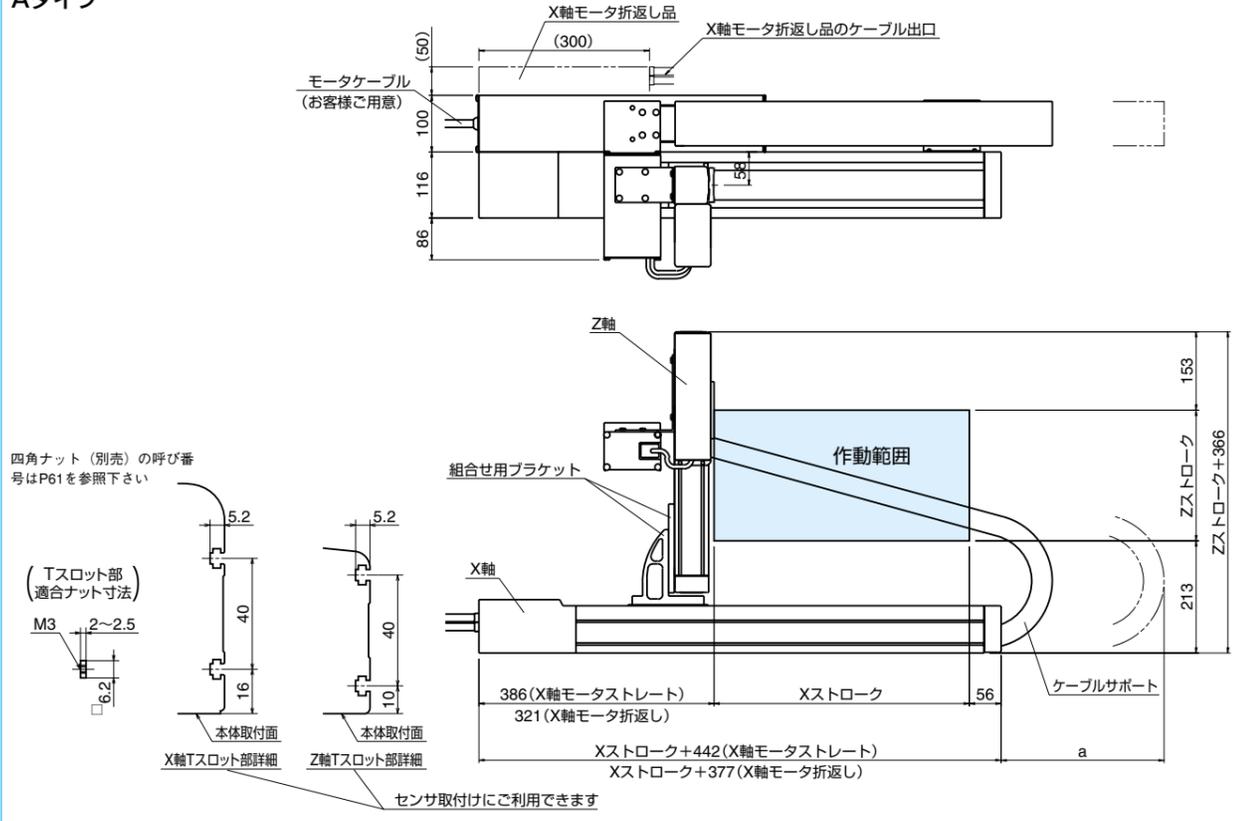
組合せ形式：RT-MSz

モジュール	PM	PH	RS	RM	RH
モータ取付け	ストレート	背面	右	左	
(モータ出力)	100w	200w	400w		
(ブレーキ)	無し	付き			

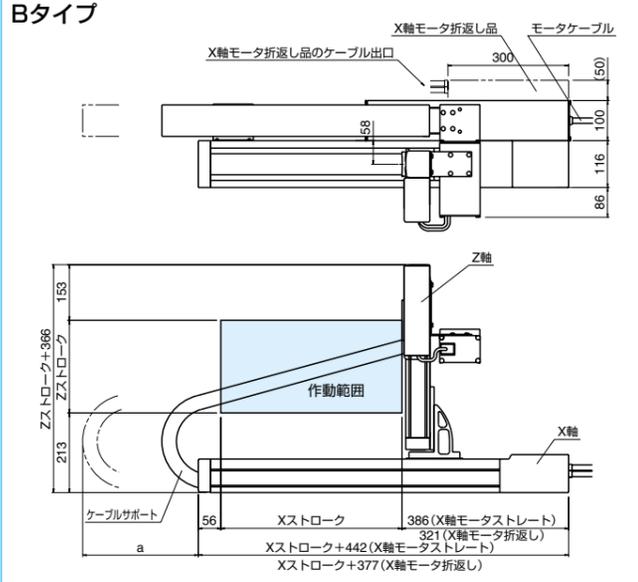
モジュール	PM	PH	RS	RM	RH
モータ取付け	ストレート	背面	右	左	
(モータ出力)	100w	200w	400w		
(ブレーキ)	無し	付き			

可搬質量表 [Kg] 左記モータ出力時	
加速度	Y軸ストローク [mm]
[m/s ²]	100 200
4.9	20
9.8	20

Aタイプ



Bタイプ



a寸法表

		モータ・ストレート					
X軸ストローク [mm]	A, Bタイプ	250	350	450	550	750	950
X軸ストローク [mm]	A, Bタイプ	500	450	400	350	250	150

		モータ・折返し		
X軸ストローク [mm]	A, Bタイプ	1150	1350	1550
X軸ストローク [mm]	A, Bタイプ	345	245	145

※ケーブルサポートの駒数を減らす事によりa寸法を950ストロークの値にすることができます。

組合せタイプと呼び番号

組合せタイプ	Aタイプ	Bタイプ
X軸	ストローク950以下 XY-HRS□□5-RM200D00	ストローク950超 XY-HRS1□5-RM405D00 XY-HRS1□5-RM409D00
Z軸	XY-HRS0□0-RS140D00	XY-HRS0□0-RS136D00
組合せブラケット	XY-P175TMS-1	
ケーブルサポート	※59~60にて選定ください。	

※他のアクセサリは共通に使用できます。

●組合せ用ブラケット 57~58 ●ケーブルサポート 59~60 ●取付け用ブラケット 61

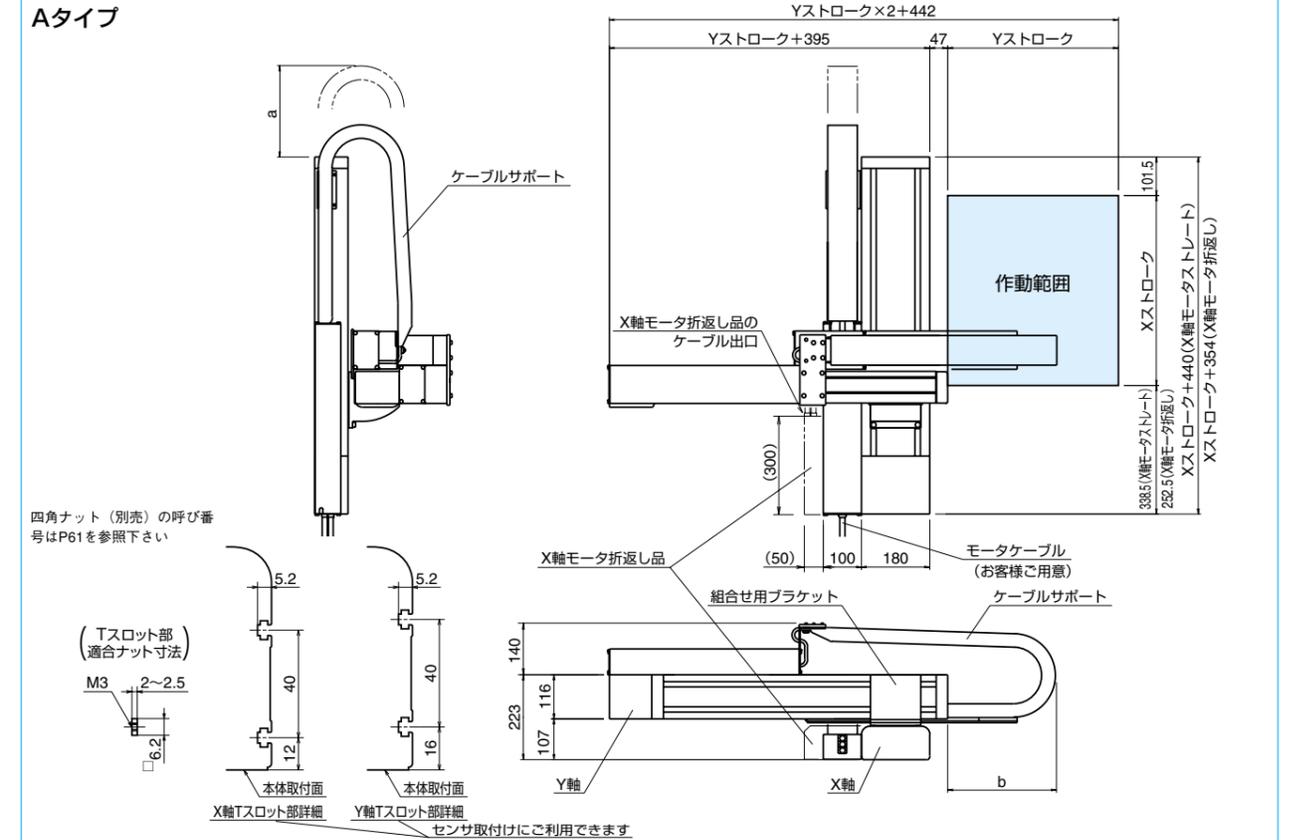
組合せ形式：RX-HM

モジュール	PM	PH	RS	RM	RH
モータ取付け	ストレート	背面	右	左	
(モータ出力)	100w	200w	400w		
(ブレーキ)	無し	付き			

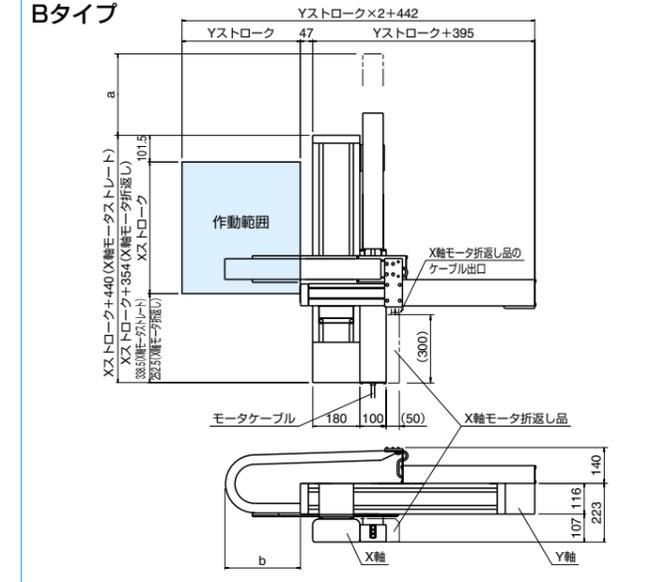
モジュール	PM	PH	RS	RM	RH
モータ取付け	ストレート	背面	右	左	
(モータ出力)	100w	200w	400w		
(ブレーキ)	無し	付き			

可搬質量表左記モータ出力時	
加速度	Y軸ストローク [mm]
[m/s ²]	250 350 450 550 750 950
3.3	24 19 15 12 7 3
4.9	21 16 12 9 5 2

Aタイプ



Bタイプ



a寸法表

		モータ・ストレート					
X軸ストローク [mm]	A, Bタイプ	300	400	500	600	800	1000
X軸ストローク [mm]	A, Bタイプ	615	565	515	465	365	265

		モータ・折返し				
X軸ストローク [mm]	A, Bタイプ	1200	1400	1600	1800	2000
X軸ストローク [mm]	A, Bタイプ	655	555	455	355	255

※ケーブルサポートの駒数を減らす事によりa寸法を1000ストロークの値、b寸法を950ストロークの値にそれぞれ変える事ができます。

組合せタイプと呼び番号

組合せタイプ	Aタイプ	Bタイプ
X軸	ストローク1000以下 XY-HRS□□0-RH200D00	ストローク1000超 XY-HRS□□0-RH405D00 XY-HRS□□0-RH409D00
Y軸	XY-HRS0□5-RM200D00	
組合せブラケット	XY-P175XHM-1	
ケーブルサポート	※59~60にて選定ください。	

※他のアクセサリは共通に使用できます。

●組合せ用ブラケット 57~58 ●ケーブルサポート 59~60 ●取付け用ブラケット 61

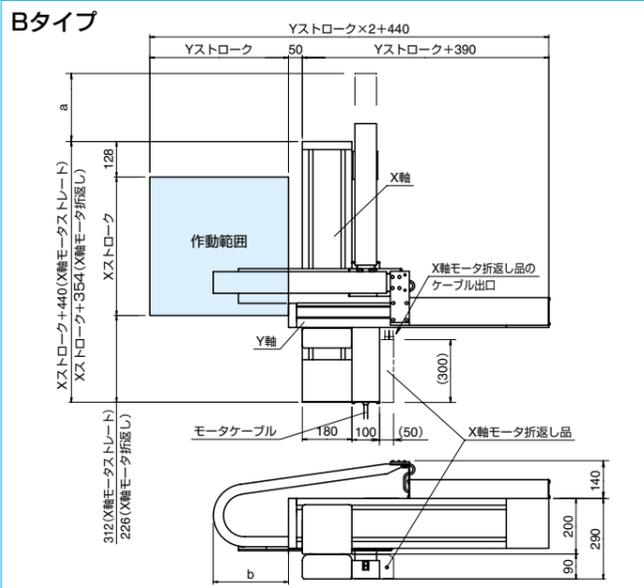
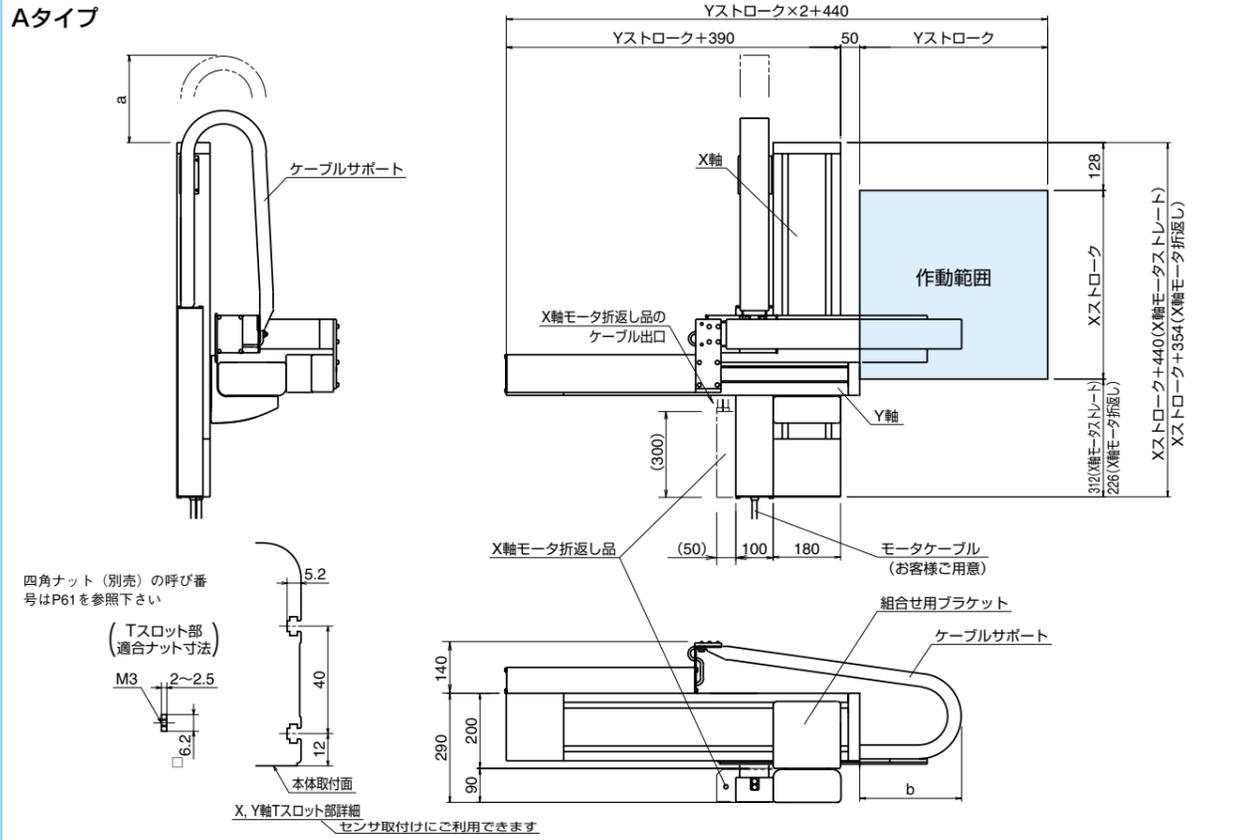
XYモジュール Rシリーズ

組合せ形式 : RX-HH

X軸					
モジュール	PM	PH	RS	RM	RH
モータ取付け	ストレート	背面	右	左	
(モータ出力)	100w	200w	400w		
(ブレーキ)	無し		付き		

Y軸					
モジュール	PM	PH	RS	RM	RH
モータ取付け	ストレート	背面	右	左	
(モータ出力)	100w	200w	400w		
(ブレーキ)	無し		付き		

可搬質量表 [Kg] 左記モータ出力時							
加速度 [m/s ²]	Y軸ストローク [mm]						
	300	400	500	600	800	1000	
3.3	40	40	40	40	29	20	
4.9	40	40	40	39	28	19	



a寸法表							
モータ・ストレート							
X軸ストローク [mm]	300	400	500	600	800	1000	
A, Bタイプ	615	565	515	465	365	265	
モータ・折返し							
X軸ストローク [mm]	1200	1400	1600	1800	2000		
A, Bタイプ	655	555	455	355	255		

b寸法表							
モータ・ストレート							
Y軸ストローク [mm]	300	400	500	600	800	1000	
A, Bタイプ	280	230	180	130	30	70	

※ケーブルサポートの駒数を減らす事によりa, b寸法を1000ストロークの値にする事ができます。

組合せタイプと呼び番号		
組合せタイプ	Aタイプ	Bタイプ
X軸	ストローク1000以下	XY-HRS□□O-RH200D00
	ストローク1000超	XY-HRS□□O-RH405D00 XY-HRS□□O-RH409D00
Y軸	XY-HRSO□□O-RH200D00	
組合せブラケット	XY-P175XH-1	
ケーブルサポート	※59~60にて選定ください。	

※他のアクセサリは共通に使用できます。

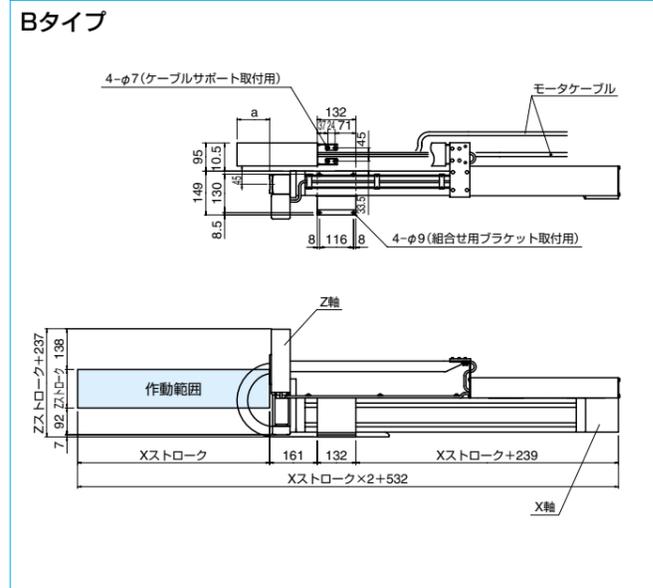
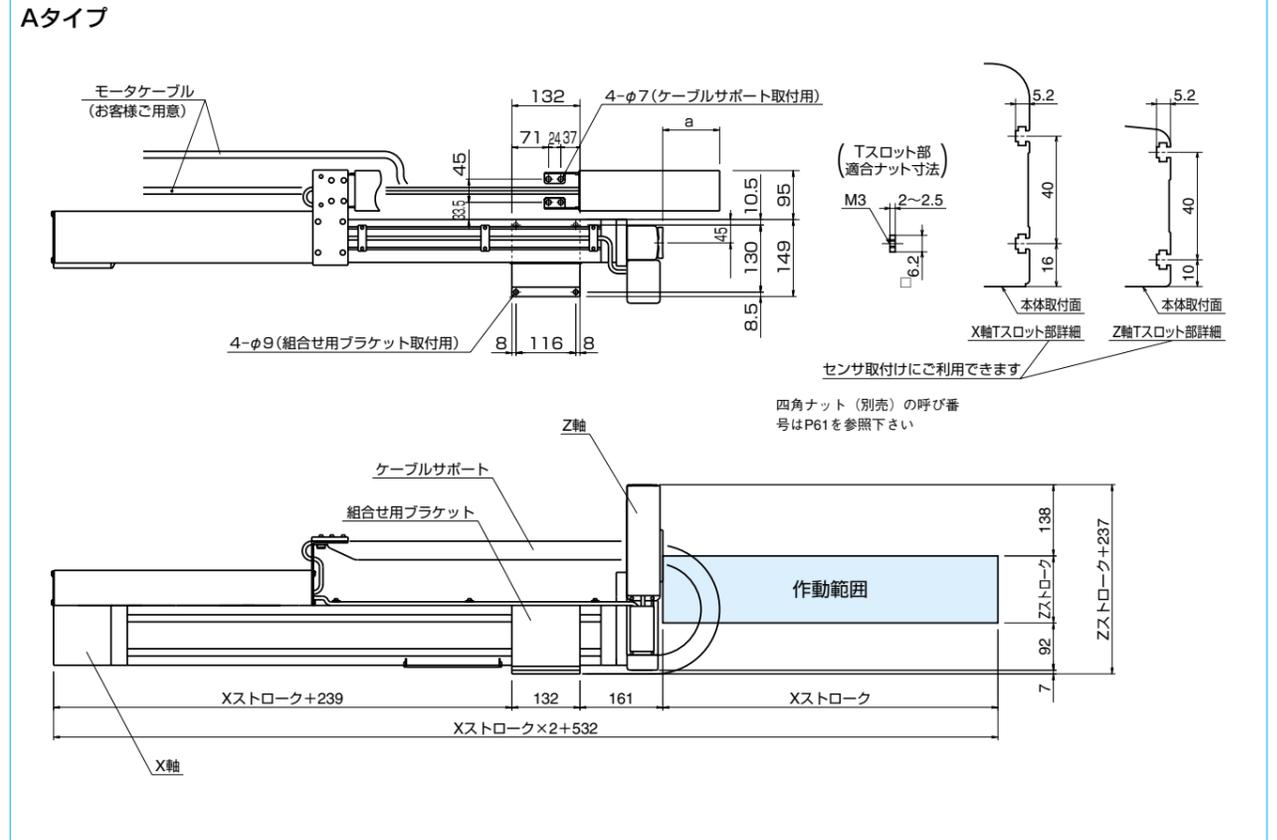
●組合せ用ブラケット 57~58 ●ケーブルサポート 59~60 ●取付け用ブラケット 61

組合せ形式 : RC-MSz

X軸					
モジュール	PM	PH	RS	RM	RH
モータ取付け	ストレート	背面	右	左	
(モータ出力)	100w	200w	400w		
(ブレーキ)	無し		付き		

Z軸					
モジュール	PM	PH	RS	RM	RH
モータ取付け	ストレート	背面	右	左	
(モータ出力)	100w	200w	400w		
(ブレーキ)	無し		付き		

可搬質量表 [Kg] 左記モータ出力時						
加速度 [m/s ²]	Z軸ストローク [mm]	Y軸ストローク [mm]				
		250	350	450	550	
3.3	130	8	8	8	5.4	
4.9		8	8	5.4	2.4	
3.3	230	8	8	7	4.7	
4.9		8	8	4.7	1.7	



a寸法表						
モータ・ストレート						
X軸ストローク [mm]	250	350	450	550		
A, Bタイプ	140	90	40	-10		

※ケーブルサポートの駒数を減らす事によりa寸法を550ストロークの値にする事ができます。

組合せタイプと呼び番号		
組合せタイプ	Aタイプ	Bタイプ
X軸	XY-HRS□□5-RM200D00	
Z軸	XY-HRSO□3-RS108D00	XY-HRSO□3-RS104D00
X組合せブラケット	XY-P175XH-1	
XZ組合せブラケット	XY-P175CMS-1	XY-P175CMS-2
ケーブルサポート	※59~60にて選定ください。	

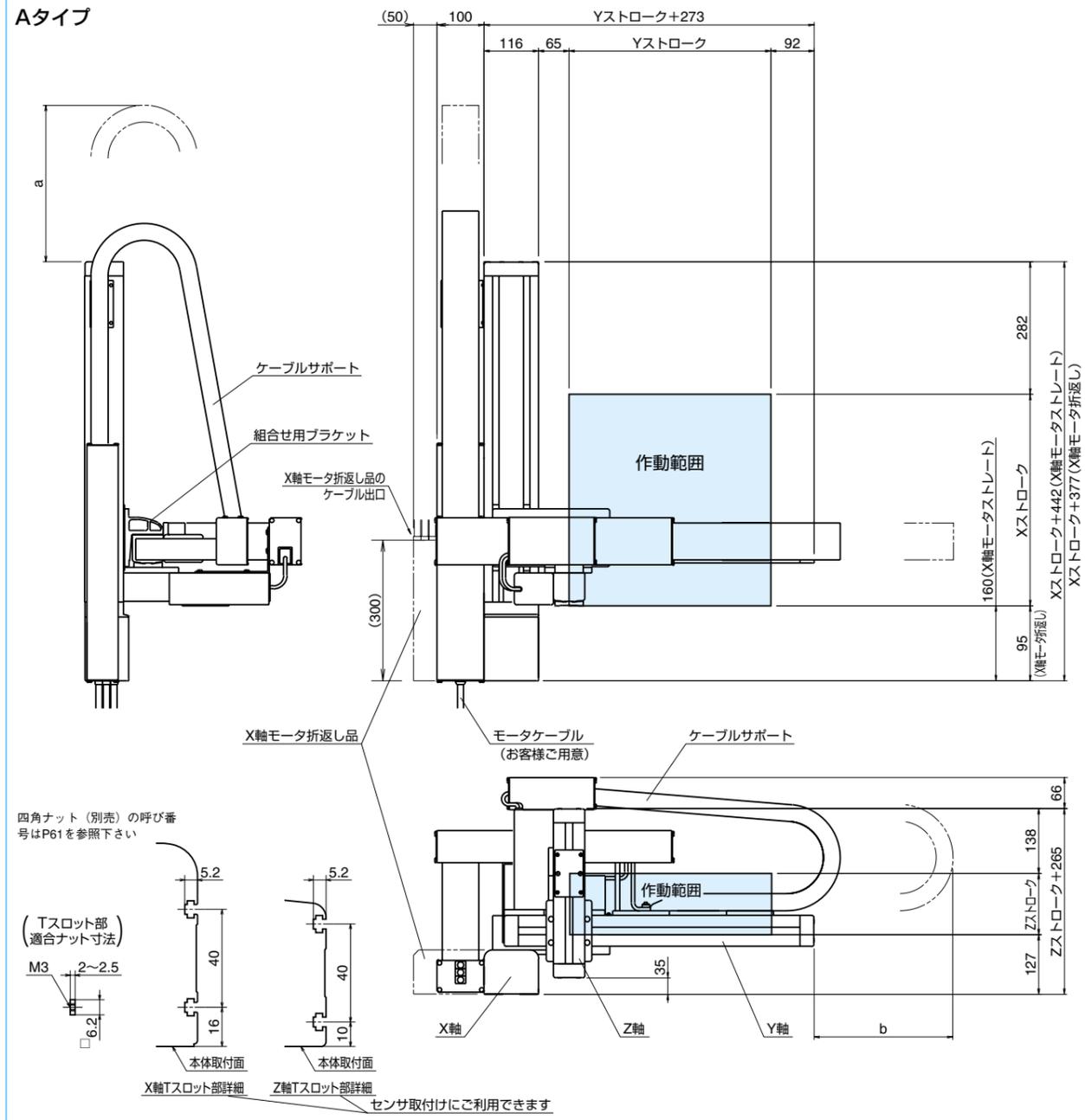
※他のアクセサリは共通に使用できます。

●組合せ用ブラケット 57~58 ●ケーブルサポート 59~60 ●取付け用ブラケット 61

組合せ形式 : RP-MSSz

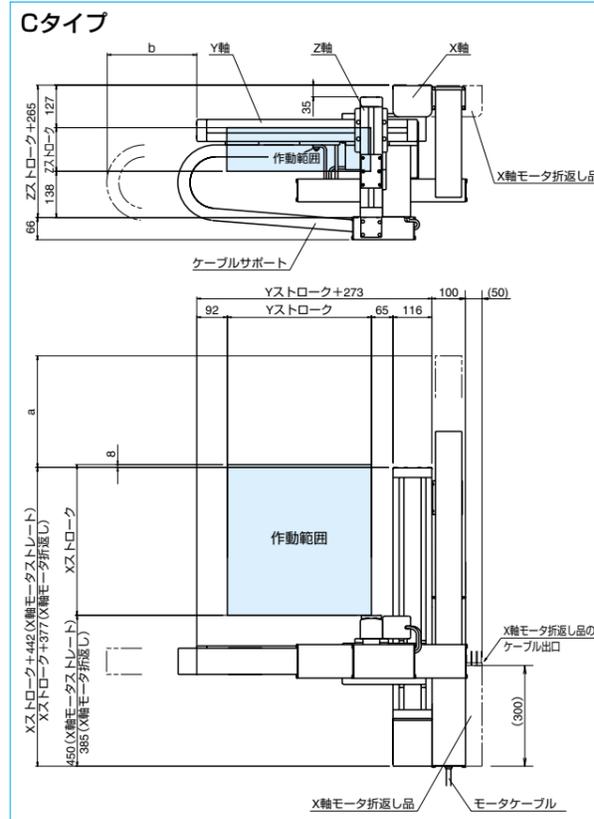
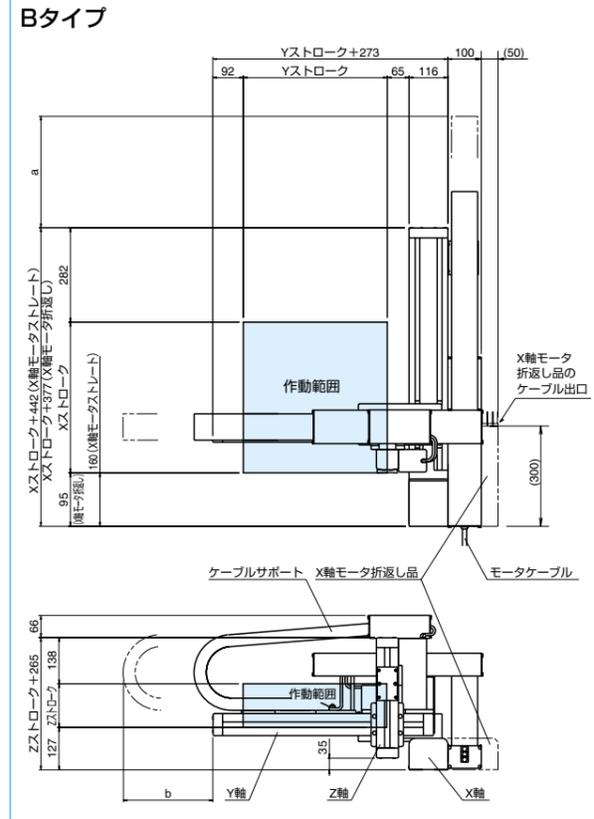
X軸					Y軸					Z軸				
モジュール	PM	PH	RS	RH	モジュール	PM	PH	RS	RH	モジュール	PM	PH	RS	RH
モータ取付け	ストレート	背面	右	左	モータ取付け	ストレート	背面	右	左	モータ取付け	ストレート	背面	右	左
(モータ出力)	100w	200w	400w		(モータ出力)	100w	200w	400w		(モータ出力)	100w	200w	400w	
(ブレーキ)	無	付			(ブレーキ)	無	付			(ブレーキ)	無	付		

可搬質量表 [Kg] 左記モータ出力時					
加速度 [m/s ²]	Z軸ストローク [mm]	Y軸ストローク [mm]			
		130	230	330	430
4.9	130	8	8	4.8	1.8
9.8	130	8	5.8	2.8	-
4.9	230	8	8	4.1	1.1
9.8	230	8	5.1	2.1	-



X軸ストローク[mm]	a寸法表					b寸法表							
	モータ・ストレート	モータ・折返し				Y軸ストローク[mm] モータ・折返し							
A, Bタイプ	250	350	450	550	750	950	1150	1350	1550	130	230	330	430
C, Dタイプ	435	385	335	285	185	85	280	180	80	330	280	230	180
	440	390	340	290	190	90	285	185	85	330	280	230	180

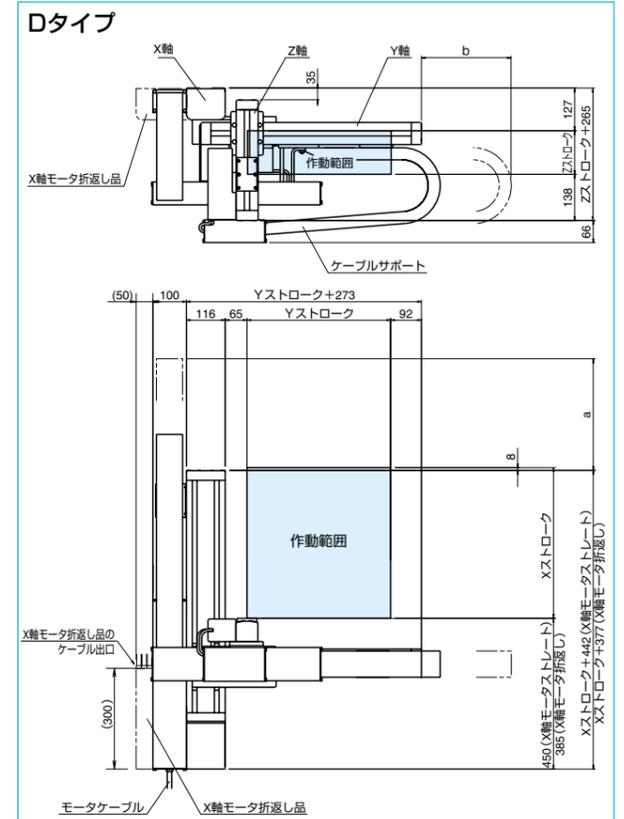
※ケーブルサポートの駒数を減らす事によりa寸法を1550ストロークの値、b寸法を430ストロークの値にそれぞれ変える事ができます。



組合せタイプと呼び番号		
組合せタイプ	Aタイプ	Bタイプ
X軸	ストローク950以下	XY-HRS0□5-RM200D00
	ストローク950超	XY-HRS1□5-RM405D00
Y軸		XY-HRS0□3-RS□04D00
Z軸		XY-HRS0□3-RS□08D00
XY組合せブラケット		XY-P175GMS-1
YZ組合せブラケット		XY-P175GMS-2
ケーブルサポート	※59~60にて選定ください。	

組合せタイプ	Cタイプ	Dタイプ
X軸	ストローク950以下	XY-HRS0□5-RM200D00
	ストローク950超	XY-HRS1□5-RM405D00
Y軸		XY-HRS0□3-RS□04D00
Z軸		XY-HRS0□3-RS□08D00
XY組合せブラケット		XY-P175GMS-1
YZ組合せブラケット		XY-P175GMS-2
ケーブルサポート	※59~60にて選定ください。	

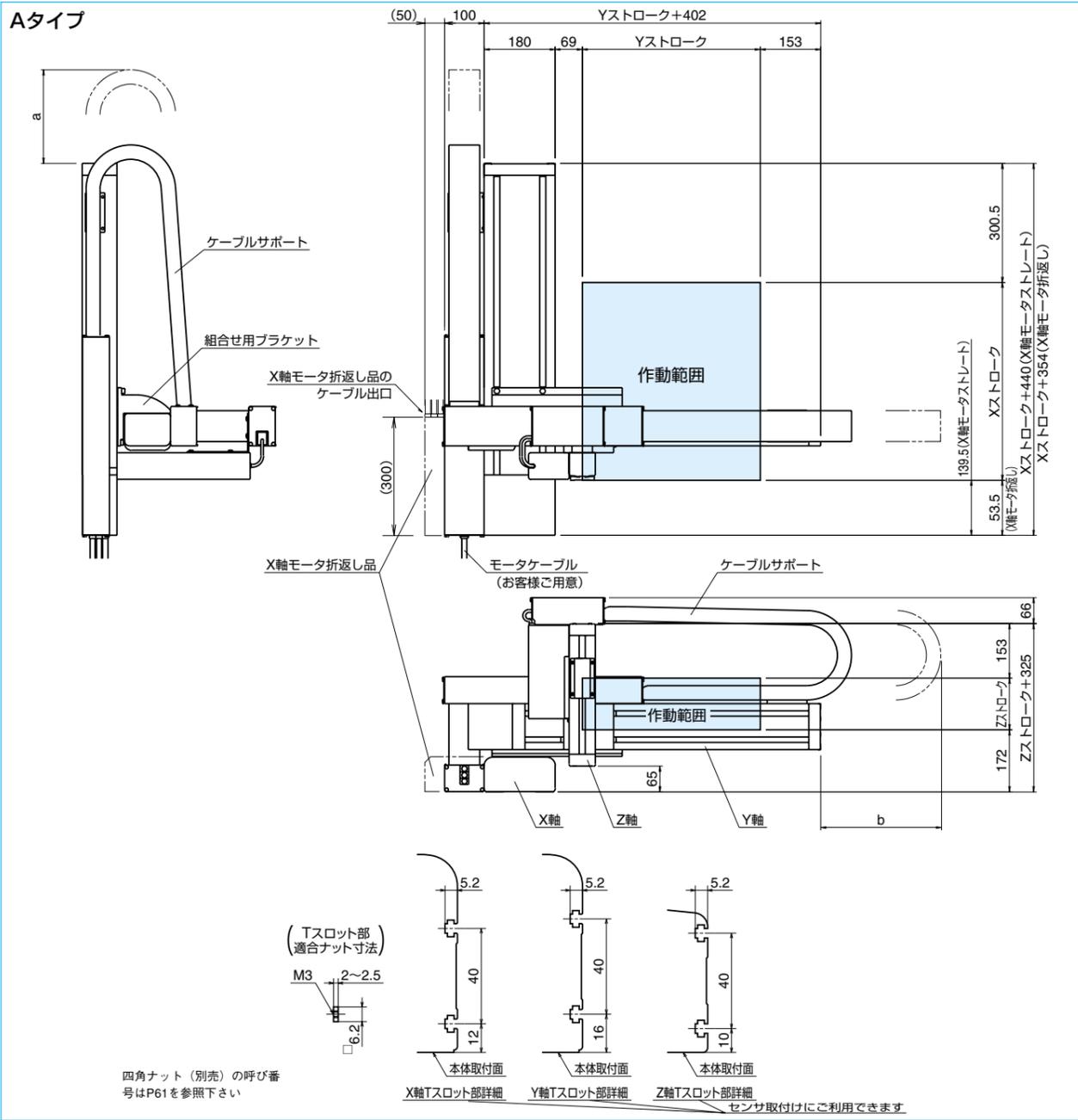
※他のアクセサリは共通に使用できます。



●組合せ用ブラケット 57~58 ●ケーブルサポート 59~60 ●取付け用ブラケット 61

組合せ形式 : RP-HMSz

X軸					Y軸					Z軸					可搬質量表 [Kg] 左記モータ出力時									
モジュール	PM	PH	RS	RM	RH	モジュール	PM	PH	RS	RM	RH	モジュール	PM	PH	RS	RM	RH	加速度	Y軸ストローク [mm]					
モータ取付け	ストレート	背面	右	左		モータ取付け	ストレート	背面	右	左		モータ取付け	ストレート	背面	右	左	[m/s²]	250	350	450	550	750	950	
(モータ出力)	100w	200w	400w			(モータ出力)	100w	200w	400w			(モータ出力)	100w	200w	400w			4.9	20	20	20	20	20	16
(ブレーキ)	無	付				(ブレーキ)	無	付				(ブレーキ)	無	付				9.8	20	20	20	20	12.6	6.6

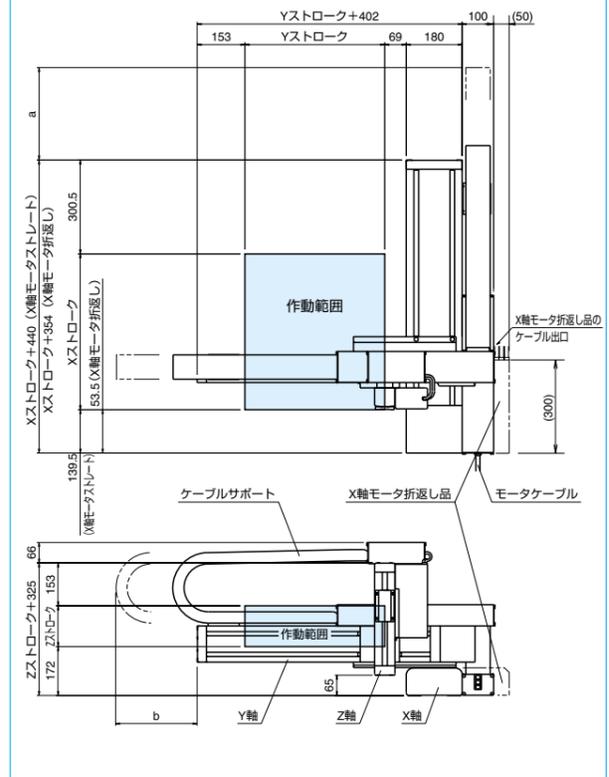


X軸ストローク[mm]	モータ・ストレート						モータ・折返し					
	300	400	500	600	800	1000	1200	1400	1600	1800	2000	
A, Bタイプ	410	360	310	260	160	60	450	350	250	150	50	
C, Dタイプ	435	385	335	285	185	85	475	375	275	175	75	

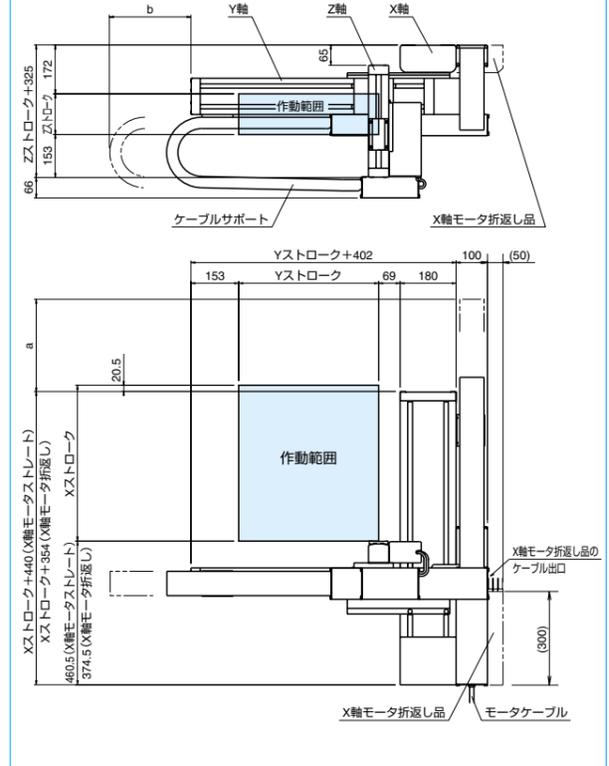
Y軸ストローク[mm]	モータ・ストレート					
	250	350	450	550	750	950
A, Bタイプ	255	205	155	105	185	85
C, Dタイプ	255	205	155	105	185	85

※ケーブルサポートの駒数を減らす事によりa寸法を1000ストロークの値、b寸法を550ストロークの値にそれぞれ変える事ができます。

Bタイプ



Cタイプ



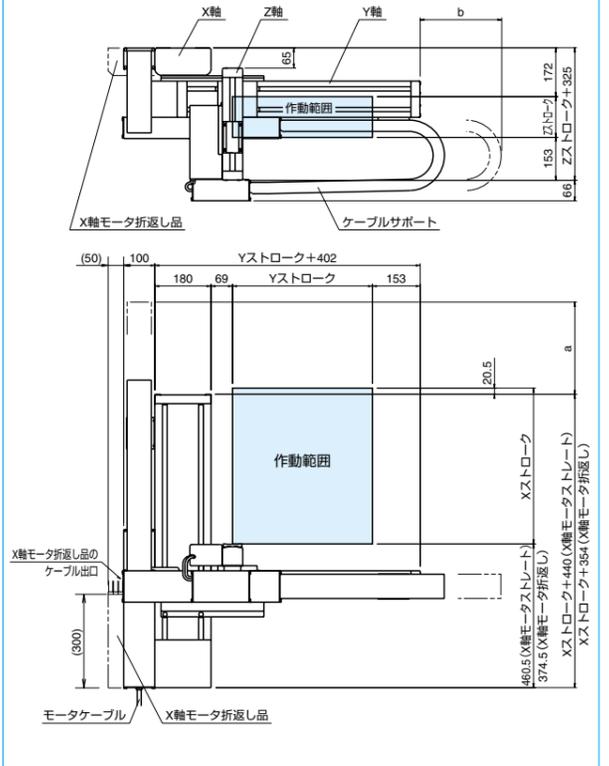
組合せタイプと呼び番号

組合せタイプ	Aタイプ	Bタイプ	
X軸	ストローク1000以下 ストローク1000超	XY-HRS□□□O-RH200D00 XY-HRS□□□O-RH405D00 XY-HRS□□□O-RH409D00	XY-HRS□□□O-RH409D00
Y軸	XY-HRS□□□5-RM200D00		
Z軸	XY-HRS□□□RS140D00 XY-HRS□□□RS136D00		
XY組合せブラケット	XY-P175GHM-1	XY-P175GHM-2	
YZ組合せブラケット	XY-P175DMS-1		
ケーブルサポート	※59~60にて選定ください。		

組合せタイプ	Cタイプ	Dタイプ	
X軸	ストローク1000以下 ストローク1000超	XY-HRS□□□O-RH200D00 XY-HRS□□□O-RH409D00 XY-HRS□□□O-RH405D00	XY-HRS□□□O-RH405D00
Y軸	XY-HRS□□□5-RM200D00		
Z軸	XY-HRS□□□RS140D00 XY-HRS□□□RS136D00		
XY組合せブラケット	XY-P175GHM-1	XY-P175GHM-2	
YZ組合せブラケット	XY-P175DMS-1		
ケーブルサポート	※59~60にて選定ください。		

※他のアクセサリは共通に使用できます。

Dタイプ

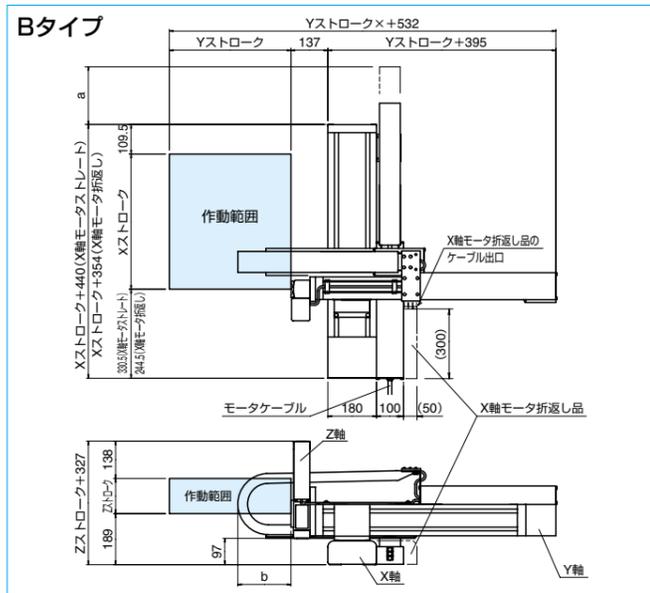
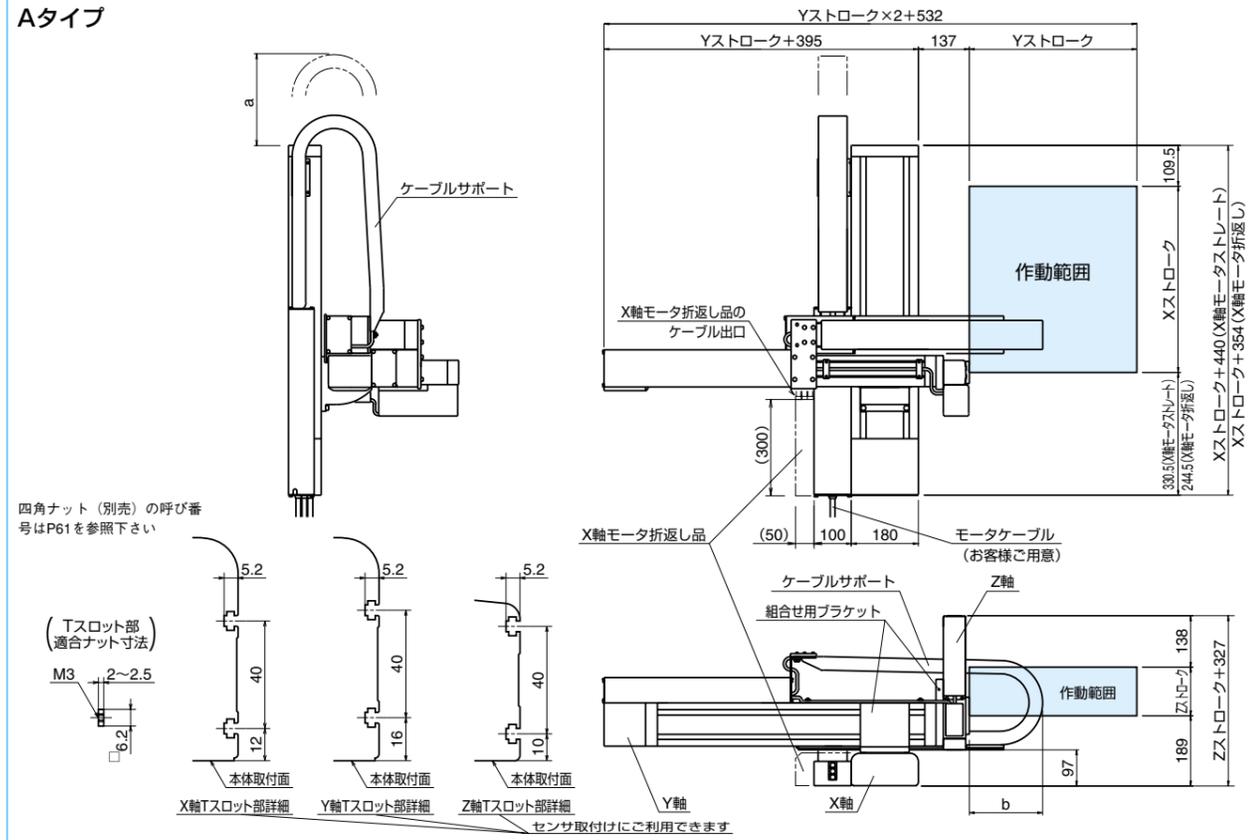


●組合せ用ブラケット 57~58 ●ケーブルサポート 59~60 ●取付け用ブラケット 61

組合せ形式 : RJ-HMSz

X軸					Y軸					Z軸				
モジュール	PM	PH	RS	RH	モジュール	PM	PH	RS	RH	モジュール	PM	PH	RS	RH
モータ取付け	ストレート	背面	右	左	モータ取付け	ストレート	背面	右	左	モータ取付け	ストレート	背面	右	左
(モータ出力)	100w	200w	400w		(モータ出力)	100w	200w	400w		(モータ出力)	100w	200w	400w	
(ブレーキ)	無	付			(ブレーキ)	無	付			(ブレーキ)	無	付		

加速度 [m/s ²]	Z軸ストローク [mm]	Y軸ストローク [mm]			
		250	350	450	550
3.3	130	8	8	8	5.4
4.9	130	8	8	5.4	2.4
3.3	230	8	8	7.7	4.7
4.9	230	8	8	4.7	1.7



X軸ストローク [mm]	モータ・ストレート					
	300	400	500	600	800	1000
A, Bタイプ	615	565	515	465	365	265

Y軸ストローク [mm]	モータ・ストレート			
	250	350	450	550
A, Bタイプ	115	65	15	-35

組合せタイプ	Aタイプ	Bタイプ
X軸	ストローク1000以下 XY-HRS□□O-RH200D00	ストローク1000超 XY-HRS□□O-RH405D00 XY-HRS□□O-RH409D00
Y軸	XY-HRSO□□5-RM200D00	
Z軸	XY-HRSO□□3-RS108D00	XY-HRSO□□3-RS104D00
XY組合せブラケット	XY-P175XH-M-1	
YZ組合せブラケット	XY-P175CMS-1	XY-P175CMS-2
ケーブルサポート	※59~60にて選定ください。	

※他のアクセサリは共通に使用できます。

●組合せ用ブラケット 57~58 ●ケーブルサポート 59~60 ●取付け用ブラケット 61

XYM-10 アクセサリ

(1) Rシリーズ用サポートスライド (組合せ形式 : RG-HM、RP-HMSz用)

●XYモジュールを高剛性のガントリータイプにするユニット。

特長

- 簡単取付け
本体との結合部のリニアボールベアリングの摺動を利用して平行度誤差を吸収するようにしました。
- 高い防塵性
XYモジュール本体と同じシールベルトの採用により防塵性を高め、悪環境下の耐久性を大幅に向上しました。
- 剛性アップ
本ユニットにより上下方向の剛性が大幅に向上します。
(Y軸950ストロークの場合では20倍)

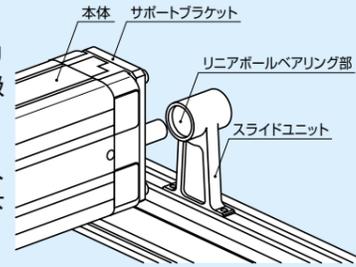
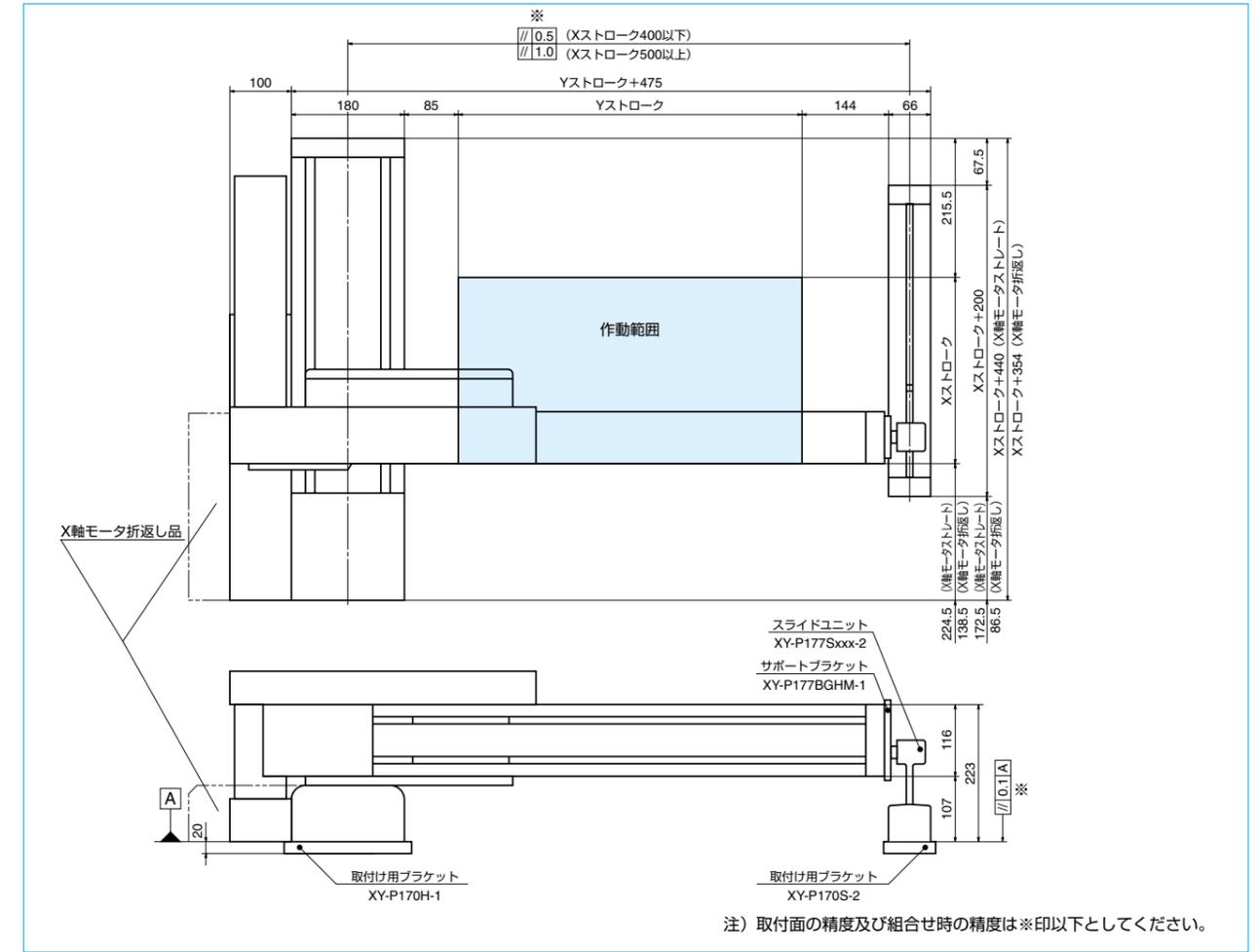


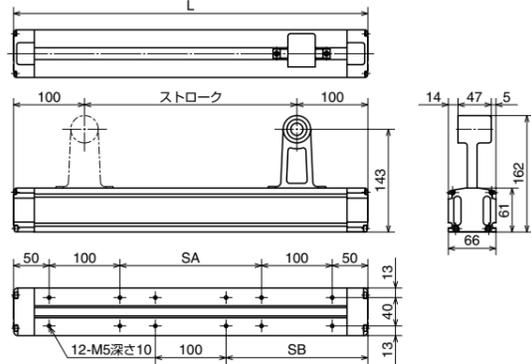
図10-1 サポートスライド設置図



項目	X軸						Y軸
	300~1000	※1200	※1400	※1600	※1800	※2000	
ストローク [mm]	300~1000	※1200	※1400	※1600	※1800	※2000	250~950
最高速度 [mm/s]	1200	1200	1080	840	680	560	1200
繰り返し位置決め精度 [mm]	±0.01	±0.02					±0.01
最大可搬質量 [kg]	40 (Yストローク950では35)						

※ストローク1000mmを超えるものはモータ折返しとなります。

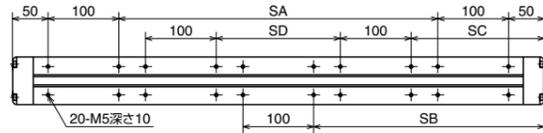
スライドユニット呼び番号・寸法図



300~1000ストローク用

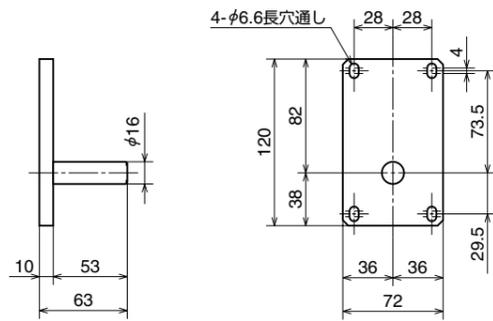
呼び番号例: XY-P177S 030-2

ストローク (cm) (例) 030: 300mm



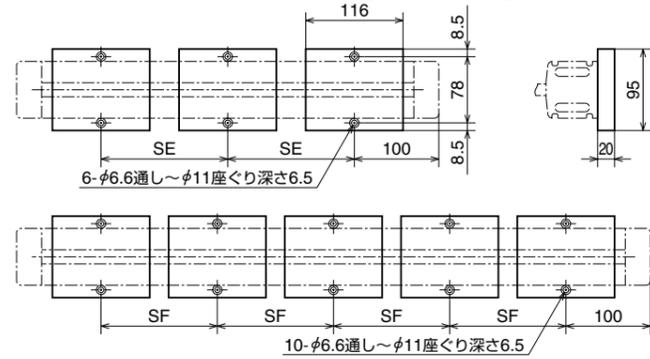
1200~2000ストローク用

サポートブラケット呼び番号・寸法図



呼び番号: XY-P177BGHM-1

取付け用ブラケット (アクセサリ) 呼び番号・寸法図



呼び番号: XY-P170S-2

※ブラケットは1枚/セットです。ストローク1000以下は3セット、ストローク1200以上は5セット使用を推奨します。

組合せ後の仕様

スライドユニット呼び番号	ストローク[mm]	L[mm]	SA[mm]	SB[mm]	SC[mm]	SD[mm]	SE ⁽¹⁾ [mm]	SF ⁽¹⁾ [mm]	質量[kg]
XY-P177S030-2	300	500	200	200	-	-	150	-	4.8
XY-P177S040-2	400	600	300	250	-	-	200	-	5.4
XY-P177S050-2	500	700	400	300	-	-	250	-	6.0
XY-P177S060-2	600	800	500	350	-	-	300	-	6.6
XY-P177S080-2	800	1000	700	450	-	-	400	-	7.8
XY-P177S100-2	1000	1200	900	550	-	-	500	-	9.0
XY-P177S120-2	1200	1400	1100	650	350	500	-	300	10.2
XY-P177S140-2	1400	1600	1300	750	400	600	-	350	11.4
XY-P177S160-2	1600	1800	1500	850	450	700	-	400	12.6
XY-P177S180-2	1800	2000	1700	950	500	800	-	450	13.8
XY-P177S200-2	2000	2200	1900	1050	550	900	-	500	15.0

※(1)取付け用ブラケットを付けた時の寸法です。

(2) 組合せ用ブラケット

●モジュール本体を2、3軸に組合せるためのブラケットです。

Pシリーズ用

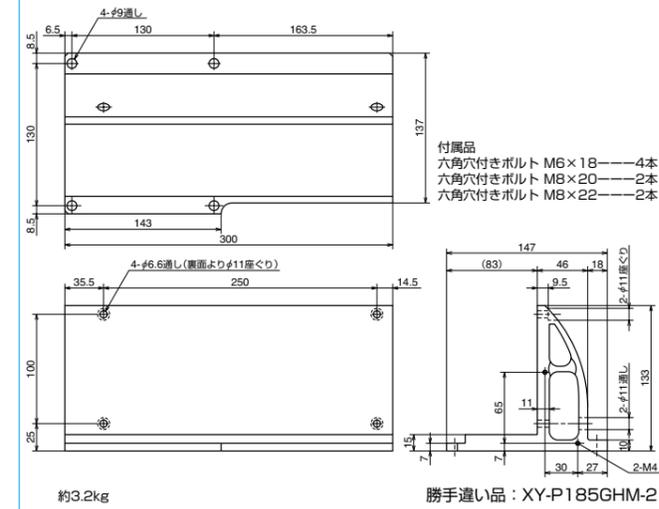
呼び番号 XY-P185 G H M-1

P185: Pシリーズ用
組合せ型

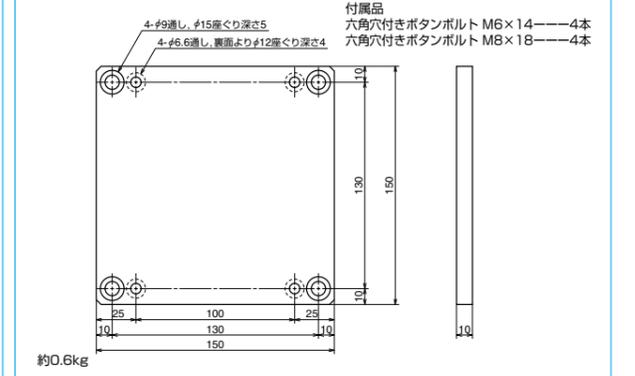
設計追番
先端側モジュール本体
固定側モジュール本体



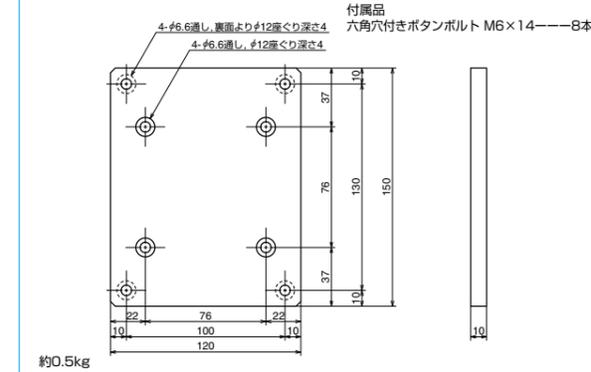
XY-P185GHM-1



XY-P185DHM-1



XY-P185DMM-1



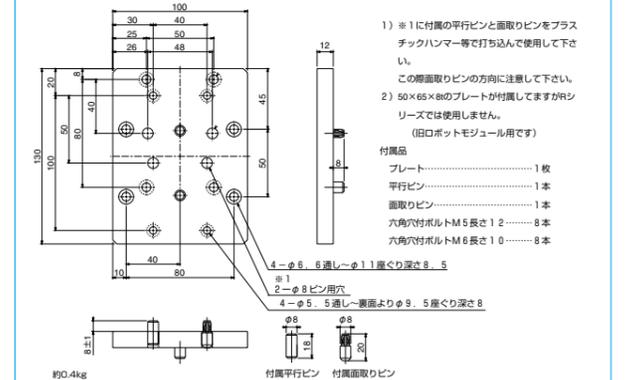
Rシリーズ用 ●Rシリーズ用はモジュール本体との接合部に位置決めピンを使用しているため、高い取付け再現性が得られます。

呼び番号 XY-P175 G H M-1

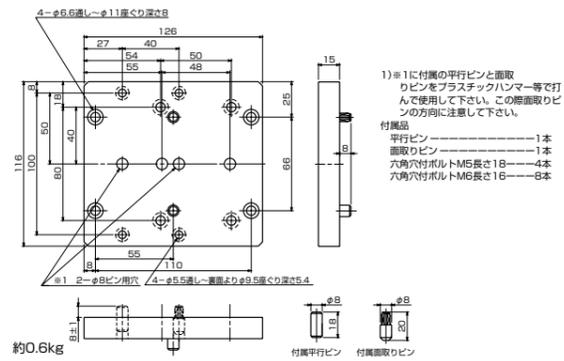
P175: Rシリーズ用
組合せ型

設計追番
先端側モジュール本体
固定側モジュール本体

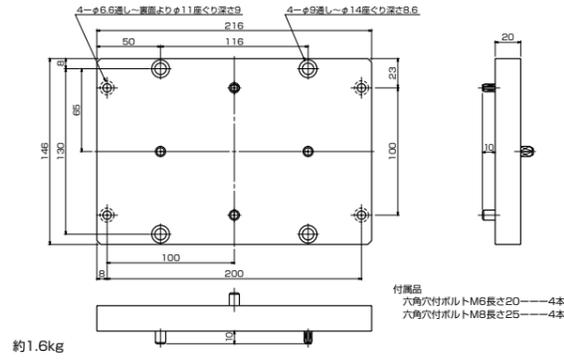
XY-P175DSS-1



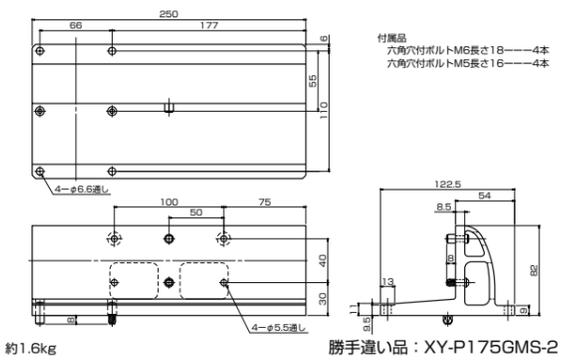
XY-P175DMS-1



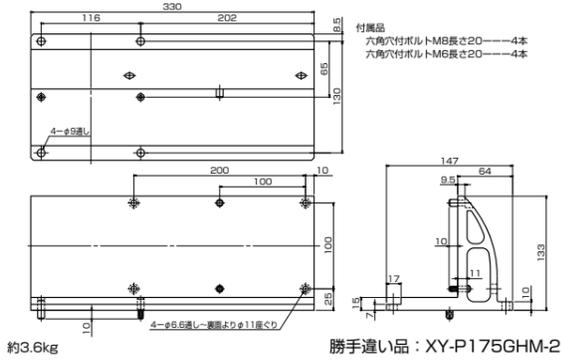
XY-P175DHM-1



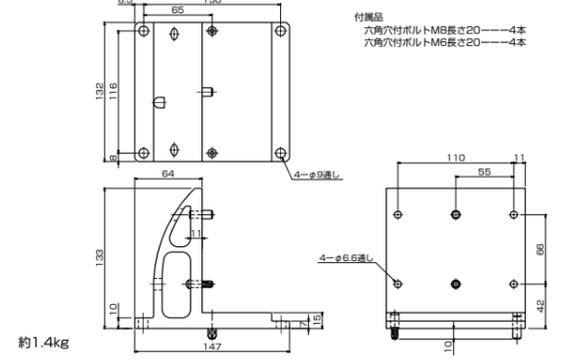
XY-P175GMS-1



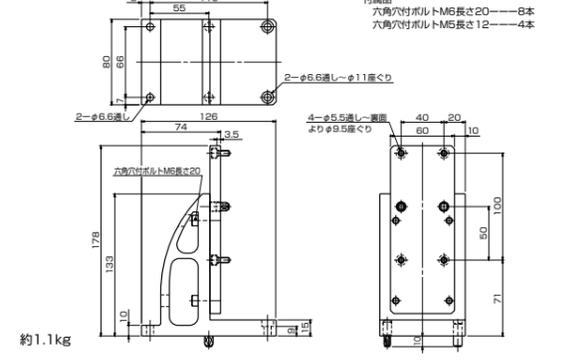
XY-P175GHM-1



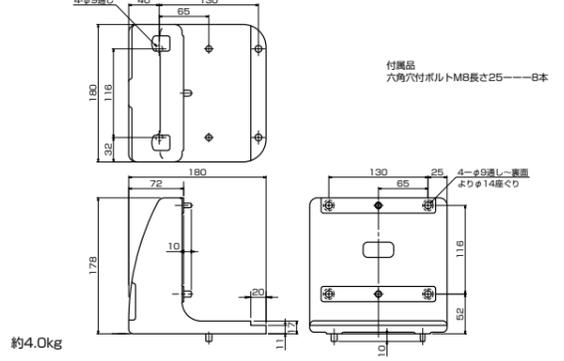
XY-P175XHM-1



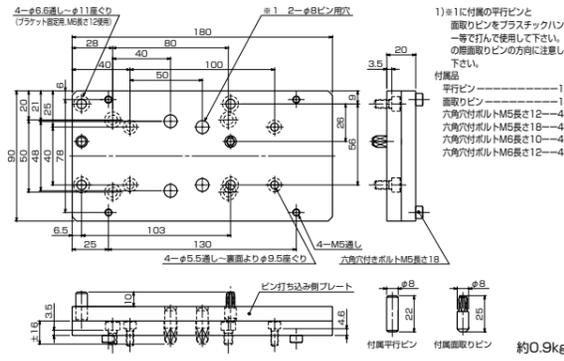
XY-P175TMS-1



XY-P175XHH-1



XY-P175CMS-1



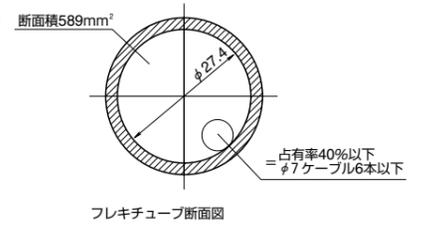
(3) ケーブルサポート

- 多軸組合せの時の移動軸との接続に使用します。
- 内蔵するモータケーブルはお客様にてご用意ください。

Pシリーズ用

フレキシューブタイプ
 お客様で装着するエアチューブやケーブルについて、下記の制約があります。

- 1) フレキシューブとコネクタボックスのセットです。φ6以下のウレタンエアチューブやケーブルを装着できます。フレキシューブの内径はφ27.4mm、断面積589mm²です。全体で占有率※40%以下として下さい。
- 2) ケーブル類はコネクタボックス端より挿入するため、両端にコネクタが付いた状態では入らない場合があります。
- 3) ケーブル類は装入時にエルボ部分を通すため、R30に曲げられないものは装着できません。



ケーブルサポート呼び番号： **XY-E183GHM000-1**

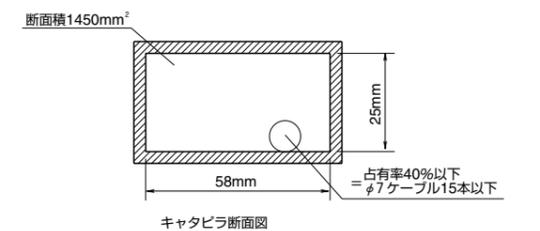
E183：Pシリーズ用
 組合せ形式とモジュール
 GHM：PG型組合せ X軸：PHモジュール
 Y軸：PMモジュール
 DHM：PD型組合せ X軸：PH/PMモジュール兼用
 Z軸：PMモジュール

追番
 X軸ストローク
 0：100~400mm 1：500~800mm

呼び番号	組合せ	接続軸	X軸ストローク	質量(kg)
XY-E183GHM000-1	PG型	X-Y	100~400	(1.3)
XY-E183GHM001-1	PG型	X-Y	500~800	(1.5)
XY-E183DHM000-1	PD型(壁面取付け専用)	X-Z	100~400	(1.5)
XY-E183DHM001-1	PD型(壁面取付け専用)	X-Z	500~800	(1.7)

Rシリーズ用

キャタピラタイプ
 ●キャタピラ+コネクタボックスの「案内装置」です。
 案内装置の内寸法は25×58mm、断面積1450mm²です。全体で占有率※40%以下として下さい。



案内装置呼び番号： **XY-E173PHMS3127-1**

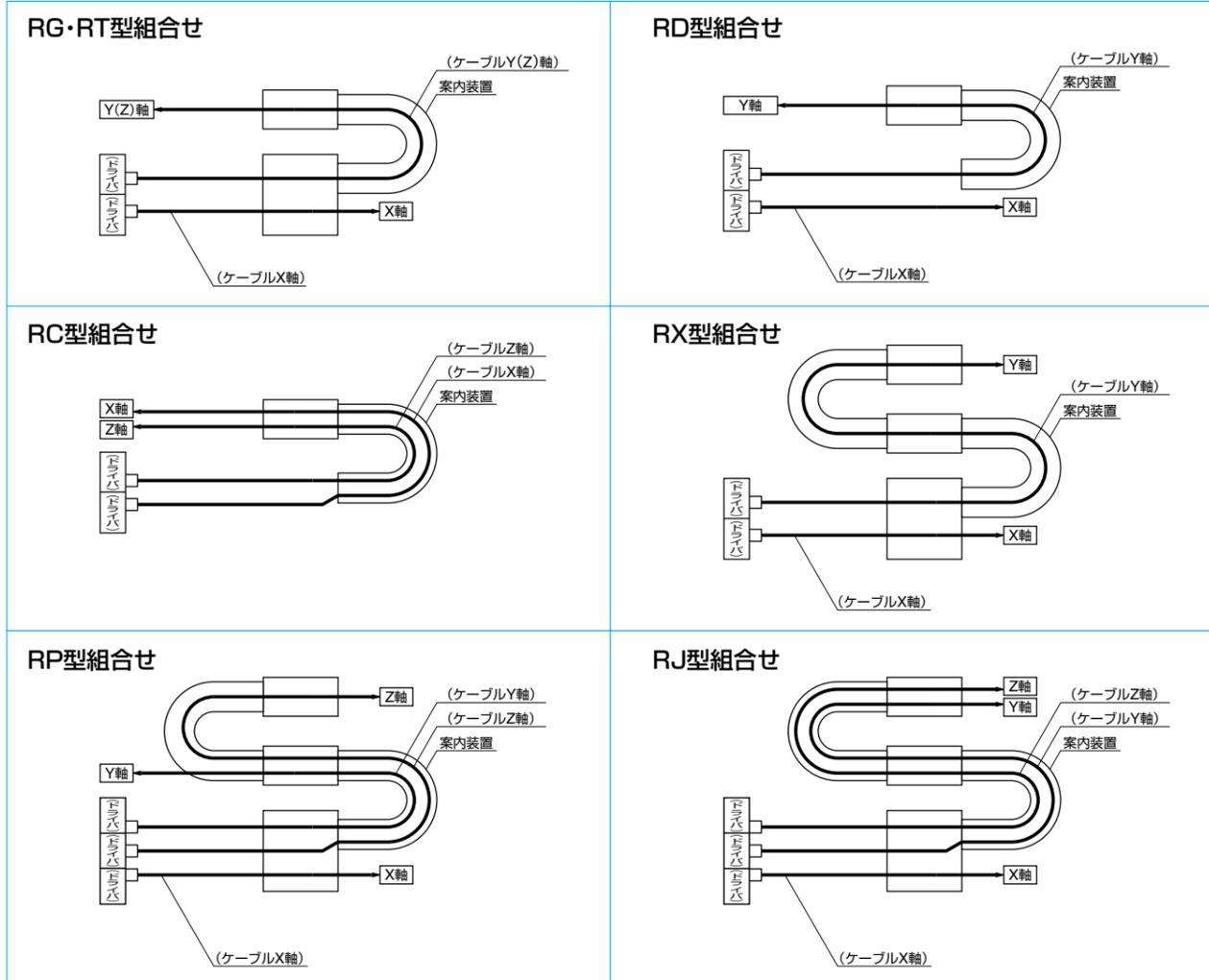
E173：Rシリーズ用
 組合せ型
 X軸モジュール本体
 Y軸モジュール本体

1：ベース軸モータストレート用
 2：ベース軸モータ折返し用
 先端側案内駒数
 固定側案内駒数
 Z軸モジュール本体

※ 占有率：ケーブル類の断面積/案内装置の断面積

Rシリーズ用ケーブルサポート ケーブル配置例

ケーブル類、ドライバはお客様にてご用意ください。



Rシリーズ用ケーブルサポート選定表

組合せ形式	ストローク範囲 [mm]			案内装置
	X軸	Y軸	Z軸	
RG-MS	250~950	Free	—	XY-E173GMS02700-1
	1150~1550折	Free	—	XY-E173GMS03900-2
RG-HM	300~1000	Free	—	XY-E173GHM02700-1
	1200~2000折	Free	—	XY-E173GHM04700-2
RT-MSz	250~950	—	100~300	XY-E173TMS3100-1
	1150~1550折	—	100~300	XY-E173TMS4300-2
RD-MS	250~950	Free	—	XY-E173DMS01900-1
	1150~1550折	Free	—	XY-E173DMS02600-2
RD-HM	300~1000	Free	—	XY-E173DHM02000-1
	1200~2000折	Free	—	XY-E173DHM03100-2
RC-MSz	250~550	—	130~230	XY-E173CMS1500-1
RX-HM 又はRX-HH	300~1000	250~1000	—	XY-E173XHM03222-1
	1200~2000折	250~1000	—	XY-E173XHM05222-2
RP-MSSz	250~950	130~430	130~230	XY-E173PMSS2716-1
	1150~1550折	130~430	130~230	XY-E173PMSS3916-2
RP-HMSz	300~1000	250~550	100~400	XY-E173PHMS2720-1
	300~1000	750~950	100~400	XY-E173PHMS2728-1
	1200~2000折	250~550	100~400	XY-E173PHMS4720-2
	1200~2000折	750~950	100~400	XY-E173PHMS4728-2
RJ-HMSz	300~1000	250~550	130~230	XY-E173JHMS3217-1
	1200~2000折	250~550	130~230	XY-E173JHMS5217-2

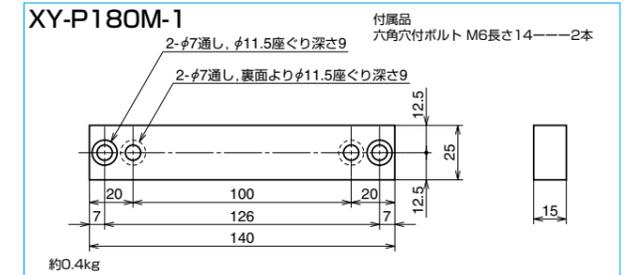
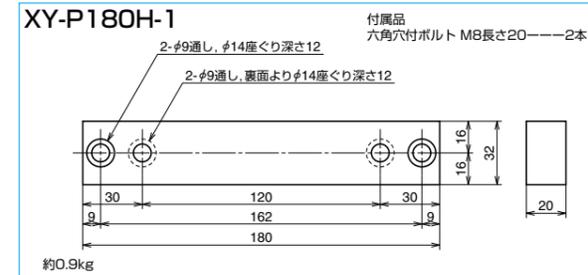
(4) 取付け用ブラケット

●モジュール本体を上面より固定する場合に使用します。1個/セットです。

Pシリーズ用

呼び番号 **XY-P180H-1**

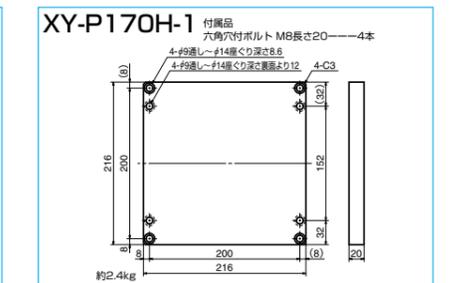
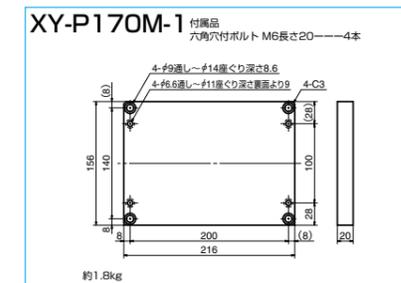
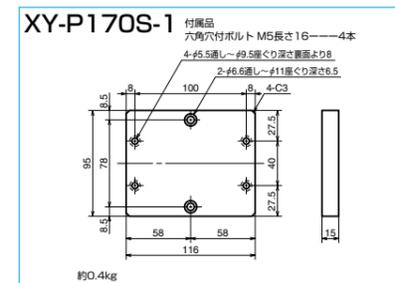
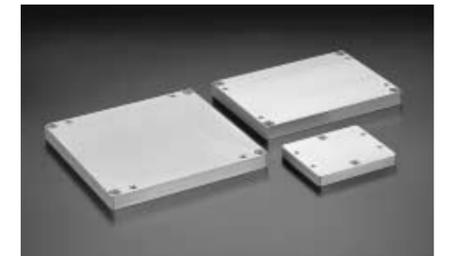
設計追番
P180: Pシリーズ用
モジュール本体



Rシリーズ用

呼び番号 **XY-P170H-1**

設計追番
P170: Rシリーズ用
モジュール本体



(5) 四角ナット

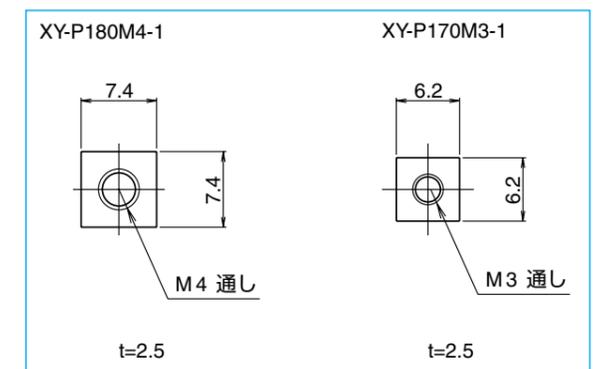
モジュール本体の側面Tスロット用のナットです。4個/セットです。

Pシリーズ用

呼び番号 **XY-P180M4-1**

Rシリーズ用

呼び番号 **XY-P170M3-1**



XYM-11 技術資料

(1) XYモジュール選定例

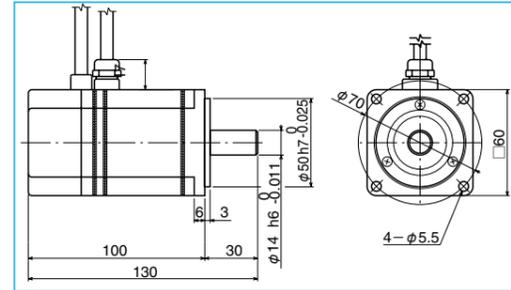
選定例A 水平使用

(条件)

1. 移動距離800mm、速度1000mm/s
2. 搭載質量13kg
3. 一軸水平使用、シールベルト不要
4. 使用モータ200W、ストレート取付

モータスペック

ロータイナーシャ	$0.15 \times 10^{-4} \text{kg} \cdot \text{m}^2$
定格トルク	$0.64 \text{N} \cdot \text{m}$
瞬間最大トルク	$1.91 \text{N} \cdot \text{m}$
定格回転速度	3000r/min



使用モータ形状

①モジュール本体

XYM-1モジュール本体一覧表に上記の条件を当てはめると10ページのPHモジュールのリード20mm品となります。該当するPH200D00、PH202D00共に本体仕様、寸法図より使用モータ取付可能、水平使用時、可搬質量40kg、ストロークmax800mmであり、条件は満足します。最後にモータの本体長より全長S仕様でモータが納まることからPH200D00のストローク800mm品とします。

選定モジュール：XY-HRS080-PH200D00

②最高速度 V_1

PH200D00の仕様よりボールねじのリード20mmと、モータの定格回転速度3000r/minから
 $V_1 = 20 \times 3000 / 60 = 1000 \text{mm/s}$

モータの定格回転速度を超えるとモータのトルク性能が変化します。サイクル運転等の場合は最高速度はモータの定格回転速度以下を目安とします。

③加速度 A_a

$$A_a = R \cdot (B_L \cdot T_{mx} - B_L \cdot T_s) / (2\pi \cdot I_s \cdot K)$$

$$= 1 \cdot (0.02 \cdot 1.91 - 0.02 \cdot (0.16 + 0.02 \cdot 1 \cdot (9.81 \cdot 13 \cdot 0) / 2\pi)) / (2\pi \cdot ((0.15 + 0.436) \cdot 10^{-4} + 13 \cdot 1^2 \cdot 0.022 / 4\pi^2) \cdot 1.5)$$

$$= (0.0382 - 0.0032) / (2\pi \cdot (0.0000586 + 0.000132) \cdot 1.5) = 0.035 / 0.0018 = 19.4 \text{m/s}^2$$

R : 減速比 (諸元表より)

B_L : ボールねじのリード (諸元表より) [m]

T_{mx} : モータの瞬間最大トルク [N·m]

T_s : 負荷トルク合計

$T_s = T_L + B_L \cdot R \cdot (9.81 \cdot W \cdot F_z) / 2\pi$ [N·m]

T_L : モジュールの負荷トルク (諸元表より) [N·m]

W : 負荷質量 [kg]

F_z : 使用状態 垂直使用の場合 1、水平使用の場合 0

I_s : イナーシャ合計 (kg·m²×10⁻⁴)

$I_s = (I_m + I_L) \cdot 10^{-4} + W \cdot R^2 \cdot B_L^2 / (2\pi)^2$

I_m : モータのロータイナーシャ (kg·m²×10⁻⁴)

I_L : モジュールの負荷イナーシャ (諸元表より) (kg·m²×10⁻⁴)

K : 安全係数 1.5

④移動時間 t_x

$$(A_a \cdot S)^{1/2} = (19.4 \cdot 0.8)^{1/2} = 1.24 \geq 1.0 = V \quad \text{この場合は } t_x = S/V + V/A_a = 0.8/1 + 1/19.4 = 0.85 \text{s}$$

V : 使用速度 [m/s]

S : 移動距離 [m]

$$(V > (A_a \cdot S)^{1/2} \text{ の場合は } t_x = 2 \cdot (S/A_a)^{1/2})$$

サーボモータを使用の場合、加減速時には瞬間最大トルクを使用します。このため1サイクル内の運転パターンを考慮して、運転パターンを設定しないと、実行トルクが定格トルクを越えて、モータ焼損の危険があります。

実際はドライバ内の保護回路で焼損防止をしますので、実際にモータを焼損させる事は有りませんが、実行トルク<定格トルクを確認することが必要です。

⑤加減速トルク T_{ae}

$$T_{ae} = 2\pi \cdot A_a \cdot I_s / (B_L \cdot R) + T_L \cdot R = 2\pi \cdot 19.4 \cdot 0.000191 / (0.02 \cdot 1) + 0.16 \cdot 1 = 1.324 \text{N} \cdot \text{m} < 1.91 \text{N} \cdot \text{m} \text{ (瞬間最大トルク) OK}$$

⑥加速時間 t_a 、定速時間 t_c

$$(A_a \cdot S)^{1/2} = (19.4 \cdot 0.8)^{1/2} = 1.24 \geq 1.0 = V \quad \text{この場合は } t_a = V/A_a = 1.0/19.4 = 0.051 \text{s}, t_c = S/V - V/A_a = 0.8/1.0 - 1.0/19.4 = 0.749 \text{s}$$

$$(V > (A_a \cdot S)^{1/2} \text{ の場合は } t_a = (S/A_a)^{1/2}, t_c = 0)$$

⑦実行トルク T_{rms}

$$T_{rms} = \sqrt{\frac{t_a \cdot T_{ae}^2 + t_c \cdot T_s^2 + t_s \cdot (T_{ae} - 2R \cdot T_L)^2}{2t_a + t_c + t_s}} \quad \text{(水平使用の場合)}$$

$$T_{rms} = \sqrt{\frac{0.051 \cdot 1.324^2 + 0.749 \cdot 0.0032^2 + 0.051 \cdot (1.324 - 2 \cdot 1 \cdot 0.16)^2}{2 \cdot 0.051 + 0.749 + t_s}} = \sqrt{\frac{0.0894 + 0.00000767 + 0.0514}{0.851 + t_s}} = \sqrt{\frac{0.15}{0.851 + t_s}}$$

t_s : 停止時間 [s]

実行トルク T_{rms} がモータの定格トルク T_m 以上の場合は他のモータに変更するか、運転パターンを変えて1サイクルの時間を長くして使用することになります。定格トルクに対する実行トルクの比をデューティといい、これが75%を上回らないのが目安です。

$$t_s = 0 \text{ の場合, } T_{rms} = 0.42 \text{N} \cdot \text{m} < 0.64 \text{N} \cdot \text{m} \text{ (定格トルク), } T_{rms}/T_m = 0.42/0.64 = 0.66$$

以上の計算から、停止時間 0s でもデューティは66%であり、XY-HRS080-PH200D00は使用条件を満足します。

$T_s = 0$ で75%を上回ってしまう場合は t_s の値を上げて T_{rms} の値を小さくしてください。

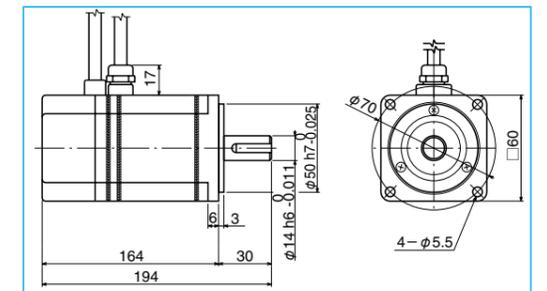
選定例B 垂直使用

(条件)

1. 移動距離1600mm、速度500mm/s
2. 搭載質量10kg
3. 一軸垂直使用、シールベルト要
4. 使用モータ400Wブレーキ付

モータスペック

ロータイナーシャ	$0.23 \times 10^{-4} \text{kg} \cdot \text{m}^2$
定格トルク	$1.27 \text{N} \cdot \text{m}$
瞬間最大トルク	$3.82 \text{N} \cdot \text{m}$
定格回転速度	3000r/min



使用モータ形状

①モジュール本体

XYM-1モジュール本体一覧表に上記の条件を当てはめると20または21ページのRHモジュールのリード40mm、1/2減速、モータ折返し品となります。該当するRH405D00、RH409D00共に本体仕様、寸法図より使用モータの取付及びモータカバー内への収納可能、垂直使用時、可搬質量20kg、ストロークmax2000mmであり、条件は満足します。

選定モジュール：XY-HRS160-RH405D00 (折返し向き右の場合)

②最高速度 V_1

$$V_1 = 40 \times 3000 / 60 / 2 = 1000 \text{mm/s} \quad \text{ただし、1600mmストローク品での使用限界速度は840mm/sとなります。}$$

③加速度 A_a

$$A_a = R \cdot (B_L \cdot T_{mx} - B_L \cdot T_s) / (2\pi \cdot I_s \cdot K)$$

$$= 0.5 \cdot (0.04 \cdot 3.82 - 0.04 \cdot (1.3 + 0.04 \cdot 0.5 \cdot (9.81 \cdot 10 \cdot 1) / 2\pi)) / (2\pi \cdot ((0.23 + 1.308) \cdot 10^{-4} + 10 \cdot 0.5^2 \cdot 0.04^2 / 4\pi^2) \cdot 1.5)$$

$$= 0.5 \cdot (0.153 - 0.0645) / (2\pi \cdot (0.000154 + 0.000101) \cdot 1.5) = 0.0442 / 0.0024 = 18.4 \text{m/s}^2$$

④移動時間 t_x

$$(A_a \cdot S)^{1/2} = (18.4 \cdot 1.6)^{1/2} = 5.43 \geq 0.5 = V \quad \text{この場合は } t_x = S/V + V/A_a = 1.6/0.5 + 0.5/18.4 = 3.23 \text{s}$$

⑤加減速トルク T_{ae}

$$T_{ae} = 2\pi \cdot A_a \cdot I_s / (B_L \cdot R) + T_L \cdot R = 2\pi \cdot 18.4 \cdot 0.000255 / (0.04 \cdot 0.5) + 1.3 \cdot 0.5 = 2.12 \text{N} \cdot \text{m} < 3.82 \text{N} \cdot \text{m} \text{ (瞬間最大トルク) OK}$$

⑥加速時間 t_a 、定速時間 t_c

$$(A_a \cdot S)^{1/2} = (18.4 \cdot 1.6)^{1/2} = 5.43 \geq 0.5 = V \quad \text{この場合は}$$

$$t_a = V/A_a = 0.5/18.4 = 0.027 \text{s}, t_c = S/V - V/A_a = 1.6/0.5 - 0.5/18.4 = 3.17 \text{s}$$

XYモジュール Pシリーズ/Rシリーズ

⑦実行トルク T_{rms}

$$T_{rms} = \sqrt{\frac{2t_s \cdot T_p^2 + t_c \cdot T_{dc}^2 + t_c \cdot T_{uc}^2 + t_a \cdot T_{da}^2 + t_a \cdot T_{ua}^2 + t_a \cdot T_{db}^2 + t_a \cdot T_{ub}^2}{2t_s + 4t_a + 2t_c}} \quad (\text{垂直使用の場合})$$

$$T_{rms} = \sqrt{\frac{2t_s \cdot 0.312^2 + 3.17 \cdot 0.988^2 + 3.17 \cdot 1.612^2 + 0.027 \cdot 2.46^2 + 0.027 \cdot 3.08^2 + 0.027 \cdot 2.46^2 + 0.027 \cdot 0.142^2}{2t_s + 4 \cdot 0.027^2 + 2 \cdot 3.17^2}}$$

$$= \sqrt{\frac{0.195t_s + 11.9}{6.45 + 2t_s}}$$

- $T_p = T_f$: 停止時トルク [N・m]
- $T_f = B_L \cdot R \cdot 9.81 \cdot W/2\pi$: 自重落下トルク [N・m]
- $T_{dc} = T_L - T_f$: 下降定速時トルク [N・m]
- $T_{uc} = T_f + T_L$: 上昇定速時トルク [N・m]
- $T_{da} = T_f - T_f + T_L$: 下降加速時トルク [N・m]
- $T_f = 2\pi \cdot A_e \cdot I_s / (B_L \cdot R)$: 負荷イナーシャ加速時発生トルク [N・m]
- $T_{ua} = T_f + T_f + T_L$: 上昇加速時トルク [N・m]
- $T_{db} = T_f - T_f - T_L$: 下降減速時トルク [N・m]
- $T_{ub} = T_f - T_f - T_L$: 上昇減速時トルク [N・m]

$t_s=0$ の場合、 $T_{rms}=1.36N \cdot m > 1.27N \cdot m$ (定格トルク)、 $T_{rms}/T_m=1.36/1.27=1.07$ 。これより停止時間 0_s ではデューティは107%であり使用不可。 $t_s=3.8s$ で $T_{rms}/T_m=0.949/1.27=0.75$ となり、停止時間を3.8s以上とすることでXY-RHS0160-RH405D00は使用条件を満足します。

モジュール本体諸元表

モジュール本体呼び番号	負荷 T		負荷 I		リード		減速比													
	Nm	10 ⁻⁴ kgm ²	IL	BL	R	R	R	R												
XY-HRS 010 020 030 040 050 060 070 080	-PM200D00	0.11	0.186	0.02	1	1	1	1	1											
		0.11	0.202	0.02	1	1	1	1	1											
		0.11	0.218	0.02	1	1	1	1	1											
		0.11	0.234	0.02	1	1	1	1	1											
		0.11	0.250	0.02	1	1	1	1	1											
		0.11	0.266	0.02	1	1	1	1	1											
		0.11	0.283	0.02	1	1	1	1	1											
		0.11	0.299	0.02	1	1	1	1	1											
XY-HRS 010 020 030 040 050 060 070 080	-PM100D00 -PM102D00	0.11	0.097	0.01	1	1	1	1	1											
		0.11	0.113	0.01	1	1	1	1	1											
		0.11	0.129	0.01	1	1	1	1	1											
		0.11	0.145	0.01	1	1	1	1	1											
		0.11	0.161	0.01	1	1	1	1	1											
		0.11	0.177	0.01	1	1	1	1	1											
		0.11	0.194	0.01	1	1	1	1	1											
		0.11	0.210	0.01	1	1	1	1	1											
XY-HRS 010 020 030 040 050 060 070 080	-PM212D00	0.11	0.418	0.02	1	1	1	1	1											
		0.11	0.434	0.02	1	1	1	1	1											
		0.11	0.450	0.02	1	1	1	1	1											
		0.11	0.466	0.02	1	1	1	1	1											
		0.11	0.482	0.02	1	1	1	1	1											
		0.11	0.498	0.02	1	1	1	1	1											
		0.11	0.514	0.02	1	1	1	1	1											
		0.11	0.530	0.02	1	1	1	1	1											
XY-HRS 010 020 030 040 050 060 070 080	-PH200D00	0.16	0.339	0.02	1	1	1	1	1											
		0.16	0.355	0.02	1	1	1	1	1											
		0.16	0.371	0.02	1	1	1	1	1											
		0.16	0.387	0.02	1	1	1	1	1											
		0.16	0.402	0.02	1	1	1	1	1											
		0.16	0.418	0.02	1	1	1	1	1											
		0.16	0.436	0.02	1	1	1	1	1											
		0.16	0.448	0.02	1	1	1	1	1											
XY-HRS 010 020 030 040 050 060 070 080	-PH100D00 -PH102D00	0.14	0.195	0.01	1	1	1	1	1											
		0.14	0.211	0.01	1	1	1	1	1											
		0.14	0.227	0.01	1	1	1	1	1											
		0.14	0.243	0.01	1	1	1	1	1											
		0.14	0.259	0.01	1	1	1	1	1											
		0.14	0.275	0.01	1	1	1	1	1											
		0.14	0.292	0.01	1	1	1	1	1											
		0.14	0.308	0.01	1	1	1	1	1											
XY-HRS 010 020 030 040 050 060 070 080	-PH212D00	0.16	1.143	0.02	1	1	1	1	1											
		0.16	1.159	0.02	1	1	1	1	1											
		0.16	1.175	0.02	1	1	1	1	1											
		0.16	1.191	0.02	1	1	1	1	1											
		0.16	1.207	0.02	1	1	1	1	1											
		0.16	1.223	0.02	1	1	1	1	1											
		0.16	1.239	0.02	1	1	1	1	1											
		0.16	1.255	0.02	1	1	1	1	1											
XY-HRS 033 043 053 063	-RS204D00 -RS208D00	0.07	0.233	0.02	1	1	1	1	1											
		0.07	0.249	0.02	1	1	1	1	1											
		0.07	0.265	0.02	1	1	1	1	1											
		0.07	0.281	0.02	1	1	1	1	1											
XY-HRS 013 023 033 043 053 063	-RS104D00 -RS108D00	0.07	0.155	0.01	1	1	1	1	1											
		0.07	0.171	0.01	1	1	1	1	1											
		0.07	0.187	0.01	1	1	1	1	1											
		0.07	0.203	0.01	1	1	1	1	1											
XY-HRS 010 020 030 040 050 060	-RS136D00 -RS140D00	0.07	0.219	0.01	1	1	1	1	1											
		0.07	0.235	0.01	1	1	1	1	1											
		0.07	0.158	0.01	1	1	1	1	1											
		0.07	0.174	0.01	1	1	1	1	1											
モジュール本体呼び番号	負荷 T Nm	負荷 I 10 ⁻⁴ kgm ²	リード TL	減速比 R	モジュール本体呼び番号	負荷 T Nm	負荷 I 10 ⁻⁴ kgm ²	リード IL	減速比 BL	減速比 R										
											XY-HRS 025	-RM200D00	0.39	0.483	0.02	1	1	1	1	1
											035	-RM202D00	0.39	0.522	0.02	1	1	1	1	1
											045	-RM234D00	0.39	0.561	0.02	1	1	1	1	1
											055		0.39	0.600	0.02	1	1	1	1	1
											075		0.39	0.678	0.02	1	1	1	1	1
											095		0.39	1.793	0.02	1	1	1	1	1
											XY-HRS 025	-RM100D00	0.26	0.350	0.01	1	1	1	1	1
											035	-RM102D00	0.26	0.389	0.01	1	1	1	1	1
											045	-RM134D00	0.26	0.428	0.01	1	1	1	1	1
											055		0.26	0.467	0.01	1	1	1	1	1
											075		0.26	0.545	0.01	1	1	1	1	1
095		0.26	1.721	0.01	1	1	1	1	1											
XY-HRS 025	-RM204D00	0.39	0.477	0.02	1	1	1	1	1											
035	-RM208D00	0.39	0.516	0.02	1	1	1	1	1											
045		0.39	0.555	0.02	1	1	1	1	1											
055		0.39	0.594	0.02	1	1	1	1	1											
075		0.39	0.672	0.02	1	1	1	1	1											
095		0.39	1.853	0.02	1	1	1	1	1											
XY-HRS 025	-RM205D00	0.26	0.372	0.02	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5											
035	-RM209D00	0.26	0.382	0.02	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5											
045		0.26	0.392	0.02	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5											
055		0.26	0.401	0.02	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5											
075		0.26	0.421	0.02	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5											
095		0.26	0.716	0.02	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5											
XY-HRS 115	-RM405D00	0.39	0.878	0.04	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5											
135	-RM409D00	0.39	0.940	0.04	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5											
155		0.39	1.001	0.04	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5											
XY-HRS 030	-RH200D00	1.3	0.712	0.02	1	1	1	1	1											
040	-RH202D00	1.3	0.751	0.02	1	1	1	1	1											
050		1.3	0.790	0.02	1	1	1	1	1											
060		1.3	0.829	0.02	1	1	1	1	1											
080		1.3	0.907	0.02	1	1	1	1	1											
100		1.3	2.022	0.02	1	1	1	1	1											
XY-HRS 030	-RH100D00	0.7	0.412	0.01	1	1	1	1	1											
040	-RH102D00	0.7	0.451	0.01	1	1	1	1	1											
050		0.7	0.490	0.01	1	1	1	1	1											
060		0.7	0.529	0.01	1	1	1	1	1											
080		0.7	0.607	0.01	1	1	1	1	1											
100		0.7	1.721	0.01	1	1	1	1	1											
XY-HRS 030	-RH204D00	1.3	0.722	0.02	1	1	1	1	1											
040	-RH208D00	1.3	0.761	0.02	1	1	1	1	1											
050		1.3	0.800	0.02	1	1	1	1	1											
060		1.3	0.840	0.02	1	1	1	1	1											
080		1.3	0.918	0.02	1	1	1	1	1											
100		1.3	2.098	0.02	1	1	1	1	1											
XY-HRS 030	-RH205D00	0.7	0.433	0.02	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5											
040	-RH209D00	0.7	0.443	0.02	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5											
050		0.7	0.453	0.02	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5											
060		0.7	0.463	0.02	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5											
080		0.7	0.482	0.02	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5											
100		0.7	0.777	0.02	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5											
XY-HRS 120	-RH405D00	1.3	1.123	0.04	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5											
140	-RH409D00	1.3	1.185	0.04	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5											
160		1.3	1.246	0.04	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5											
180		1.3	1.308	0.04	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5											
200		1.3	1.370	0.04	0.5	0.5	0.5	0.5	0.5											

負荷 T: モータ軸換算負荷トルク
負荷 I: モジュールの負荷イナーシャ (ねじ軸、可動部、カップリング、プーリ等を含めた値)
リード: ボールねじのリード
減速比: プーリによる減速比

(2) ロボットモジュール、XYモジュール呼び番号対応表

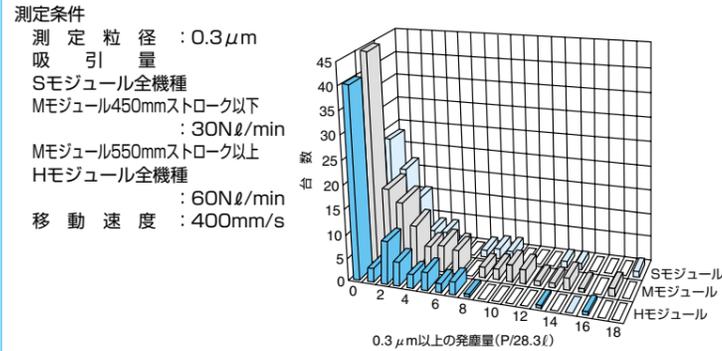
の互換ロボットモジュールに対応するXYモジュールは詳細区分が変わりますのでご注意ください。

シリーズ	XYモジュール	ストローク (×10mm)	互換ロボットモジュール	XYモジュール	仕様	モータ取付	減速							
PM	XY-HRS	010,020,030,040,050,060,070,080	-PM	100	100	D00	10	直結	無					
				102	102									
				200	200			20	直結	無				
				212	212				背面折	無				
				100	100			D00	10	直結	無			
				102	102									
				200	200					20	直結	無		
				212	212						背面折	無		
				104	104					D00	10	右折	無	
				106	106									
				108	108							20	左折	無
				110	108									
136	136	D00	10	右折	無									
138	136													
140	140			20	左折	無								
142	140													
204	204			D00	20	右折	無							
206	204													
208	208					20	左折	無						
210	208													
100	100					D00	10	直結	無					
102	102													
132	102							20	直結	無				
134	134													
200	200	D00	20					直結	無					
202	202													
204	204							20	右折	無				
205	205													

(3) Rシリーズ クリーン仕様実測データ例

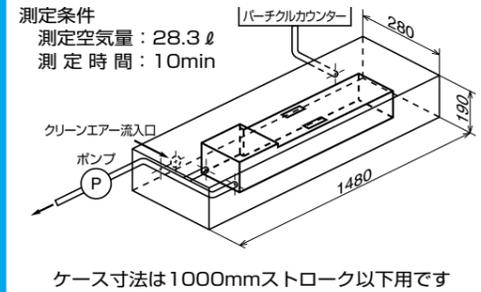
- モータで支給の場合の特殊対応です。
- クラス10対応（条件により異なります）
- グリースに新開発のLGUを採用。LGUはウレア系グリースで金属元素による汚染がないグリースです。
- 通常のRシリーズ同様、潤滑のメンテナンスフリー実現（潤滑ユニットNSK K1装着）

1 出荷品データ (NSK評価方式)



NSK評価方式

ロボットをケースに入れ空気の流れを遮断し測定します。ロボットからの発塵が拡散せずに測定されるため、ダウンフロー評価方式より厳しい測定方法です。



2 発塵粒径分布 (NSK評価方式)

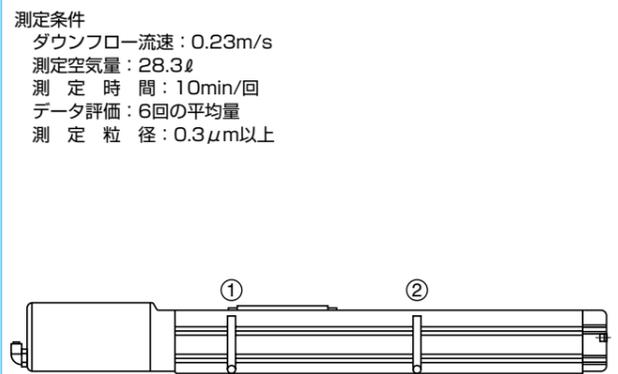
モジュール本体	吸引量 [N ℓ /min]	発塵量 [個/28.3 ℓ]			
		0.3 μ m 以上	0.5 μ m 以上	1.0 μ m 以上	5.0 μ m 以上
Hモジュール リード20 ストローク500	60	5.2	2.5	1.0	0
Mモジュール リード20 ストローク450	30	4.5	4.0	2.7	0
Sモジュール リード10 ストローク230	30	0.5	0.2	0.2	0

移動速度：400mm/s

3 長距離走行時の発塵量 (NSK評価方式)

モジュール	リード	ストローク	発塵量 [個/28.3 ℓ]	
			走行距離(km)	発塵量(個/28.3 ℓ)
Mモジュール	リード20	ストローク450	試験前	0.2
			1000	0.3
			2000	0.7
			3000	0.5
			4000	0.5
			5000	1.2

4 速度による発塵量特性 (ダウンフロー評価方式)



Hモジュール リード20 ストローク500
吸引量：60N ℓ /min 発塵量 [個/28.3 ℓ]

速度	200mm/s	400mm/s	800mm/s
測定点 ①	0	0	2.7
測定点 ②	0.3	0	2.3

Mモジュール リード20 ストローク450
吸引量：30N ℓ /min 発塵量 [個/28.3 ℓ]

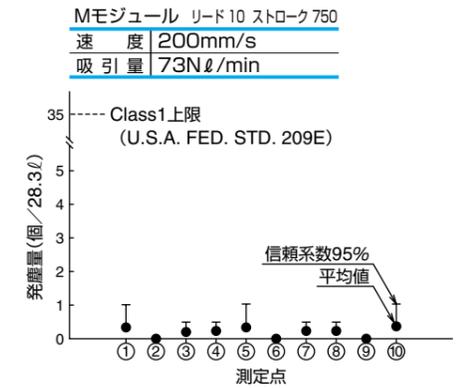
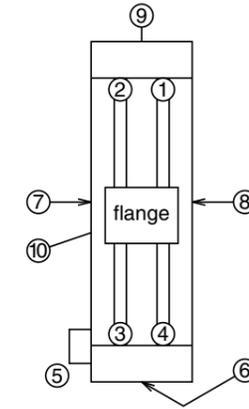
速度	200mm/s	400mm/s	800mm/s
測定点 ①	0.3	2.0	87
測定点 ②	0.5	0.2	24

Sモジュール リード10 ストローク230
吸引量：30N ℓ /min 発塵量 [個/28.3 ℓ]

速度	200mm/s	400mm/s	800mm/s
測定点 ①	0.2	0.7	0
測定点 ②	0.3	0	0.7

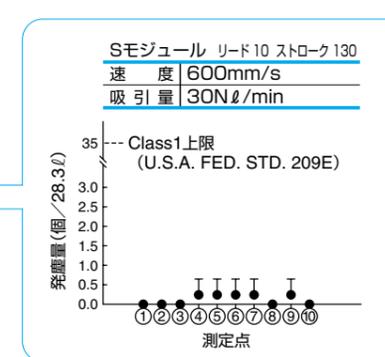
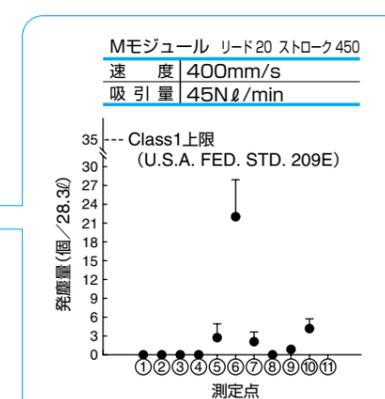
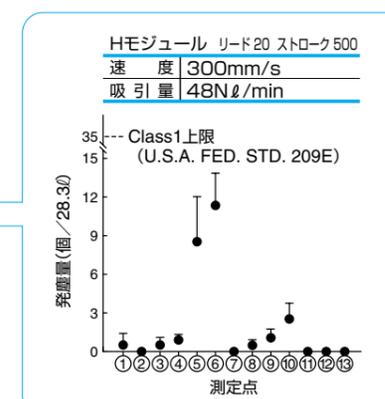
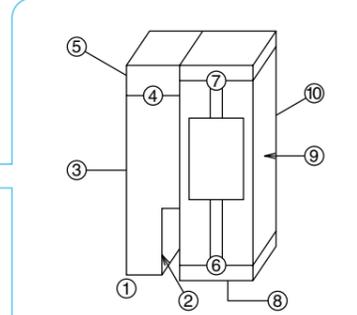
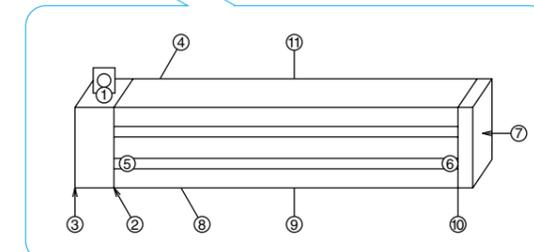
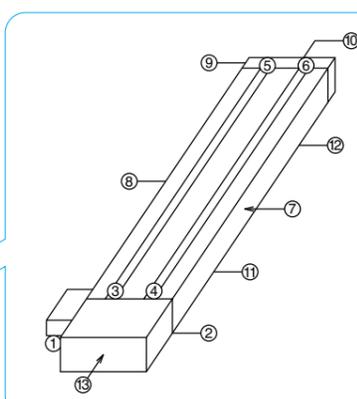
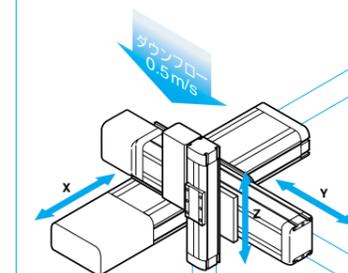
5 MモジュールZ軸の発塵量 (ダウンフロー評価方式)

測定条件
ダウンフロー流速：0.5m/s
測定空気量：28.3 ℓ
測定時間：1min/回
データ評価：6回の平均量
測定粒径：0.1 μ m以上



6 P型組合せの発塵量 (ダウンフロー評価方式)

測定条件
ロボットの動作：測定値のみ作動
ダウンフロー流速：0.5m/s
測定空気量：28.3 ℓ
測定時間：1min/回
データ評価：6回の平均量
測定粒径：0.1 μ m以上



www.nsk.com

日本精工株式会社は、外国為替及び外国貿易法等により規制されている製品・技術については、法令に違反して輸出しないことを基本方針としております。規制に該当する当社製品を輸出される場合は、同法に基づく輸出許可を取得されますようお願い致します。

なお、当社製品の輸出に際しては、兵器・武器関連用途に使用されることのないよう十分留意下さるよう併せてお願い致します。

NSK販売株式会社

東京都品川区大崎1-6-3 日精ビル 〒141-8575

本社	TEL.03-3495-8200(代)	FAX.03-3495-8240
販売統括部	TEL.03-3779-7282(代)	FAX.03-3779-8698
アフターマーケット統括部	TEL.03-3779-7278(代)	FAX.03-3495-8241
営業推進部	TEL.03-3495-8208(代)	FAX.03-3495-8241
第一営業部	TEL.03-3779-7251(代)	FAX.03-3495-8241
第二営業部	TEL.06-6945-8158(代)	FAX.06-6945-8175
販売技術統括部	TEL.03-3779-7315(代)	FAX.03-3779-7437
中部地域	TEL.052-249-5720(代)	FAX.052-249-5711
西日本地域	TEL.06-6945-8168(代)	FAX.06-6945-8177
東北支社	TEL.022-261-3735(代)	FAX.022-261-3768
日立支社	TEL.0294-28-1501(代)	FAX.0294-28-1503
北関東支社	TEL.027-321-2700(代)	FAX.027-321-2666
長岡営業所	TEL.0258-36-6360(代)	FAX.0258-36-6390
東京第一支社	TEL.03-3779-7324(代)	FAX.03-3779-7437
札幌営業所	TEL.011-231-1400(代)	FAX.011-251-2917
宇都宮営業所	TEL.028-624-5664(代)	FAX.028-624-5674
東京第二支社	TEL.03-3779-7312(代)	FAX.03-3779-7437
西関東支社	TEL.046-223-9911(代)	FAX.046-223-9910
長野支社	TEL.0266-58-8800(代)	FAX.0266-58-7817
上田営業所	TEL.0268-26-6811(代)	FAX.0268-26-6813
静岡支社	TEL.054-253-7310(代)	FAX.054-275-6030
名古屋支社	TEL.052-249-5700(代)	FAX.052-249-5701
大阪支社第一営業部	TEL.06-6945-8156(代)	FAX.06-6945-8174
京滋営業所	TEL.077-564-7551(代)	FAX.077-564-7623

大阪支社第二営業部	TEL.06-6945-8154(代)	FAX.06-6945-8173
松山営業所	TEL.089-941-2445(代)	FAX.089-941-2538
兵庫支社	TEL.079-289-1521(代)	FAX.079-289-1675
中国支社	TEL.082-285-7760(代)	FAX.082-283-9491
福山営業所	TEL.084-954-6501(代)	FAX.084-954-6502
九州支社	TEL.092-451-5671(代)	FAX.092-474-5060

中国支社	TEL.082-285-7760(代)	FAX.082-283-9491
福山営業所	TEL.084-954-6501(代)	FAX.084-954-6502
西日本支社	TEL.092-451-5671(代)	FAX.092-474-5060
熊本営業所	TEL.096-337-2771(代)	FAX.096-348-0672

NSKプレジジョン株式会社

東京都品川区大崎1-6-3 日精ビル 〒141-8560

本社	TEL.03-3779-7219(代)	FAX.03-3779-7434
営業本部	TEL.03-3779-7402(代)	FAX.03-3779-7434
直動推進部	TEL.03-3779-7309(代)	FAX.03-3779-7434
メカトロ推進部	TEL.03-3495-8144(代)	FAX.03-3779-7434
東日本支社	TEL.03-3779-7289(代)	FAX.03-3779-7435
宇都宮営業所	TEL.028-624-5664(代)	FAX.028-624-5674
西東京支社	TEL.042-645-7021(代)	FAX.042-645-7022
厚木営業所	TEL.046-223-9914(代)	FAX.046-223-9910
北関東支社	TEL.027-310-5007(代)	FAX.027-321-2666
長野支社	TEL.0266-58-8800(代)	FAX.0266-58-7817
甲府営業所	TEL.055-222-0711(代)	FAX.055-224-5229
静岡支社	TEL.054-253-7310(代)	FAX.054-275-6030
名古屋支社	TEL.052-249-5710(代)	FAX.052-249-5711
北陸支社	TEL.076-242-5261(代)	FAX.076-242-5264
京滋支社	TEL.077-564-7551(代)	FAX.077-564-7623
関西支社	TEL.06-6945-8164(代)	FAX.06-6945-8176

日本精工株式会社

東京都品川区大崎1-6-3 日精ビル 〒141-8560

本社	TEL.03-3779-7111(代)	FAX.03-3779-7431
産業機械軸受本部	TEL.03-3779-7227(代)	FAX.03-3779-7644
アフターマーケット事業本部	TEL.03-3779-8893(代)	FAX.03-3779-7644
自動車事業本部	TEL.03-3779-7189(代)	FAX.03-3779-7917
精機本部	TEL.03-3779-7163(代)	FAX.03-3779-7644
東日本自動車第一部(厚木)	TEL.046-223-8881(代)	FAX.046-223-8880
東日本自動車第一部(富士)	TEL.0545-57-1311(代)	FAX.0545-57-1310
東日本自動車第二部(大崎)	TEL.03-3779-7361(代)	FAX.03-3779-7439
東日本自動車第二部(東海)	TEL.0566-71-5351(代)	FAX.0566-71-5365
東日本自動車第二部(飯谷)	TEL.048-522-8070(代)	FAX.048-522-8071
東日本自動車第三部(宇都宮)	TEL.028-624-4270(代)	FAX.028-624-4271
東日本自動車第三部(東海)	TEL.0566-71-5260(代)	FAX.0566-71-5365
中部日本自動車部(豊田)	TEL.0565-31-1920(代)	FAX.0565-31-3929
中部日本浜松自動車部	TEL.053-456-1161(代)	FAX.053-453-6150
西日本自動車部(大阪)	TEL.06-6945-8169(代)	FAX.06-6945-8179
西日本自動車部(広島)	TEL.082-284-6501(代)	FAX.082-284-6533

お問合せ：当社コールセンターまたは、もよりの支社・営業所にお申し付けください。

- ベアリング・精機製品関連（ボールねじ・リニアガイド・モノキャリア） ☎ 0120-502260
- メガトルクモータ・メガスラストモータ・XYモジュール ☎ 0120-446040

NSK販売店

無断転載を禁ずる

このカタログの内容については、技術的進歩及び改良に対応するため製品の的外観、仕様などは予告なしに変更することがあります。なお、カタログの制作には正確を期するために細心の注意を払いましたが、誤記脱漏による損害については責任を負いかねます。

